

Число частиц велико  $N \gg 1$

10.02.10

жидкости, газы, твердые тела

В этом смысле это классические частицы.

Воспринимаем как сплошную непрерывную среду,

Это математически значит

$\therefore$   $l \ll L$   $\text{def } L$  - характерный размер  
на котором существенно  
не изменяются свойства системы.  
 $\frac{l}{L} \gg 1$

$\text{def}$  точка - малый объем по сравнению с  
характерным размером  $L^3$

$$l^3 \ll d^3 \ll L^3$$

сплошные среды  $\rightarrow$  текущие: жидкости, плазма, газы  
 $\rightarrow$  нечеткие: твердые тела

$\text{def}$  текущие - занимают весь объем

1. Жидкости: Гидродинамика

2. Твердые тела: Теория упругости

Литература: 1. Ландау, Лифшиц - Гидродинамика

2. — " — — Теория упругости

Используется феноменологический подход  $\rightarrow$

$\rightarrow$  феноменологическая теор. физика. (бу эксперимент)

Боголюбов - из первых принципов

Ландау - феноменологический

Адамчик - 2 пособия

8:30 }  
1 8:50 9:15 }  
2 9:35 9:50 }  
3 9:40 10:05 }  
4 10:25 10:50 }  
5 10:30 11:00 }  
6 11:15 11:05 }  
7 11:10 }

# Методы описания жидкости. Метод Эйлера и Лагранжа.

def Полным описанием жидкости явл-ся задание в каждой физ точке жидкости ее термодинамических величин и скорости ее движения.

## Термодинамические величины:

плотность  $\rho$  - вес единицы объема,  $\rho(\vec{r}, t)$   
 давление  $\rightarrow$   $p$  - сила действующая перпендикулярно на <sup>един</sup> поверхность  $p(\vec{r}, t)$   
 температура  $T$   
 энтропия  $S$

! Только две термодинамические величины явл. независимыми

$$\boxed{T = T(p, \rho) \quad S = S(p, \rho)} \quad \text{Ур-я состояния}$$

{ стационарные равновесия }

$\frac{t}{L}$  - малый термодинамический параметр

$\rho(\vec{r}, t), p(\vec{r}, t), \vec{v}(\vec{r}, t)$  - полное описание жидкости (5 функций)

задан в  $t=0$  хотим найти в  $t \neq 0$ .

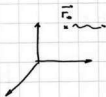
Соответственно нужно 5 уравнений.

Описание жидкости методом Эйлера - задает св-ва жидкости в каждой точке пространства

берем конкретную точку



Лагранжа



$$\vec{r}_n = \vec{r}_n(t, \vec{r}_0)$$

смотрим за поведением частицы

метод Лагранжа дает возможности найти скорость  $\frac{d\vec{r}}{dt}$

(только  $\nabla$  метод Лагранжа)

- 1) закон сохр массы  $\times 1$
- 2) закон сохр импульса  $\times 3$  {уравнения движения}
- 3) закон сохр энергии  $\times 1$

Итак, напомним:

1) Закон сохранения массы.

В переменных Эйлера.

$$\int_V \rho d^3z = M$$

$$\frac{\partial M}{\partial t} = \int_V \frac{\partial \rho}{\partial t} d^3z = - \oint_f \rho \vec{v} d\vec{f}$$

Считаем, что нет источников.

Для получения дифференциальной

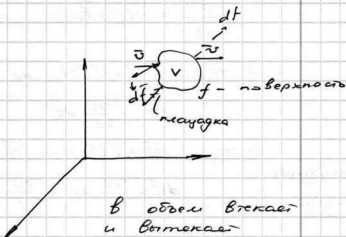
формы необходимо перейти к интегралу по  
объему в правой части.

$$- \oint_f \rho \vec{v} d\vec{f} = - \int_V \operatorname{div} \rho \vec{v} d^3z$$

$$\Rightarrow \int_V \left( \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div} \rho \vec{v} \right) d^3z = 0 \quad \text{вып-ие в любом объеме}$$

$$\boxed{\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div} \rho \vec{v} = 0}$$

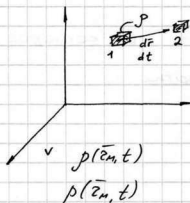
Уравнение  
непрерывности!



в объем втекает  
и вытекает  
в единицу времени  
через единицу поверхности  $\rho \vec{v} d\vec{f}$   
окрут тороид

2)3)4) Закон сохранения

момента в переменных Лагранжа



$$\rho \frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{F}_f$$

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt}$$

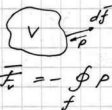
$$d\vec{v} = \vec{v}_2 - \vec{v}_1$$

$$\frac{d\vec{v}}{dt} = \lim_{t_2 \rightarrow t_1} \frac{\vec{v}_2 - \vec{v}_1}{t_2 - t_1}$$

Лишь в методе  
Лагранжа можно

так написать.

(Мгновенный обтекание)



$$\vec{F}_v = - \oint_f \rho d\vec{f} + \int_V \vec{F}_v d^3z$$

снова из теоремы Гаусса-Остроградского

$$- \oint_f \rho d\vec{f} = - \int_V \nabla \rho d^3z$$

$$\vec{F}_v = \int_V \underbrace{(-\nabla \rho + \vec{F}_v)}_{\vec{F}_p} d^3z$$

$$\rho \frac{d\vec{v}}{dt} = -\nabla p + \vec{F}_v$$

1) т.е.  $\vec{v} = \vec{v}(t)$ , но  $\vec{v} \neq \vec{v}(\vec{r})$  /упругий или газ/

$$d\vec{v} = \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} dt$$

2) т.е.  $\vec{v} = \vec{v}(\vec{r})$ , но  $\vec{v} \neq \vec{v}(t)$  /река/

$$d\vec{v} = \frac{\partial \vec{v}}{\partial x} dx + \frac{\partial \vec{v}}{\partial y} dy + \frac{\partial \vec{v}}{\partial z} dz$$

$$d\vec{v} = \left( \frac{\partial}{\partial x} dx + \frac{\partial}{\partial y} dy + \frac{\partial}{\partial z} dz \right) \vec{v}$$

градиент  $\nabla = \vec{i} \frac{\partial}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial}{\partial z}$

$$d\vec{v} = (d\vec{r} \nabla) \vec{v}$$

3)  $\vec{v} = \vec{v}(\vec{r}, t)$

$$d\vec{v} = \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} dt + (d\vec{r} \nabla) \vec{v}$$

$$\frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \left( \frac{d\vec{r}}{dt} \nabla \right) \vec{v}$$

*изменение во времени*  $\vec{v}$  *изменение с координат* *из-за того, что масса перемещается в другой области*

$$\rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} \right\} = -\nabla p + \vec{F}_v$$

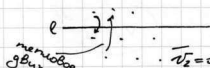
*ускорение* *изменение скорости движения массы* *изменение в пространстве*

ур-е движения тиркости  
ур-е Эйлера

но здесь мы не учли силу возникающую при движении с разными скоростями — за счет вязкости возникнет сила трения.

def Идеальная тиркость — тиркость в которой не учитывается явление вязкости

Рассмотрим в газовой модели



методом движения — граница жидкости за время прохождения расстояния свободного пробега

Уравнение движения идеальной тиркости написана в нулевом приближении  $\frac{l}{L} = 0$   $l = 0$



В 1-м приближении

При учете вязкости  $\nu$  может быть два варианта:

- малое изменение;
- принципиальное изменение характера решения;

Написать два  $x, y, z$  компоненты полученных уравнений.

~~$$\rho \left( \frac{\partial v_x}{\partial t} + \left( v_x \frac{\partial v_x}{\partial x} + v_y \frac{\partial v_x}{\partial y} + v_z \frac{\partial v_x}{\partial z} \right) \right) = - \frac{\partial p}{\partial x} + F_x$$~~

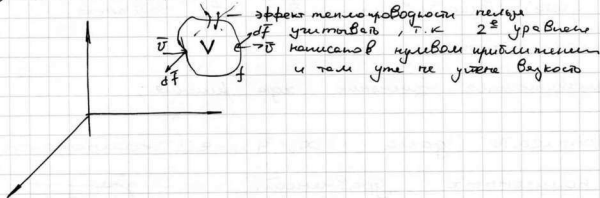
$$\left\{ \frac{d}{dt} = \frac{\partial}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \right.$$

- частная производная по времени

у-е непрерывности:  $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial \rho v_x}{\partial x} + \frac{\partial \rho v_y}{\partial y} + \frac{\partial \rho v_z}{\partial z} = 0$

у-е Эйлера:  $\rho \left\{ \frac{\partial v_x}{\partial t} + \left( v_x \frac{\partial v_x}{\partial x} + v_y \frac{\partial v_x}{\partial y} + v_z \frac{\partial v_x}{\partial z} \right) \right\} = - \frac{\partial p}{\partial x} + F_x$

# 5) Закон сохранения энергии



Если ср. масса пересечь  $\delta Q$  градиент или энтропии

$$\delta S = \frac{\delta Q}{T}$$

17.02.10.

$S$  - энтропия единицы массы.

$\rho S$  - энтропия единицы объема

$$S_v = \int_V \rho S d^3x \quad \text{— полная энтропия в объеме } V.$$

Энтропия может измениться в объеме  $V$   
 (втекает и вытекает турбулентность)

Изменение энтропии происходит только за  
 счет втекания и вытекания турбулентности

(т.к. мы не учитываем теплопроводность (как и вязкость))

$$S_v = - \oint_V \rho S \vec{u} d\vec{f}$$

$$\int_V \frac{\partial \rho S}{\partial t} d^3x = - \int_V \operatorname{div} \rho S \vec{u} d^3x$$

проверив для любого  
 объема, а это значит  
 что интегралы  
 взаимно равны.

$$\boxed{\frac{\partial \rho S}{\partial t} + \operatorname{div} \rho S \vec{u} = 0}$$

$$\operatorname{div} \varphi \vec{A} = \varphi \operatorname{div} \vec{A} + \vec{A} \operatorname{div} \varphi$$

но в таком виде исп. редко.

$$S \frac{\partial \rho}{\partial t} + \rho \frac{\partial S}{\partial t} + S \operatorname{div} \rho \vec{u} + \rho \vec{u} \operatorname{div} S = 0$$

$\uparrow \quad \quad \quad \uparrow$   
 $= 0$  из ур-я непрерывности

масса солр т.к. не 0

$$\rho \left\{ \frac{\partial S}{\partial t} + \vec{v} \nabla S \right\} = 0$$

$$\frac{\partial S}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) S = 0$$

энерг. единицы массы

$$\boxed{\frac{\partial S}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) S = 0}$$

⇒ из инвариантности

$$\boxed{\frac{dS}{dt} = 0}$$

механ. масса сохраняет энтропию!

(нет механизмов передачи энергии)

$$S = S(\rho, p)$$

$\rho(\vec{z}, t)$ ,  $p(\vec{z}, t)$ ,  $\vec{v}(\vec{z}, t)$  - система задана полно  
реализовать принцип причинности вообще говоря нельзя  
т.к. разные сосуп... ?

Граничные условия для уравнений



$$\boxed{\vec{v} \cdot \vec{f} = 0}$$

граничное на перпендикуляр ст. стенки

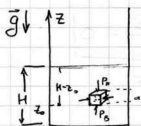
нормальное сост. скорости вдоль стенки равняется 0.  
тангенциальное сост.

температура меняется скачком из-за постановки задачи  
нет теплопроводности.

тканью не может втекать и вытекать из стенки

# Гидростатика. Закон Паскаля и закон Архимеда

Гидростатика  $\rightarrow \vec{v} = 0$



Тщелим ур-е.

$$1) \frac{\partial p}{\partial t} = 0 \Rightarrow p \neq p(t)$$

$$2) 0 = -\nabla p + \vec{F}_v$$

$$3) \frac{\partial S}{\partial t} = 0 \Rightarrow S \neq S(t)$$

Загарили внешнюю силу

$$1) \text{ Пусть } \vec{F}_v = 0, \text{ тогда } 0 = -\nabla p \rightarrow p = \text{const}$$

без учета сил тяжести  $\rightarrow$  давление во всех направлениях

$\rightarrow$  Закон Паскаля.

$$2) \text{ Пусть } \vec{F}_v = \rho \vec{g} = (0, 0, -\rho g)$$

$$0 = -\frac{\partial p}{\partial x} \rightarrow p \neq p(x)$$

$$0 = -\frac{\partial p}{\partial y} \rightarrow p \neq p(y)$$

$$0 = -\frac{\partial p}{\partial z} - \rho g \rightarrow \frac{dp}{dz} = -\rho g$$

$$\frac{dp}{dz} \rightarrow p = p(z)$$

В нас сила тяжести поверхности тяжести  
должна быть плоской.

равновесные волны - на поверхности тяжести

Будем считать, что  $p = \text{const}$  - это приближение.

$$p = -\rho g z + \text{const}$$

Каждому константу  $y$  и  $z$ .  $\rightarrow$  на поверхности равновесия атмосферы

$$p_0 = -\rho g H + \text{const}$$

$$\text{const} = p_0 + \rho g H.$$

$\Rightarrow$

$$P = p_0 + \rho g (H - z)$$

Итог

формула  
Водяная.

посчитаем это это закон Архимеда:

найдем силу выталкивания.

$$F_{\text{выт}} = P_n \cdot S_p - P_{\text{верх}} \cdot S_p$$

$$F_{\text{выт}} = S_p \{ P_0 + \rho g (H - z_0) - P_0 - \rho g (H - z_0 - a) \} = \rho g S_p a \quad V_{\text{кубика}}$$

$$\boxed{F_{\text{выт}} = \rho g V_{\text{куб}}}$$
 закон Архимеда.

если предмет кулик ко дну то он не всплывает.

$$\vec{F}_{\text{выт}} = - \oint \vec{p} d\vec{f} = - \int_V \nabla p d^3z = - \int_V \nabla \bar{p} d^3z = - \int_V \rho \vec{g} d^3z$$

т.е.  $\rho$  и  $\vec{g}$  по договоренности константы

$$\boxed{\vec{F}_{\text{выт}} = - \rho \vec{g} \int_V d^3z = - \rho \vec{g} V_{\text{тела}}}$$

Стационарное течение тиркости.

Уравнение Бернулли.

Пусть  $\vec{v} \neq \vec{v}(t)$ , т.е.  $\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = 0$

$$2) (\vec{v} \nabla) \vec{v} = - \nabla p \frac{1}{\rho} + \frac{\vec{F}}{\rho} \quad \vec{F} - \text{сила на единицу массы.}$$

хотим переписать в виде  $\nabla(\dots) = 0$

1)  $\vec{F} = - \nabla \Phi$  - потенциальная сила.

2)  $\frac{1}{\rho} \nabla p = \nabla W$  - тепловая ф-я  $\rightarrow \rho = \text{const} \rightarrow W = \nabla \frac{p}{\rho}$ .

3)  $(\vec{v} \nabla) \vec{v} = \frac{\nabla v^2}{2} - [\vec{v} \text{ rot } \vec{v}]$  из вект. анализа.

$$\nabla \left( \frac{v^2}{2} + \frac{p}{\rho} + \Phi \right) = [\vec{v} \text{ rot } \vec{v}]$$

фокус не получился, но.

def

1)  $\text{rot } \vec{v} = 0 \Rightarrow \vec{v} = \nabla \varphi \rightarrow$  потенциальное тече-  
тиркости  $\rightarrow$  скорость

течение можно представить в виде градиента  
потенциала... , если нет то движение вихревое.

$$\frac{v^2}{2} + \frac{p}{\rho} + \Phi = \text{const.}$$

Сделаем в более общем. виде.

Возьмем некий единичный вектор  $\vec{e} = \frac{\vec{v}}{v}$  в которой точка касательной к линии тока

и допустим не кас. левую и правую ось

$$\vec{e} \nabla \left( \frac{v^2}{2} + \frac{p}{\rho} + \phi \right) = 0$$

т.к.  $\vec{e}$  перпендикулярен тому вектору.



$$\vec{e} \nabla = e_x \frac{\partial}{\partial x} + e_y \frac{\partial}{\partial y} + e_z \frac{\partial}{\partial z} = \frac{\partial}{\partial e}$$

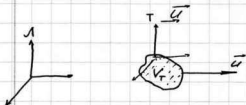
$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial e} \left( \frac{v^2}{2} + \frac{p}{\rho} + \phi \right) = 0$$

const при движении по линии тока!

В выполняется везде только при потеч. движении.

Обтекание тел потенциальной нестисляемой жидкостью.

Парадокс д'Аламбера



т.к. граница движется со скоростью

по направлению граничной

в системе отсчета, где граница покоится ( $T$ )

$$\vec{v}_r \cdot \vec{f}|_f = 0$$

применим Галилеевские преобразования  $\vec{v} = \vec{v}_T + \vec{U}$  ск.  $\vec{U}$  так же введем  $\vec{v}_T = \vec{v} - \vec{U}$

$$\Rightarrow \text{в лоб. системе } (\vec{v} - \vec{U}) \cdot \vec{f}|_f = 0$$

$$\vec{v}_{\infty} = 0 \quad \vec{v}_T \cdot \vec{f}|_f = \vec{U} \cdot \vec{f}|_f \quad \vec{v}(\vec{r} \rightarrow \infty) = 0$$

жидкость нестисляема  $\rho = \text{const.}$

$$1) \quad \text{div } \vec{v} = 0 \quad \vec{v} = \nabla \phi \quad \text{требуем потенциальность}$$

$$\{ \text{div } \nabla \phi = 0$$

$$\boxed{\Delta \phi = 0}$$

2  $z, y$

$$\frac{\partial \phi}{\partial f}|_f = \vec{U} \cdot \vec{f}|_f, \quad \phi(z \rightarrow \infty) \rightarrow 0$$

линейные

в самом общем виде можно написать как

$$\phi = \alpha_i (\Pi, \vec{z}) U_i = \sum_{i=1}^N \alpha_i U_i$$

форма ПТ.

( $U_i$  линейные)

$x_1 \rightarrow x$

$x_2 \rightarrow y$

$x_3 \rightarrow z$

$$U_k = \frac{\partial \phi}{\partial x_k} = \frac{\partial \alpha_i}{\partial x_k} U_i$$

увеличение скорости полета обрывает какой то кин. энергии?

$$E_* = \int_{V_0 - V_T} \frac{\rho v^2}{2} d^3z = (\text{интегрируя скалярно}) = \frac{1}{2} \rho \int_{V_0 - V_T} v^2 d^3z =$$

$$E_* = \frac{1}{2} \rho \int_{V_0 - V_T} u_i \frac{\partial x_i}{\partial x_k} u_k d^3z$$

$$E_m = \frac{1}{2} \rho \int_{V_0 - V_T} \frac{\partial x_i}{\partial x_k} \frac{\partial x_k}{\partial x_l} d^3z \cdot u_i u_l$$

$m_{ie} (\textcircled{1}) = m_{ie}$  - симметричный тензор  
- тензор присоединенной массы.

зависит только от формы.

$$E_m = \frac{1}{2} m_{ie} U_i U_e$$

для шарика радиуса  $a$   $E_m m_{ie} = \frac{1}{2} \frac{4}{3} \pi a^3 \rho \delta_{ie}$

$$\frac{d\vec{p}_*}{dt} = \vec{F}_{T \rightarrow m} \quad d\vec{p}_m = \vec{F}_{T \rightarrow m} dt / \vec{U} \quad V_a \rightarrow \text{полшарика}$$

$$\vec{U} d\vec{p}_* = \vec{F}_{Tm} \quad dt \vec{U} = dE_m$$

$$u_i d p_{m i} = d E_m$$

$$d E_m = \frac{1}{2} m_{ie} U_i d U_e + \frac{1}{2} \frac{m_{ie} U_e d u_i}{i \leftrightarrow e}$$

$$d E_m = \frac{1}{2} m_{ie} U_i d U_e + \frac{1}{2} \underset{m_{ie}}{m_{ie}} U_i d u_e = m_{ie} U_i d U_e$$

$$d E_m = U_i d m_{ie} U_e$$

$$U_i d p_m = U_i d m_{ie} U_e$$

$$p_{me} = m_{ie} U_e$$

$$\frac{d\vec{p}_m}{dt} = \vec{F}_{T \rightarrow m} = -\vec{F}_{m \rightarrow T} = -\vec{F}_c \quad \text{сила сопротивления}$$

$$\frac{d\vec{p}_m}{dt} = -\vec{F}_c$$

Пусть  $\vec{U} \neq \vec{U}(t)$ ,  $\vec{U} = \text{const} \Rightarrow$

$$\boxed{\vec{F}_c = 0}$$

Парадокс д'Аламбера

это можно  
увидеть  
в сверхтекучих  
жидкостях

$$\vec{F}_B = \frac{d\vec{P}_r}{dt} + \frac{d\vec{P}_{pr}}{dt} =$$

- импульс, связанно

$$\vec{P}_r = m_r \vec{U}$$

$$\vec{F}_{Bk} = m_r \frac{d\vec{U}}{dt} + m_{pr} \frac{d\vec{U}}{dt}$$

Пусть  $m_{pr} = m_{pr} \delta x$

$$\vec{F}_B = (m_r + m_{pr}) \frac{d\vec{U}}{dt}$$

$m_{pr}$  может оказаться  $\gg m_r$

24.02.

2010.

Какая система уравнений нелинейна, и не существует алгоритмов решения для <sup>системы</sup> уравнений в частных производных. Однако, если прибегнуть к малым отклонениям, то можно linearизовать систему.

$$p(\vec{r}, t); \quad P(\vec{r}, t) \quad \vec{v}(\vec{r}, t) \quad S(p, P) \text{ или } P = P(p, S)$$

Примером малых отклонений есть распространение звука.

Малые отклонения от состояния равновесия. Звук.

$S = S_0 = \text{const}$ , при условии, что в то же время имеем равную энтропию

это точное выражение

$$P = P_0 + P' \quad \text{отклонение} \quad |P'| \ll P_0$$

фон

$$p = p_0 + p' \quad |p'| \ll p_0$$

$$\vec{v} = 0 + \vec{v}'$$

$v_0$

Внешние силы не учитываем, чтобы константа дави. уравнения

При некоторых условиях состояние будет устойчивым.

Необходимо найти  $p', p', v'$  в любой точке пространства и в любой момент времени.



1)  $\frac{\partial \rho'}{\partial t} + \text{div } \rho_0 \vec{u} + \vec{u} \cdot \nabla \rho + \rho' \text{div } \vec{u} = 0$ , т.к.  $\text{div}(\rho_0 + \rho')\vec{u} = \text{div } \rho_0 \vec{u} + \text{div } \rho' \vec{u} = \dots$   
 элемент второго порядка малости ~~второго порядка~~  
 квадратичный член по скоростям

2)  $\rho_0 \left\{ \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \nabla) \vec{u} \right\} = -\nabla p'$

3)  $S = S_0$

зададим тискость.

$P = P(\rho, S_0)$

$dP = \frac{dP}{d\rho} \Big|_{S_0} d\rho \rightarrow p' = \frac{\partial P}{\partial \rho} \Big|_{S_0} \rho'$   
 нужно взять  $\rho_0$ !

$\frac{\partial P}{\partial \rho} > 0 \rightarrow$  устойчивое состояние

1)  $\frac{\delta P}{\delta \rho} > 0$  Пусть циклоны т. в сст равновесия

$\delta P > 0$  в некой точке.

то и  $\delta P > 0 \Rightarrow$  тискость начнет

двигаться под дейсв перепада давления и уйдет  
и будет колебаться

2)  $\frac{\delta P}{\delta \rho} < 0$

$\delta P > 0 \Rightarrow \delta P < 0$  - неустойчивое состояние

т.к. тискость будет уходить в точку, где  $\delta P < 0$  и  
скомбинируется.

$\frac{\partial P}{\partial \rho} \Big|_{S_0, 0} = c_0^2$  имеет размерность скорости.

$p' = c_0^2 \rho'$  — стискаемость тискости.

получим и полн. сст ур-ий опис. теч. жидк.

$\frac{\partial \rho'}{\partial t} + \rho_0 \text{div } \vec{u} = 0$

$\rho'(\vec{r}, t)$  и  $\vec{u}(\vec{r}, t)$

~~$\rho_0 \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} = -c_0^2 \nabla p'$~~

$\rho_0 \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} = -c_0^2 \nabla p'$

$c_0^2 = \left( \frac{\partial P}{\partial \rho} \right)_{S_0, 0}$

мы можем разложить в ряд Фурье.

$$\rho'(\vec{r}, t) = \int \tilde{\rho}_k e^{i(\vec{k}\vec{r} - \omega t)} d^3k d\omega$$

$$\vec{v}(\vec{r}, t) = \int \tilde{v}_k e^{i(\vec{k}\vec{r} - \omega t)} d^3k d\omega$$

если подставим в ур-е, то каждое решение из суммы будет удовлетворять в силу линейности.

Рассмотрим одну гармоническую волну

$$\rho'(\vec{r}, t) = \rho_k e^{i(\vec{k}\vec{r} - \omega t)}$$

$$\vec{v}(\vec{r}, t) = \vec{v}_k e^{i(\vec{k}\vec{r} - \omega t)}$$

всегда можем брать или реальную или мнимую часть в силу линейности!

Поворачиваем ось  $x$  по направлению  $\vec{k}$ .

одномерный случай.

$$\rho' = \rho_k e^{i(kx - \omega t)}$$

$$\vec{v} = \vec{v}_k e^{i(kx - \omega t)} \quad \text{и } k \text{ и } \omega \text{ одни и те же}$$

получится?  $\omega = \omega(k)$  - закон дисперсии волны

здесь это найдем фазовую скорость волны  $\vec{v}_F = \frac{\omega}{k} \frac{\vec{k}}{k}$

групповую скорость  $\vec{v}_g = \frac{\partial \omega}{\partial \vec{k}}$

$$v_k = v_k(p_k) \quad \text{или} \quad p_k = p_k(v_k)$$

Разные возмущения в раз Фурье и может оказаться, что гармоники идут с разной скоростью.

Волн пакет будет расплываться  $\rightarrow$  явление дисперсии.

$$1) -i\omega \rho' + \rho_0 i k v_{mx} = 0$$

$$2)_x \rho_0 (-i\omega) v_x = -\rho_0^2 (ik) \rho'$$

$$2)_y \rho_0 (-i\omega) v_y = 0; \quad v_y = 0$$

$$2)_z \rho_0 (-i\omega) v_z = 0; \quad v_z = 0$$

это продольная волна, если имеется сост. только по  $k_x$ .  
поперечная - перпендикулярно  $k$ .

$$1) -\omega p' + p_0 k v_x = 0$$

$$2) \cancel{C_0^2} k p' - p_0 \omega v_x = 0$$

такая система совместна, если определить равен 0

$$\begin{vmatrix} -\omega & p_0 k \\ C_0^2 k & -p_0 \omega \end{vmatrix} = 0 \quad p_0 \omega^2 - p_0 C_0^2 k^2 = 0$$

$$\omega^2 - C_0^2 k^2 = 0$$

$$\cancel{\omega = \pm C_0 k} \quad \boxed{\omega^2 = C_0^2 k^2} \quad \text{3-я дисперсия}$$

быстрота  $\omega$  1)  $\omega = +C_0 k$  - волны в поз. направлении кх.  
2)  $\omega = -C_0 k$  - волны в отриц. направлении кх

будем брать решение со знаком +

$$\boxed{\vec{v}_F = C_0 \frac{\vec{k}}{k}} = \boxed{\vec{v}_{gr} = C_0 \frac{\vec{k}}{k}}$$

все гармоника

будут идти со скоростью

скоростью  $C_0$  - скоростью распространения сигнала.

подстав 1) ↑

$$-C_0 k p' + p_0 k v_x = 0$$

$$\boxed{v_x = \frac{p'}{p_0} C_0}$$

$$v_x \ll C_0$$

Скорость колебаний частицы намного меньше скорости распространения сигнала.

~~Получение Волны~~

В уравнении стояло  $\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v}$  - воспользуемся, это можно было сделать, если

$$\left| \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} \right| \gg |(\vec{v} \nabla) \vec{v}|$$

подставим  $\nearrow$  получившиеся решения:

$$\omega v' \Rightarrow v' k v \Rightarrow v \ll \frac{\omega}{k} = C_0;$$

действительно можно воспользоваться вторым слагаемым

## Получение волнового уравнения

Эту систему ур-й можно свести к 4-м волн. ур-ям  
"такой простой закон дисперсии получается в волновом уравнении"

Возьмем rot от правой и левой частей ур-я.

$$\text{rot} \left| \rho_0 \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = -\epsilon_0^2 \nabla \rho' \right.$$

$$\left\{ \text{rot} \text{ уравнения } 0 \right\}$$

$$\rho_0 \frac{\partial}{\partial t} \text{rot} \vec{v} = 0$$

$$\Rightarrow \text{rot} \vec{v} \neq K(t)$$

иначе не будет полей  
но от волн отбросить  $\vec{v}$ -й от времени

$$\Rightarrow \text{rot} \vec{v} = 0$$

$$\Rightarrow \vec{v} = \nabla \varphi \rightarrow \text{градиент потенциала}$$

Итак, получим волн. ур-е:

протип 1) уравнение по времени

$$\frac{\partial}{\partial t} \left/ \frac{\partial \rho'}{\partial t} + \rho_0 \text{div} \vec{v} = 0 \right.$$

$$\frac{\partial^2 \rho'}{\partial t^2} + \rho_0 \text{div} \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = 0 \quad \text{т.к. } \rho_0 \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = -\epsilon_0^2 \nabla \rho'$$

$$\frac{\partial^2 \rho'}{\partial t^2} - \rho_0 \text{div} \frac{\epsilon_0^2}{\rho_0} \nabla \rho' = 0$$

$$\boxed{\frac{\partial^2 \rho'}{\partial t^2} - \epsilon_0^2 \nabla^2 \rho' = 0}$$

$$\rho_0 \frac{\partial}{\partial t} \nabla \varphi = -\epsilon_0^2 \nabla \rho'$$

$$\nabla \left( \rho_0 \frac{\partial \varphi}{\partial t} \right) = -\epsilon_0^2 \nabla \rho'$$

$$\Leftrightarrow \{ \nabla \varphi = \sigma(\varphi + X(t)) \} \text{ так как } \nabla$$

$$\rho_0 \frac{\partial \varphi}{\partial t} = -\epsilon_0^2 \rho'$$

$$\rho' = -\frac{\rho_0}{\epsilon_0^2} \frac{\partial \varphi}{\partial t}$$

$$\boxed{\frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} - \epsilon_0^2 \nabla^2 \varphi = 0}$$

если одномерный случай.

Плоские и сферические волны.

$$\varphi = \varphi_k e^{i(kx - \omega t)} \text{ в в. ур. } \epsilon$$

$$-\omega^2 \varphi - c^2 (i k)^2 \varphi = 0 \Rightarrow \omega^2 = c^2 k^2$$

получим то же, по. первый случай общий,

а второй — специфич.

$$\boxed{\varphi(x, t) = \underbrace{\varphi_1(x - ct)}_{\text{волн. движ. вперед}} + \underbrace{\varphi_2(x + ct)}_{\text{назад.}}}$$

плоское решение

Сферические:  $r, \theta, \varphi$

Пусть  $\varphi = \varphi(r, t)$ :

подставим в в. ур.

$$\varphi_r = \frac{\varphi_r}{r}$$

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} - c^2 \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} r^2 \frac{\partial \varphi}{\partial r} = 0$$

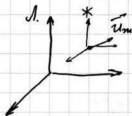
$$\frac{\partial^2 \varphi_r}{\partial t^2} - c^2 \frac{\partial^2 \varphi_r}{\partial r^2} = 0.$$

$$\varphi_r = \varphi_{r1}(r - ct) + \varphi_{r2}(r + ct)$$

$$\Rightarrow \boxed{\varphi(r, t) = \underbrace{\frac{\varphi_{r1}(r - ct)}{r}}_{\text{сферич. расходящ. волна}} + \underbrace{\frac{\varphi_{r2}(r + ct)}{r}}_{\text{сферич. сходящ. волна.}}}$$

и убывает как  $\frac{1}{r}$ .

# Эффект Доплера.



в сист. координат движущейся

$$\varphi = \varphi_0 e^{i(\vec{k}_m \vec{r}_m - \omega_m t)}$$

$$\omega_m = c_0 k_m$$

$$\vec{r}_1 = \vec{r}_m + \vec{u}_m \cdot t, \quad \vec{r}_m = \vec{r}_1 - \vec{u}_m t$$

$$t_m = t_1 = t. \text{ перел. случаи}$$

$$k_m = \frac{2\pi}{\lambda_m}$$

$$\lambda_m = \lambda_1$$

длины не меняются

$$\vec{k}_m = \vec{k}_1 = \vec{k}. \text{ вектора не меняются}$$

$$\omega_m = c_0 k$$

в л. сист. отсюда

$$\varphi = \varphi_0 e^{i(\vec{k}(\vec{r}_1 - \vec{u}_m t) - \omega_m t)} \Rightarrow$$

$$\varphi = \varphi_0 e^{i(\vec{k} \vec{r}_1 - \underbrace{(\omega_m + \vec{k} \vec{u}_m) t}_{\text{частота в л.}})}$$

$\omega_1$

связь между частотами

$$\Rightarrow \boxed{\omega_1 = \omega_m + \vec{k} \vec{u}_m}$$

3-й Доплера

$$\omega_m = c_0 k$$

$$\vec{\nu}_F^{(1)} = \frac{\omega_1}{k} \frac{\vec{k}}{k} = \frac{c_0 + \vec{k} \vec{u}_m}{k} \frac{\vec{k}}{k} = \left( c_0 + \frac{\vec{k} \vec{u}_m}{k} \right) \frac{\vec{k}}{k}$$

$$\vec{\nu}_{gr}^{(1)} = \frac{\partial \omega_1}{\partial \vec{k}} = c_0 \frac{\vec{k}}{k} + \vec{u}_m$$

фазовая не равняется групповой.

восприн.

Э.А.: Частота наблюдателя движущегося отн. источника не совпадает с частотой источника.

Задача 1.  $u_0$   $K$   $\vec{u}$   $u$ ?

исп. волны

$$u_m = u_0$$

$$u_1 = u$$

$$\vec{u}_m = -\vec{u}$$

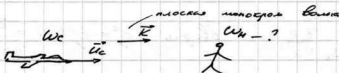
$$u = u_0 - K u \quad ; \quad u_0 = c_0 K \Rightarrow K = \frac{u_0}{c_0}$$

$$u = c_0 K = \vec{K} \vec{u}$$

$$u = u_0 - K u \cos \theta_{K \wedge u}$$

$$u = u_0 \left( 1 - \frac{u}{c_0} \cos \theta_{K \wedge u} \right)$$

Задача 2.



$$u_m = u_n$$

$$\vec{u}_m = -\vec{u}_c$$

$$u_1 = u_c$$

$$u_c = u_n - K u_c$$

$$u_n = K \cdot c \Rightarrow K = \frac{u_n}{c}$$

$$u_c = K u_n - \frac{u_n u_c}{c} \cos \theta_{K \wedge u_c}$$

$$u_c = u_n \left( 1 - \frac{u_c}{c} \cos \theta_{K \wedge u_c} \right)$$

$$u_n = \frac{u_c}{1 - \frac{u_c}{c} \cos \theta_{K \wedge u_c}}$$

Если летит к нам то и вообще  
сроще  $\rightarrow$  больше

Если параллельно.

$$u_n = \frac{u_c}{1 - \frac{u_c}{c}}$$

если  $u_c \rightarrow c$ , то  $u_n \rightarrow \infty$   
 $\lambda \rightarrow 0$

Все отстает с самолётом, механи-  
чески

если  $u_c > c$ , то

звук последовательно толкает фронт  
смыкает расстояние

03.03.10

# Волны конечной амплитуды в жидкости

Теория таких колебаний - бурн.

(нелинейные уравнения)

Сделаем некоторые упрощения:

1. В  $t=0$   $S=S_0$  - все единицы массы жидкости имеют одну температуру и несут ее с собой

2. Одномерный случай,  $x$  и  $U_x \neq 0$ ,  $U_y=0$ ,  $U_z=0$

$$\textcircled{1} \frac{\partial p}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} p U_x = 0$$

$$\textcircled{2} p \left( \frac{\partial U_x}{\partial t} + (U_x \frac{\partial}{\partial x}) U_x \right) = - \frac{\partial p}{\partial x} + F_x$$

$$\frac{\partial U_x}{\partial t} + U_x \frac{\partial U_x}{\partial x} = - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x}$$

$$p = p(\rho, S_0)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial p}{\partial x} = \frac{\partial p}{\partial \rho} \bigg|_{S_0} \frac{\partial \rho}{\partial x} \quad \text{введем } c_p^2 = c_p^2(\rho) = \frac{\partial p}{\partial \rho} \bigg|_{S_0}$$

$$\begin{cases} \frac{\partial p}{\partial t} + \frac{\partial p U_x}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial U_x}{\partial t} + U_x \frac{\partial U_x}{\partial x} = - \frac{c_p^2}{\rho} \frac{\partial \rho}{\partial x} \end{cases}$$

Часто бывает, что получаются такие же уравнения только не с  $\rho$  а с другой функцией

К примеру: жидкость на подложке



Если волны на малой глубине  $\frac{H}{\lambda} \ll 1$   $U_x \neq 0$ ,  $U_y=0$

$H(x, t)$   $U_x(x, t)$ . Эти ур-я можно вывести, если написать ответ

$$\left\{ \begin{aligned} \frac{\partial H}{\partial t} + \frac{\partial H U_x}{\partial x} &= 0; & c_H^2 &= gH \end{aligned} \right.$$

- поперек на ↑

$$\left\{ \begin{aligned} \frac{\partial U_x}{\partial t} + U_x \frac{\partial U_x}{\partial x} &= - \frac{c_H^2}{H} \frac{\partial H}{\partial x} \end{aligned} \right.$$



Будем решать задачу в терминах  $H$  и  $v_x$ , а потом перейдем в терминах  $p$  и  $v_x$

Легко решается классических решений по-прежнему решение Риманта (или простые волны) — когда  $v_x = v_x(H)$ ;  $\Rightarrow H = (x, t)$

$$1) v_x = v_x(H).$$

$$\frac{\partial H}{\partial t} + \frac{\partial H}{\partial x} \left( v_x + H \frac{\partial v_x}{\partial H} \right) = 0$$

$$\frac{\partial v_x}{\partial H} \frac{\partial H}{\partial t} + v_x \frac{\partial v_x}{\partial H} \frac{\partial H}{\partial x} = - \frac{c_H^2}{H} \frac{\partial H}{\partial x}.$$

$$\frac{\partial H}{\partial t} + \left( \frac{\partial v_x}{\partial H} \right)^{-1} \left( v_x \frac{\partial v_x}{\partial H} + \frac{c_H^2}{H} \right) \frac{\partial H}{\partial x} = 0$$

$$\Rightarrow \cancel{v_x} + H \frac{\partial v_x}{\partial H} = \cancel{v_x} + \left( \frac{\partial v_x}{\partial H} \right)^{-1} \cdot \frac{c_H^2}{H}$$

$$\left( \frac{\partial v_x}{\partial H} \right)^2 = \frac{c_H^2}{H^2} \quad v_x(H)$$

$$\frac{dv_x}{dH} = \pm \frac{c_H}{H}$$

$$v_x = \pm \int \frac{c_H}{H} dH$$

$$v_x = \pm \int \frac{c_p}{p} dp$$

Сделаем предельный переход к малым колебаниям:

$$\text{пусть } p = p_0 + p' \quad |p'| \ll p_0$$

$$v_x = \pm v_H$$

— это позволяет нам определить предельный интерпр.

$$\Rightarrow \boxed{v_x = \pm \int_{H_0}^H \frac{c_H}{H} dH = \pm v_H}$$

$$v_H = \int_{H_0}^H \frac{c_H}{H} dH$$

$$2) H = (x, t)$$

$$v_x + H \frac{\partial v_x}{\partial H} = \pm v_H \pm H \frac{c_H}{H} = \pm (v_H + c_H)$$

$$\text{введем } u(H) = c_H + v_H$$

$$\Rightarrow \left| \frac{\partial H}{\partial t} \pm u(H) \frac{\partial H}{\partial x} = 0 \right|$$

$$\left( \frac{\partial H}{\partial t} \right)_x \left( \frac{\partial H}{\partial x} \right)_t^{-1} = \mp u(H)$$

или обозначим

с помощью Якобиана перепишем:

$$\left(\frac{\partial H}{\partial t}\right)_x = \frac{\partial(H, x)}{\partial(t, x)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial H}{\partial t} & \frac{\partial H}{\partial x} \\ \frac{\partial x}{\partial t} & \frac{\partial x}{\partial x} \end{vmatrix} = \frac{\partial H}{\partial t} \Big|_x$$

$\frac{\partial x}{\partial t} = 0 \quad \frac{\partial x}{\partial x} = 1$

$$\left(\frac{\partial H}{\partial x}\right)_t = \frac{\partial(H, t)}{\partial(x, t)} = - \frac{\partial(H, t)}{\partial(t, x)}$$

Якобиан можно считать как prod:

$$\left(\frac{\partial H}{\partial t}\right)_x \left(\frac{\partial H}{\partial x}\right)_t^{-1} = - \frac{\partial(H, x)}{\partial(t, x)} \cdot \frac{\partial(t, x)}{\partial(H, t)} = - \frac{\partial(H, x)}{\partial(H, t)}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial(H, x)}{\partial(H, t)} = \pm u(H)$$

$$\frac{\partial(H, x)}{\partial(H, t)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial H}{\partial H} = 1 & \frac{\partial H}{\partial t} = 0 \\ \frac{\partial x}{\partial H} \Big|_t & \frac{\partial x}{\partial t} \Big|_H \end{vmatrix} = \frac{\partial x}{\partial t} \Big|_H$$

$$\frac{\partial x}{\partial t} \Big|_H = \pm u(H)$$

т.е.  $H = H(x, t)$ , то можно найти  
отсюда  $x = x(H, t)$

$$x(H, t) = \pm u(H)t \pm \psi_{\pm}(H)$$

Посмотрим первое решение:

$$1) \psi_+(H) = \overbrace{x - u(H)t}^H \Rightarrow H = H(\xi) = H(x - u(H)t) \Rightarrow$$

$$\left. \begin{array}{l} \text{второе} \\ 2) \psi_-(H) = x + u(H)t \end{array} \right\} \Rightarrow H = \varphi_2(x + u(H)t) \quad 2) H = \varphi_2(x + u(H)t)$$

Пусть малое отклонение:

$$\rightarrow H = \varphi_1(x - c_0 t)$$

→ в полет и отриц. направл.

$$\leftarrow H = \varphi_2(x + c_0 t)$$

$$p' = \varphi_1(x - c_0 t)$$

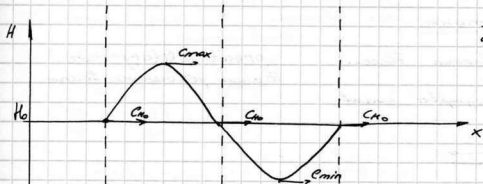
$$\boxed{H_f = \varphi_1(x - u(H_f)t)}$$

функция

$$c_f^2 = \frac{\partial p}{\partial \rho} \Big|_S$$

→ два решения: 1)  $p = \varphi_1(x - u(p)t)$

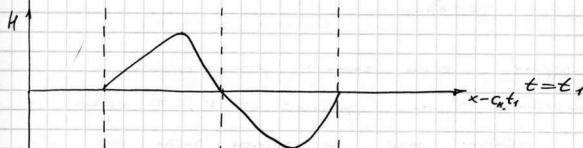
2)  $p = \varphi_2(x + u(p)t)$



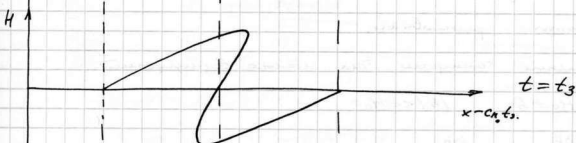
$$\frac{dU}{dH} = \frac{dC_H}{dH} + \frac{dV_H}{dH} = \frac{dC_H}{dH} + \frac{C_H}{H}$$

$$\frac{dU}{dH} = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{g}{H}} + \sqrt{\frac{g}{H}} = \frac{3}{2} \sqrt{\frac{g}{H}} > 0$$

$t=0$

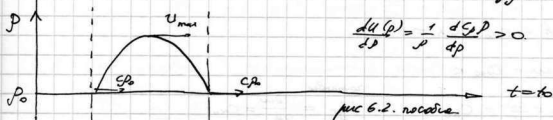


$t=t_1$



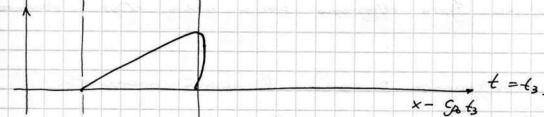
$t=t_3$

Скорость высоты — удельная скорость  
цунами.



$t=t_0$

рис 6.2. продолжение



$t=t_3$

$x - c_0 t_3$

## Солитоны.

# Джон Скотт Рассел.

great solitary wave  
большая уединенная волна

инженер по речным каналам

1834г.



10.03.10 Картевез  $\alpha$ -Враз.

Дисперсия, если скорость распространения гармоник фурье зависит от  $k$ , то если мы создадим пакет и разные части его волнны расходятся.

Явление дисперсии для малых возмущений.

$$H = H_0 + h \quad |h| \ll H_0$$

$$\frac{\partial h}{\partial t} + C_{H0} \frac{\partial h}{\partial x} = 0$$

$$h = h_0 e^{i(kx - \omega t)}$$

$$-i\omega h + C_{H0} i k h = 0$$

з.н. дисперсии:  $\omega = C_{H0} k$

$$v_F = \frac{\omega}{k} = C_{H0}$$

групповая  
$$v_{gr} = \frac{\partial \omega}{\partial k} = C_{H0}$$

Все гармоники фурье образующие этот пакет идут с одинаковой скоростью.

Итого чего возникает дисперсия: в нашей постановке

задачи  $\frac{H}{\lambda} \approx 0$ , но если угол  $\frac{H}{\lambda} \ll 1$ , но не 0, то будем

Мы можем пользоваться урей соотношения  $\rho = \rho(r, s_0)$  мы можем называться на расстоянии  $\frac{L_{corr}}{\lambda} \ll 1$  - корреляции.

характерная длина  
не которой существует  
изменив плотности равные соседней  
точки.

Построим ур-е в котором есть и нелинейность (нелин.)  
и дисперсия (нелин.).

Возьмем 2<sup>ю</sup> правд:

$$h = h_k e^{i(kx - \omega t)}$$

$$\frac{\partial h}{\partial t} + c_{no} \frac{\partial h}{\partial x} + \alpha \frac{\partial^2 h}{\partial x^2} = 0$$

$$-i\omega h + c_{no} i k h + \alpha i^2 k^2 h = 0$$

$$-\omega + c_{no} k + \alpha i k^2 = 0$$

$$\frac{\omega}{k} = c_{no} + \alpha i k$$

Вторая правдн  
нам не подходит  
потому как возникает  
затухание во времени,  
а у нас этого явления  
(вязкости) нет.

Возьмем 3<sup>ю</sup> правдую

$$\frac{\partial h}{\partial t} + c_{no} \frac{\partial h}{\partial x} + \beta \frac{\partial^3 h}{\partial x^3} = 0$$

это сочетание учитывает  
дисперсию.

$$-i\omega h + c_{no} i k h + \beta i^3 k^3 h = 0$$

расплывание  
в пространстве.

$$-\omega + c_{no} k - \beta k^3 = 0$$

$$\omega = c_{no} k - \beta k^3$$

$$\frac{\omega}{k} = c_{no} - \beta k^2 \Rightarrow \frac{\partial \omega}{\partial k} = \frac{\partial \omega}{\partial k} = c_{no} - 3\beta k^2$$

Угтем первый нелинейный член разности

$$\frac{\partial h}{\partial t} + c_{no} \frac{\partial h}{\partial x} + \gamma h \frac{\partial h}{\partial x} = 0$$

$$\gamma = \frac{\partial u(h)}{\partial h} \Big|_{h=h_0}$$

$\beta > 0$  почти всегда.

Теперь напишем ур-е в котором есть и расплывание  
и отражаеваем

это почти ур-е КдФ.

$$\frac{\partial h}{\partial t} + c_{no} \frac{\partial h}{\partial x} + \beta \frac{\partial^3 h}{\partial x^3} + \gamma h \frac{\partial h}{\partial x} = 0$$

$\beta > 0$ ,  $\gamma > 0$  const.

(дисперсия) нелинейный член  
преобразуем и получим ур-е КдФ

Фолные вол-ы в ур-и имеют солитонный вид.

Введем  $q = \gamma h$

$$\frac{\partial q}{\partial t} + c_{no} \frac{\partial q}{\partial x} + \beta \frac{\partial^3 q}{\partial x^3} + q \frac{\partial q}{\partial x} = 0$$

имеет один параметр.

$x' = x - c_{no} t$   
 $x, t \rightarrow x', t'$

можно показать, что  $\frac{\partial q}{\partial t'} \Big|_{x'} = \frac{\partial q}{\partial t} \Big|_x + c_{no} \frac{\partial q}{\partial x}$

$$\frac{\partial q}{\partial t'} \Big|_{x'} = \frac{\partial q(x')}{\partial(t, x')} = \frac{\partial q(x')}{\partial(t, x)} \frac{\partial(t, x)}{\partial t'} = \frac{\partial q}{\partial t} \Big|_x + c_{no} \frac{\partial q}{\partial x}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial q}{\partial t'} \Big|_{x'} + \beta \frac{\partial^3 q}{\partial x'^3} \Big|_{t'} + q \frac{\partial q}{\partial x'} \Big|_{t'} = 0$$

$$\boxed{\frac{\partial q}{\partial t} + \beta \frac{\partial^3 q}{\partial x^3} + q \frac{\partial q}{\partial x} = 0}$$

Уравнение  
Картевега - де-Фриза.  
 (КдФ)

это точное.

координаты выстроены относительно скорости  $c_{no} + c_t$   
 константы интегрирования

Введем переменную  $\tau = x' - c_{no} t$

Считаем, что  $q = q(\tau)$  и тогда получим уравнение

в полных производных, которое умеем решать

$$\frac{\partial q}{\partial t} = \frac{\partial q}{\partial \tau} \frac{\partial \tau}{\partial t} = -c_{no} \frac{\partial q}{\partial \tau} \quad \text{т.к.} \quad \frac{\partial q}{\partial \tau} = \frac{dq}{d\tau}$$

$$-c_{no} \frac{dq}{d\tau} + \beta \frac{d^3 q}{d\tau^3} + q \frac{dq}{d\tau} = 0$$

проинтегрируем и полагая константу (фазовый сдвиг) равной нулю

$$-c_{no} q + \beta \frac{d^2 q}{d\tau^2} + \frac{q^2}{2} = 0$$

$$\beta \frac{d^2 q}{d\tau^2} = c_{no} q - \frac{q^2}{2}$$

Введем ф-ю  $u$ :

$$-\frac{du}{dq} = c_{no} q - \frac{q^2}{2}$$

$$U(q) = \frac{q^3}{6} - s_c \frac{q^2}{2}$$

$$\beta \frac{d^2 q}{dt^2} = - \frac{dU}{dq}$$

$$\frac{dq}{dt} = \dot{q}$$

это система с одной степенью свободы

Это мех. система, т.к.  $q, \dot{q}$ .

А значит применим ф-ю Лагранжа.

$$L = \frac{\beta \dot{q}^2}{2} - U(q)$$

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} = \frac{\partial L}{\partial q}$$

уравнения Лагранжа даст нам ур-е.

$\tau$  не входит  $\beta \rightarrow$  интеграл движения  $\rightarrow$  энергия.

$$E = \dot{q} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} - L = \text{const}$$

Солитон - механическая система с одной степенью свободы.

$$E = \frac{\beta \dot{q}^2}{2} + U(q) = \text{const.}$$

у нас уравнение первого порядка с константой интегрирования  $E$ .

$$\dot{q}^2 = \frac{2}{\beta} (E - U(q))$$

$$\dot{q} = \sqrt{\frac{2}{\beta} (E - U(q))}$$

это не арифметический корень, нужно понимать  $\pm$  - конст. интегрирован, начальный момент...

$$\tau = \int \frac{dq}{\sqrt{\frac{2}{\beta} (E - U(q))}} \quad \tau_A$$

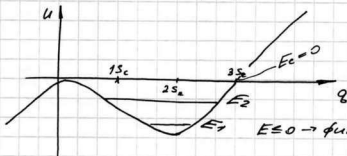
Посмотрим  $U(q)$ , так как мы делаем в теории

$$\text{Нулл: } U(q_0) = \frac{q_0^3}{2} \left( \frac{q_0}{3} - s_c \right) = 0.$$

$$q_0 = 0 \quad q_0 = 3s_c \quad - \text{здесь пересекается ось } \tau?$$

$$\text{Экстремумы: } \frac{\partial U}{\partial q} = \frac{q^2}{2} - s_c q \Rightarrow \frac{q}{2} (q - 2s_c)$$

$$\begin{matrix} \max & \min \\ q_{\text{max}} = 0 & q_{\text{min}} = 2s_c \end{matrix}$$



инфинитные значения  $\beta$  нам не интересуют.

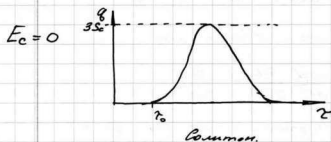
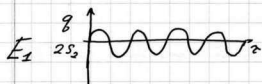
здесь нас не интересуют.

$E \leq 0 \rightarrow$  финитные

$$z = x - (C_{\text{no}} + S_c)t.$$

$$x' = x - C_{\text{not}}$$

рис. 8.2. стр 52.



$$z_0 \approx 0.48(z_0) < S_c$$

$$\dot{q} > 0$$

Напишем решение интеграла для ширины  $h$ . ( $q = th$ )

$$h = \frac{h_a - \text{высота солитона}}{ch^2 \left\{ \frac{x - (C_{\text{no}} - S_c)t - z_a}{\Delta} \right\}}$$

$$h_a = \frac{3S_c}{8} \quad \Delta = 2\sqrt{\frac{8}{\varepsilon}}$$

ширина солитона  
скорость движения солитона

у нас такое соотношение высоты, ширины и скорости такое, что балансируются эти силы и расходятся



Запись уравнений идеальной жидкости

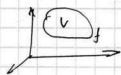
в виде законов сохр. массы.

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div} \rho \vec{v} = 0 \\ \rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} \right\} = -\nabla P + \vec{F}_v \\ \frac{\partial S}{\partial t} + \operatorname{div} \rho (\vec{v} \nabla) S = 0 \end{array} \right.$$

Ка самом деле здесь лишь 2-е в 1-м 3-е.

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = -\operatorname{div} \rho \vec{v}$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho d^3r = - \int_V \operatorname{div} \rho \vec{v} d^3r = - \oint_S \rho \vec{v} d\vec{f}$$



а 3-е

$$\frac{\partial \rho S}{\partial t} + \operatorname{div} \rho \vec{v} S = 0$$

(нет источников)

$$\left. \begin{array}{l} x \rightarrow x_1 \\ y \rightarrow x_2 \\ z \rightarrow x_3 \end{array} \right\}$$

$$\operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$$

$$\operatorname{div} \vec{A} = \sum_{i=1}^3 \frac{\partial A_i}{\partial x_i}$$

Если индекс повторяется дватри, то

по нему суммируем

$$\operatorname{div} \vec{A} = \frac{\partial A_i}{\partial x_i}$$

$$\boxed{\frac{\partial \mathcal{I}}{\partial t} = - \frac{\partial \mathcal{I} v_k}{\partial x_k} + Q_j}$$

исток (сток) в данной точке

закон сохр-я для модул  $\vec{v}$  сохраняющейся величины.

$\rho, \rho S$ .

Запишем 3-й сохр импульса из общ. соф.

$$\int_V \rho \vec{v} \equiv \vec{j}$$

$$\frac{\partial \rho v_i}{\partial t} = - \frac{\partial \rho v_i v_k}{\partial x_k} + Q_i$$

источники  $\equiv$  внешние силы.

$$\frac{\partial p v_i}{\partial t} = - \frac{\partial p v_i v_k}{\partial x_k} - \frac{\partial p}{\partial x_i} + F_i$$

а теперь проверим, получив из нашей системы ур-н.

$$\frac{\partial p}{\partial t} + \text{div } p \vec{v} = 0 \Rightarrow \left[ \frac{\partial p}{\partial t} + \frac{\partial p v_k}{\partial x_k} = 0 \right] \quad \left| \times v_i \text{ и скалярно } \right|$$

$$p \left\{ \frac{\partial v_i}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) v_i \right\} = - \frac{\partial p}{\partial x_i} + F_i \Rightarrow p \left\{ \frac{\partial v_i}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) v_i \right\} = - \frac{\partial p}{\partial x_i} + F_i$$

$$\left[ p \left\{ \frac{\partial v_i}{\partial t} + v_k \frac{\partial v_i}{\partial x_k} \right\} = - \frac{\partial p}{\partial x_i} + F_i \right]$$

$$\underbrace{v_i \frac{\partial p}{\partial t}} + \underbrace{v_i \frac{\partial p v_k}{\partial x_k}} + \underbrace{p \frac{\partial v_i}{\partial t}} + \underbrace{p v_k \frac{\partial v_i}{\partial x_k}} = - \frac{\partial p}{\partial x_i} + F_i$$

$$\frac{\partial}{\partial t} (v_i p) + \frac{\partial}{\partial x_k} (p v_k v_i) = - \frac{\partial p}{\partial x_i} + F_i$$

$$\left[ \frac{\partial p v_i}{\partial t} + \frac{\partial p v_i v_k}{\partial x_k} = - \frac{\partial p}{\partial x_i} + F_i \right] \text{ — получим то, что и раньше.}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial p}{\partial t} = - \text{div } p \vec{v} \\ \frac{\partial p v_i}{\partial t} = - \frac{\partial p v_i v_k}{\partial x_k} - \frac{\partial p}{\partial x_i} + F_i \\ \frac{\partial p v_i v_j}{\partial t} = - \text{div } p v_i v_j \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} \mathcal{I} = \int p \\ \mathcal{I} = \int p v_i \\ \frac{\partial \mathcal{I}}{\partial t} = - \frac{\partial \mathcal{I} v_k}{\partial x_k} + Q_i \end{array}$$

Далее феноменологически запишем ур-я вязкости и теплопроводности:

### 1) Вязкость

на кинематическую вязкость влияют.

$$\frac{\partial p v_i}{\partial t} = - \frac{\partial}{\partial x_k} (p v_i v_k + p \sigma_{ik}) + F_i + \frac{\partial \sigma_{ik}}{\partial x_k} \quad \text{— входит так, потому что даем сж. вязкост. з.с.и.}$$

симметричный тензор второго ранга  
Пик — тензор потока импульса.

внутри объема импульс не добавляет

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V p v_i d^3 r = - \oint_{\text{поверхность}} \Pi_{ik} d f_k + \int_V F_i d^3 r \quad \begin{array}{l} \text{— } i\text{-я компонента импульса} \\ \text{— } k\text{-я ось} \end{array}$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho v_i d^3r = - \oint \pi_{ik} df_k + \oint \sigma_{ik} df_k + \int_V F_i d^3r$$

$\sigma_{ik}$  — тензор вязкости.

з.с.и.   
 ← источник

$$\Rightarrow \left\{ \frac{\partial \rho v_i}{\partial t} = - \frac{\partial \rho v_i v_k}{\partial x_k} + \frac{\partial \rho}{\partial x_i} + \frac{\partial \sigma_{ik}}{\partial x_k} + F_i \right\}$$

уравнение точное!

$$\rho \frac{\partial v_i}{\partial t} + v_i \frac{\partial \rho}{\partial t} = - v_i \frac{\partial \rho v_k}{\partial x_k} - \rho v_k \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \frac{\partial \rho}{\partial x_i} + \frac{\partial \sigma_{ik}}{\partial x_k} + F_i$$

≡ первое уравнение 0  
x  $v_i$

$$\left\{ \rho \left[ \frac{\partial v_i}{\partial t} + v_k \frac{\partial v_i}{\partial x_k} \right] = - \frac{\partial \rho}{\partial x_i} + \frac{\partial \sigma_{ik}}{\partial x_k} + F_i \right\}$$

2<sup>е</sup> ур-ие  
в тензорной  
записи.

кинет. энергия

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V \frac{\rho v^2}{2} d^3r = - \oint \vec{Q}_E d\vec{f} + \int_V \dots d^3r$$

вектор потока  
энергии

я сэт этого кин. энергия  
убывает.

для того чтоб преобразовать от кин. поделку к интегралу пов. п.  
нужно вывести производные по времени из преобразования

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V \frac{\rho v^2}{2} d^3r = - \oint \vec{Q}_E d\vec{f} + \int_V G_{ik} \frac{\partial v_i}{\partial x_k} d^3r$$

по координатам

необходимая

$$\left\{ \frac{\partial \mathcal{E}}{\partial t} = - G_{ik} \frac{\partial v_i}{\partial x_k} \right\}$$

кин. энергия в единице объема  
исчезает.

Рассмотрим 5<sup>е</sup> уравнение:

$$\delta \mathcal{E} = \frac{\delta Q}{\delta t}$$

приращение энтропии  
в единицу времени  
в единице объема

$$\delta Q = G_{ik} \frac{\partial v_i}{\partial x_k} = \sum_{i,k=1}^3 G_{ik} \frac{\partial v_i}{\partial x_k}$$

приращение тепловой энергии в един. времени  
в единице объеме.

и в соотношении со знаком равенства для кин. энергии

$$\left\{ \frac{\partial \rho s}{\partial t} = - \operatorname{div} \rho \vec{v} s + \frac{1}{T} G_{ik} \frac{\partial v_i}{\partial x_k} \right\}$$

Проверим верность полученного уравнения

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho s d^3r = - \oint_f \rho s \vec{v} d\vec{f} + \int_V \frac{1}{T} G_{ik} \frac{\partial v_i}{\partial x_k} d^3r$$

эксперимент:  $\vec{v} \equiv 0$

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho s d^3r = 0 \quad \text{энтропия всяка течет}$$

  $T_v > T_{out} \Rightarrow$  а на практике температура выравнивается (из-за переноса тепла)

$\Rightarrow$  явления теплопроводности не учитывают  
изменение температуры в целом неоднородной  
среды.

Теплопроводность описывается вектором

$$\vec{q} = -\vec{\nabla} T$$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho s d^3r = - \oint_f \rho s \vec{v} d\vec{f} + \int_V \frac{1}{T} G_{ik} \frac{\partial v_i}{\partial x_k} d^3r - \frac{1}{T} \oint_f \vec{q} d\vec{f}$$

~~$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho s d^3r = \int_V \text{div}(\rho s \vec{v}) d^3r + 1$$~~

$$\boxed{\frac{\partial \rho s}{\partial t} = - \text{div}(\rho s \vec{v}) + \frac{1}{T} G_{ik} \frac{\partial v_i}{\partial x_k} - \frac{1}{T} \text{div} \vec{q}}$$

5<sup>е</sup> уравнение  $\rightarrow$  абсолютно полное

Через  $\rightarrow \rho, p, \vec{v}, T(\rho, p), S(\rho, p) \rightarrow$  надо получить  $G_{ik}, \vec{q}$

$G_{ik}$  обязательно содержит пространств. координаты.

{ при  $v=0 \Rightarrow G_{ik}=0$ ;  $v=\text{const} \Rightarrow G_{ik}=0$

1)  $\frac{\partial v}{\partial x} \sim \frac{1}{L}$

Пусть  $\frac{1}{L^2} \ll \frac{1}{L} \sim \text{т.д.}$

2)  $\frac{\partial^2 v}{\partial x^2}; \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} \sim \frac{1}{L^2}$

(при большом  $L$ )

3)  $\frac{\partial^3 v}{\partial x^3}; \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} \frac{\partial v}{\partial x}; \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} \sim \frac{1}{L^3}$

4) ... 5) ... ..

сделаю

$$\frac{l}{L} \ll 1$$

гидродинамический малый параметр.

Если учесть первый член, то получим первое приближение.

ур-е Навье - Стокса

находится в вакууме на магнитной подложке и вращается с  $\vec{\omega}$



и образуется



$$\vec{v} = [\vec{\omega} \vec{r}]$$

2 комбинации (по уравнению)

$$\text{div } \vec{v} \equiv \frac{\partial v_e}{\partial x_e}$$

$$\Rightarrow \sigma_{ik} = \alpha \left( \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \frac{\partial v_k}{\partial x_i} \right) + \beta \frac{\partial v_e}{\partial x_e} \delta_{ik}$$

$\alpha, \beta$  - характеристики жидкости - жидкости

Писать другие коэф-ты.

$$\sigma_{ik} = \underbrace{\eta \left( \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \frac{\partial v_k}{\partial x_i} \right)}_{\text{тензор с } Sp = 0} - \underbrace{\frac{2}{3} \frac{\partial v_e}{\partial x_e} \delta_{ik}}_{\text{мало}} + \underbrace{\zeta \frac{\partial v_e}{\partial x_e} \delta_{ik}}_{\text{мало}}$$

это коэф  $i=k$ ;  $\delta_{kk}=3$

это скалярная жидкости.

сдвига  $\rightarrow \eta$  - коэф первой вязкости

сжимаемой  $\rightarrow \zeta$  - коэф второй вязкости

а если детерминант  $\delta_{ik}$  по  $i$  имеет большое значение

$$\frac{\partial E_L}{\partial t} = - \underbrace{\sigma_{ik} \frac{\partial v_i}{\partial x_k}}_{>0}$$

$$\eta > 0, \zeta > 0$$

$$\xi_{\text{см}} \quad t = \text{const} \quad \vec{q} = 0$$

$$\vec{q} = -\alpha \nabla T; \quad \alpha \gg 0$$

|  
коэф теплопроводности.

$$\frac{\partial G_{ik}}{\partial x_k} = \eta \left( \frac{\partial^2 v_i}{\partial x_k^2} - \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{\partial v_k}{\partial x_i} - \frac{2}{3} \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial v_e}{\partial x_e} \right) + \left( \eta + \frac{\eta}{3} \right) \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial v_e}{\partial x_e}$$

$$\frac{\partial G_{ik}}{\partial x_k} = \eta \left( \frac{\partial^2 v_i}{\partial x_k^2} \right) + \left( \eta + \frac{\eta}{3} \right) \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial v_e}{\partial x_e}$$

$$\rho \left\{ \frac{\partial v_i}{\partial t} + v_k \frac{\partial v_i}{\partial x_k} \right\} = - \frac{\partial p}{\partial x_i} + \eta \frac{\partial^2 v_i}{\partial x_k^2} + \left( \eta + \frac{\eta}{3} \right) \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial v_e}{\partial x_e} + F_i$$

$$\frac{\partial^2}{\partial x_k^2} v_i \equiv \Delta v_i \quad (\Delta \vec{v})_i \equiv \Delta v_i$$

$$\frac{\partial v_e}{\partial x_e} \equiv \text{div } \vec{v}$$

запишем в векторном виде

$$\rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} \right\} = - \nabla p + \eta \Delta \vec{v} + \left( \eta + \frac{\eta}{3} \right) \nabla \text{div } \vec{v} + \vec{F}$$

$$\text{div } \vec{q} = \text{div} (-\alpha \nabla T)$$

заменим  $\alpha$  на средн. значение и вынесем за скобку

$$\text{div } \vec{q} = -\alpha \text{div } \nabla T = -\alpha \Delta T$$

перепишем в виде уравнения

$$\frac{\partial \rho S}{\partial t} = -\text{div } \rho S \vec{v} \rightarrow \rho \frac{\partial S}{\partial t} + \underbrace{S \frac{\partial \rho}{\partial t}}_{=0 \text{ из } \text{уравн. } \rho = \rho(S)}$$

$$\rho \left\{ \frac{\partial S}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) S \right\} = \frac{1}{T} G_{ik} \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \frac{1}{T} \alpha \Delta T$$

$$\rho T \left\{ \frac{\partial S}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) S \right\} = \underbrace{G_{ik} \frac{\partial v_i}{\partial x_k}}_{\text{из уравн. теплопроводности в соотнош. } \alpha \gg 0}$$

применим при тем. перепадах в од. времени в од. объеме  
в первом приближении ко малому гидродинамическому параметру  $\frac{L}{\ell} \ll 1$

# Граничные условия



Норм. компонента

$$v_x|_{x=0} = 0$$

жидкость не втекает в стенку.

$\alpha_s$   $\alpha$

одного условия мало

Потенциально ил. тоже должно быть равно 0.

(жидкость на границе прилипает)

$$v_y|_{x=0} = 0$$

$$v_z|_{x=0} = 0$$

$$\vec{v}|_{x=0} = 0$$



$$\vec{q}_s = -\alpha_s \nabla T_s$$

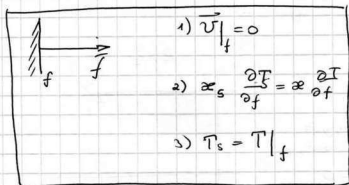
$$\vec{q} = -\alpha \nabla T$$

Сколько втекает слева столько и вытекает

$$\alpha_s \frac{\partial T_s}{\partial x} = \alpha \frac{\partial T}{\partial x} \Big|_{x=0}$$

А вот это доказать не можем:

$$T_s = T|_{x=0}$$



$$\rho = \text{const}$$

1<sup>й</sup> шаг задае

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \rho \operatorname{div} \vec{v} = 0 \Rightarrow \operatorname{div} \vec{v} = 0$$

$$\rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} \right\} = -\nabla p + \eta \Delta \vec{v} + \vec{F}$$

$$P(\vec{z}, t) \quad \vec{v}(\vec{z}, t)$$

а 5<sup>е</sup> ур-е просто вторично;  $\rho \cdot \vec{v}$   
(т.к. оно будет противоречить атомности)

$$\vec{v}|_f = 0$$

2<sup>й</sup> шаг задае

Положим  $\vec{v} = 0$ , посягающиеся трудности

$\rightarrow$  остаются только 5<sup>е</sup> уравнение

3<sup>й</sup> шаг

Нельзя восп-ся никаким упрощением.

тогда малые отклонения от сост. равновесия

$\rightarrow$  линейно

1<sup>й</sup> шаг:

24.02.  
2010

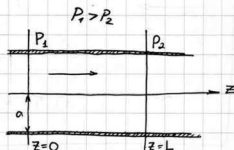
$$\rho = \text{const}$$

$$P(\vec{z}, t) \quad \vec{v}(\vec{z}, t)$$

$$\begin{cases} \operatorname{div} \vec{v} = 0 \\ \rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} \right\} = -\nabla p + \eta \Delta \vec{v} \\ \vec{v}|_f = 0 \end{cases}$$

система 4<sup>х</sup> ур-й отн 4<sup>х</sup> исходных функций.

Формула Пизарейса



$$\begin{aligned} 1) & \left\{ \operatorname{div} \vec{v} = 0 \right. \\ 2) & \left\{ \rho (\vec{v} \nabla) \vec{v} = -\nabla p + \eta \Delta \vec{v} \right. \\ & \vec{v}|_f = 0 \end{aligned}$$

проба  
сечение = const;  
 $\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = 0$

Найти  $P(x, y, z)$ ;  $\vec{v}(x, y, z)$

Давайте рассуждать

выполняется теорема единственности

$$v_z \neq 0, \quad v_x = v_y = 0$$

$$1) \quad \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z} = 0 \Rightarrow v_z \neq v_z(z)$$

$$\underline{v_z = v_z(x, y)}$$



$$2x) \quad p(\nabla p) \vec{v}_x^0 = -\frac{\partial p}{\partial x} + \eta \Delta \vec{v}_x^0 \Rightarrow \frac{\partial p}{\partial x} = 0 \quad \underline{p \neq p(x)}$$

$$2y) \quad \underline{p \neq p(y)}$$

$$\Rightarrow \quad p = p(z)$$

$$2z) \quad p \left( \cancel{\vec{v}_x^0 \frac{\partial}{\partial x}} + \cancel{\vec{v}_y^0 \frac{\partial}{\partial y}} + \vec{v}_z^0 \frac{\partial}{\partial z} \right) \vec{v}_z = -\frac{\partial p}{\partial z} + \eta \Delta \vec{v}_z$$

$$\Rightarrow \quad \frac{\partial p}{\partial z} = \eta \Delta \vec{v}_z$$

$$\underbrace{\left| \frac{dp}{dz} = \eta \Delta \vec{v}_z \right|}_{f_1(z)} = \underbrace{C_1}_{f_2(x,y)}$$

такое может быть, если  
константы равны  
везде и тогда

$$1) \quad \frac{dp}{dz} = C_1 \Rightarrow p = C_1 z + C_2$$

$$p(z=0) = p_1 \rightarrow p_1 = C_2$$

$$p(z=L) = p_2 \rightarrow C_1 L + p_1 = p_2 \Rightarrow C_1 = \frac{p_2 - p_1}{L} = -\frac{p_1 - p_2}{L}$$

Введем перепад давлений:

$$\delta p = p_1 - p_2 > 0$$

$$p(z) = p_1 + \frac{\delta p}{L} z$$

$$p(z) = p_1 - \frac{\delta p}{L} z$$

$$2) \quad \eta \Delta \vec{v}_z = C_1 \Rightarrow \frac{\delta p_1}{L}$$

Цилиндрическая система координат:  $z, \varphi, r$  <sup>симметрия</sup>  $\Rightarrow v = v(r)$

$$\frac{1}{z} \frac{d}{dz} z \frac{dv_z}{dz} = -\frac{\delta p}{4\eta}$$

$$z \frac{dv_z}{dz} = -\frac{\delta p}{2L\eta} r^2 + C_3$$

$$\frac{dv_z}{dz} = -\frac{\delta p}{2L\eta} r + \frac{C_3}{r} \Rightarrow \boxed{v_z = -\frac{\delta p}{4L\eta} r^2 + C_3 \ln r + C_4}$$

$C_3 = 0$ , т.к.  $r \rightarrow 0$  и  $r \rightarrow \infty$ !

$$v_z = -\frac{\delta p}{4L\eta} r^2 + \frac{\delta p}{4L\eta} a^2$$

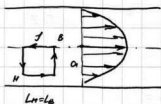
$$v_z(r=a) = 0 \Rightarrow C_4 = \frac{\delta p}{4L\eta} a^2$$

$$\boxed{v_z = \frac{\delta p}{4L\eta} (a^2 - r^2)}$$

Смотрим предельные случаи:

1) идеальная жидкость  $\rightarrow$  вязкость nulla  $\rightarrow \nu_z \rightarrow \infty$

Рисуем гидрограф скоростей:



Течение вихревое!

2) Вихревое  $\text{rot } \vec{v} \neq 0$  и  $\vec{v} \neq \nabla \varphi$

$$\oint \vec{v} d\vec{z} = \int_{fs} \text{rot } \vec{v} d\vec{f} \Rightarrow \oint \vec{v} d\vec{z} = L_n (v_z(z_n) - v_z(z_s)) \neq 0$$

$$\Rightarrow \text{rot } \vec{v} \neq 0$$

Получим саму формулу Пуазейля

Найдем массу жидкости переносимую за единицу времени через сечение

$$Q = \int_0^a \rho v_z \cdot 2\pi z dz = 2\pi \frac{\delta P}{4L\eta} \rho \int_0^a (a^2 - z^2) z dz =$$

$$Q = \frac{\delta P}{2L\eta} \pi \rho \left( \frac{a^4}{2} - \frac{a^4}{4} \right) = \frac{\pi \delta P}{8L\eta} \rho a^4$$

$$Q = \frac{\pi \rho \delta P}{8L\eta} a^4$$

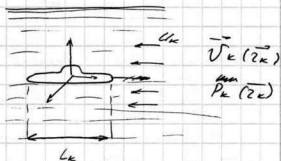
Формула Пуазейля

# Закон подобия

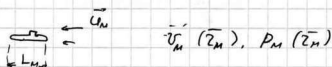
Подводной кораблю на глубине

Пусть  $U_\infty = \text{const}$ .

Найти распределение давлений, скоростей и сопротивлений



Необходимо промоделировать, берем маленькую модель и все меряем. Но нужно знать как перейти от маленькой модели к кораблю!



def. Два течения подобные, если одно получается из второго простым изменением <sup>масштаба</sup> всех величин.

$$\Rightarrow \vec{U}_k(\vec{z}_k) = \alpha \vec{U}_m(\vec{z}_m), \quad \vec{z}_k = \beta \vec{z}_m, \quad p_k(\vec{z}_k) = \gamma p_m(\vec{z}_m)$$

Какая величина будет подобна?  $\alpha, \beta, \gamma$ ?

Предположим, что для модели:

$$\vec{U}_m = U_m \cdot \vec{\tilde{U}} \quad \leftarrow \text{безразмерное.}$$

$$\vec{z}_m = L_m \cdot \vec{\tilde{z}}$$

$$p_m = \rho_m U_m^2 \tilde{p}$$

$$1) \operatorname{div} \vec{U}_m = 0 \Rightarrow \frac{1}{L_m} U_m \operatorname{div} \tilde{\vec{U}} = 0 \Rightarrow \boxed{\operatorname{div} \tilde{\vec{U}} = 0}$$

$$\rho_m \frac{U_m^2}{L_m} (\tilde{\vec{U}} \cdot \nabla) \tilde{\vec{U}} = -\frac{1}{L_m} \rho_m U_m^2 \tilde{\nabla} \tilde{p} + \eta_m \frac{1}{L_m^2} U_m \Delta \tilde{\vec{U}} \quad \leftarrow \text{может быть разное отношение вязкости}$$

$$(\tilde{\vec{U}} \cdot \nabla) \tilde{\vec{U}} = -\tilde{\nabla} \tilde{p} + \frac{\eta_m}{\rho_m U_m L_m} \Delta \tilde{\vec{U}}$$

Введем число Рейнольдса

$$R_m = \frac{\rho_m U_m L_m}{\eta_m} \quad \leftarrow \text{безразмерная величина}$$

$$\begin{cases} \operatorname{div} \tilde{\vec{U}} = 0 \\ (\tilde{\vec{U}} \cdot \nabla) \tilde{\vec{U}} = -\tilde{\nabla} \tilde{p} + \frac{1}{R_m} \Delta \tilde{\vec{U}} \\ \tilde{\vec{U}}|_{\tilde{z}=0} = 0 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \tilde{\vec{U}} &= \tilde{\vec{f}}(\tilde{\vec{z}}, R_m) \\ \tilde{p} &= \tilde{\varphi}(\tilde{\vec{z}}, R_m) \end{aligned}$$

$$\vec{V}_M = U_M \vec{f} \left( \frac{\vec{r}_M}{L_M}, R_M \right)$$

$$P_M = \rho_M U_M^2 \varphi \left( \frac{\vec{r}_M}{L_M}, R_M \right)$$

А теперь для корабля

$$\vec{V}_K = U_K \vec{f} \left( \frac{\vec{r}_K}{L_K}, R_K \right)$$

Внешние условия тождественны, если  $R_M = R_K = R \leftarrow$  тогда подобие

$$\vec{V}_K(\vec{r}_K) = U_K \vec{f} \left( \frac{\vec{r}_K}{L_K}, R_K = R_M \right) \stackrel{P}{=} \rho_K U_K^2 \varphi \left( \frac{\vec{r}_K}{L_K}, R_K = R_M \right)$$

$$\text{т.е.} \quad \frac{V_K}{L_K} = \frac{V_M}{L_M} \quad \text{тогда} \quad \vec{V}_K(\vec{r}_K) = \frac{U_K}{U_M} \vec{V}_M(\vec{r}_M)$$

$$P_K = \frac{\rho_K U_K^2}{\rho_M U_M^2} P_M(R_M)$$

$$\alpha = \frac{U_K}{U_M} \quad \beta = \frac{L_K}{L_M} \quad \gamma = \frac{\rho_K U_K^2}{\rho_M U_M^2}$$

$$R_K = R_M \Rightarrow \frac{\rho_M U_M L_M}{\eta_M} = \frac{\rho_K U_K L_K}{\eta_K}$$

или меньшая модель,  
такая же скорость

Если не стационарные условия

Рассмотрим  $\vec{r}_K$  (и соотв.  $\vec{r}_M$ )

$$\text{и получить число Струхова} \quad S = \frac{U L}{\nu}$$

# Формула Стокса.



Найти распределение скоростей.

$$\vec{v}(\vec{r}, \vec{u}); \quad P(\vec{r}, \vec{u})$$

Нужно вписать нелинейный член из второго уравнения (все остальные линейные), тогда у нас есть алгоритм решения.

$$|(\vec{v} \nabla) \vec{v}| \ll \eta |\Delta \vec{v}|$$

С прошлой недели:

31.03

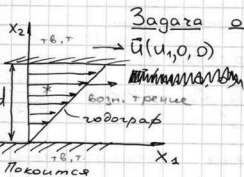
$$p = \text{const}; \quad \vec{v}(\vec{r}, t), \quad p(\vec{r}, t)$$

$$1) \operatorname{div} \vec{v} = 0$$

$$2) \rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} \right\} = -\nabla p + \eta \Delta \vec{v}$$

$$2. \text{y} \quad \vec{v}|_f = 0$$

верхн.  
на-то  
блнч.  
с  $\vec{v}$   
поддаётся  
внешн.  
силе



Задача о смазке.

поверхи одного тв.т.  
скользит по пов-ти другого.  
Чтобы уменьшить трение,  
нужно уложить между поверхностями  
жидкость. Смазка

предполагается

$$p = \text{const}$$

$$\vec{v}(x_1, 0, 0) \rightarrow \text{скор. движ. шток}$$

Стационарная задача  
плоская задача

Тогда:

х-то движ. только вдоль  $x_1$

$$1) \frac{\partial v_1}{\partial x_1} + \frac{\partial v_2}{\partial x_2} + \frac{\partial v_3}{\partial x_3} = 0$$

стационарное движение

$$2) \rho \left\{ \frac{\partial v_1}{\partial t} + \left( v_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + v_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + v_3 \frac{\partial}{\partial x_3} \right) v_1 \right\} =$$

$$= \eta \left( \frac{\partial^2 v_1}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 v_1}{\partial x_2^2} + \frac{\partial^2 v_1}{\partial x_3^2} \right) v_1$$

$$2.4) \quad 0 = \eta \frac{d^2 v_1}{dx_2^2} \quad \frac{d^2 v_1}{dx_2^2} = 0 \Rightarrow v_1 = C_1 x_2 + C_2$$

Шинков

$$\text{2-й} \cdot \begin{cases} v_i(x_2=0) = 0 \rightarrow 0 = 0 + c_2 \rightarrow c_2 = 0 \\ v_i(x_2=d) = u_1 \rightarrow u_1 = c_1 d \rightarrow c_1 = \frac{u_1}{d} \end{cases}$$

$$v_i = \frac{u_1}{d} x_2$$

Запишем 3-й сопр. импульса в тензорном виде:

$$\frac{\partial \rho v_i}{\partial t} = \frac{\partial (-\Pi_{ik} + G_{ik})}{\partial x_k}$$

$$G_{ik} = \eta \left( \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \frac{\partial v_k}{\partial x_i} \right) \quad \text{остальные элементы равны нулю.}$$

$\Pi_{ik} = \rho v_i v_k + p \delta_{ik}$  — значение импульса потока  $p$  — это давление,  $\delta_{ik}$  — дельта-тензор

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho v_i d^3r = \oint_f (-\Pi_{ik} + G_{ik}) df_k$$

$$F_{ik} = -\Pi_{ik} + G_{ik}$$

$F_{ik}$  — это  $u^{as}$  компонента силы, действующая на единицу поверхности  $dS$  перпендикулярной  $k^s$  ос.

$F_{12}$  —  $1^{\text{я}}$  компонента <sup>силы</sup> действия на  $dS \perp x_2$ .

$$F_{12}|_{x_2=0} = -\Pi_{12} + G_{12} = -\rho v_1 v_2 - p \delta_{12} + \eta \frac{\partial v_1}{\partial x_2}$$

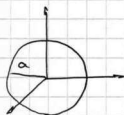
$$F_{12} = \eta \frac{u_1}{d} \quad \text{— формула, коэф. сопротивления на единицу поверхности}$$

$$F_{22}|_{x_2=0} = -\Pi_{22} + G_{22} = -\rho v_2 v_2 - p \delta_{22} + \eta \frac{\partial v_2}{\partial x_2}$$

$$F_{22} = -p$$

Вдоль  $x_2$  кроме давления ничего не есть

# Формула Стокса.



Интересует:

Распределение скоростей, давление

Вокруг шарика, и сила,

действующая на шарик (сопротивление)

стационарна  
От  $t$  ничего не зависит.

$$\begin{cases} \vec{U}(\vec{r}) = ? \\ P(\vec{r}) \end{cases} \quad \text{2y} \quad \begin{cases} \vec{U}(r=a) = 0 \\ \vec{U}(r \rightarrow \infty) = \vec{u} \end{cases}$$

Ищем скалярное  $p(\vec{u} \nabla) \vec{u}$  и  $\eta \Delta \vec{u}$

$$\text{div } \vec{u} = 0 \\ \rho \left( \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + (\vec{u} \nabla) \vec{u} \right) = -\nabla p + \eta \Delta \vec{u}$$

$$\rho |(\vec{u} \nabla) \vec{u}| \ll \eta |\Delta \vec{u}|$$

$$\rho \mu \frac{u}{a} \ll \eta \frac{u}{a^2} \rightarrow \boxed{\frac{\rho \mu a}{2 \eta} \ll 1}$$

$\Rightarrow$  Если число Рейнольдса мало, то это скалярное можно

Вопросить.

(a) Landau

нн

Точный ответ:  $\vec{u} = \vec{u} - \frac{3a}{4} \frac{\vec{u} + \vec{n}(\vec{u} \cdot \vec{n})}{r} - \frac{a^3}{4} \frac{\vec{u} - 3\vec{n}(\vec{u} \cdot \vec{n})}{r^3}$

$$P = P_0 - \frac{3}{2} \eta \frac{\vec{u} \cdot \vec{n}}{r^2} a$$

$$\boxed{\vec{n} = \frac{\vec{r}}{r}}$$

Ищем силу:

$$\vec{F}_i = \oint \vec{F}_{ik} df_k = \oint (-\rho \vec{u}_i \vec{u}_k - \rho \delta_{ik} + \eta (\frac{\partial \vec{u}_i}{\partial x_k} + \frac{\partial \vec{u}_k}{\partial x_i})) df_k$$

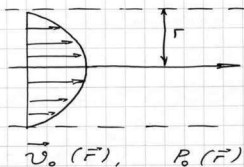
$$\boxed{\vec{F} = 6\pi \eta a \vec{u}}$$

$$\vec{F}_{\text{сопр}} = -6\pi \eta a \vec{u}$$

L/мкс

## Плурбулентность

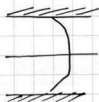
Когда получаем формулу Пуазейля:



С увеличением скорости в трубе в жидкости пропадает пуазейлевское течение.



Средняя  $\rightarrow$



отличный вариант  
от Пуазейля.

def. Устойчивое течение — при котором малые отклонения от течения затухают со временем.

def. Неустойчивое течение — малые отклонения нарастают со временем.

Рассмотрим сильнонеустойчивое течение.

Возникает динамическое равновесие между нарастающими и гаснущими возмущениями.

Это т



# Задачи:

1. Исследовать течения на устойчивость
2. Описание турбулентного движения

$$\textcircled{1} \quad \vec{v} = \vec{v}_0 + \vec{v}' \quad p = p_0 + p'$$

$$|\vec{v}'| \ll |\vec{v}_0| \quad |p'| \ll p_0$$

$$\rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}'}{\partial t} + (\vec{v}_0 \nabla) \vec{v}' + \cancel{(\vec{v}_0 \nabla) \vec{v}_0} + (\vec{v}' \nabla) \vec{v}_0 + \cancel{(\vec{v}' \nabla) \vec{v}'} \right\} = -\nabla p_0 - \nabla p' + \eta \Delta \vec{v}_0 + \eta \Delta \vec{v}'$$

$\Delta$  2-го порядка малости.

$$\rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}'}{\partial t} + (\vec{v}_0 \nabla) \vec{v}' + (\vec{v}' \nabla) \vec{v}_0 = \right.$$

$$\left. = -\nabla p' + \eta \Delta \vec{v}' \right.$$

$$\cancel{\text{div } \vec{v}_0} + \text{div } \vec{v}' = 0$$

$$\vec{v}'|_f = 0$$

Разложим  $\vec{v}' = \sum_k \vec{v}_k(\vec{r}) e^{-i\omega_k t}$

$$p'(\vec{r}, t) = \sum_k p_k(\vec{r}) e^{-i\omega_k t}$$

$$\omega_k = \text{Re } \omega_k + i \text{Im } \omega_k$$

1)  $\text{Im } \omega_k < 0$  для любого  $k$ .

2)  $\text{Im } \omega_{k_1} > 0$  для  $k_1$  неустойчив.

Идеальная жидкость разрешает.

$\rightarrow u$  — скользит  
покоится

~~прокажи~~ проскальзывание  
слоев

Шимов

$$\textcircled{2} \quad \vec{v} = \vec{v} + \vec{v}_n$$

$v_n$  - скорость  
пузыря.

$$p = \bar{p} + p_n$$

$$\vec{v}(\vec{r}, t) = \frac{1}{\tau_{cp}} \int_{t - \frac{\tau_{cp}}{2}}^{t + \frac{\tau_{cp}}{2}} \vec{v}(\vec{r}', t') dt' \quad \begin{matrix} \tau_{пузырь} \ll \tau_{cp} \ll \tau_{задач} \\ \text{(на расст. \& \\ диаметры пузыря)}$$

$$\vec{v}_n = 0$$

по времени.

$$1) \operatorname{div} \vec{v} = 0$$

$$2) \rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \frac{\partial \vec{v}_n}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} + (\vec{v} \nabla) \vec{v}_n + \right.$$

$$\left. + (\vec{v}_n \nabla) \vec{v} + (\vec{v}_n \nabla) \vec{v}_n \right\} =$$

$$= -\nabla \bar{p} - \nabla p_n + \eta \Delta \vec{v} + \eta \Delta \vec{v}_n$$

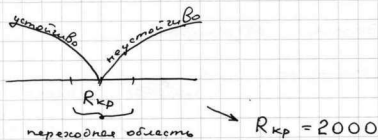
$$\vec{v} = \vec{v}, \quad \vec{v}_n = 0$$

$$\Rightarrow 1) \operatorname{div} \vec{v} = 0$$

$$2) \rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} \right\} = -\nabla \bar{p} + \eta \Delta \vec{v} - \rho (\vec{v}_n \nabla) \vec{v}_n$$

$\rightarrow$  нет замкнутого ур-я для  $\vec{v}$ .

Необходимо знать  $\vec{v}_n$



# Теплопроводность в жидкости.

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \rho \operatorname{div} \vec{v} = 0$$

$$\rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} \right\} = -\nabla p + \vec{F}_v + \eta \Delta \vec{v} + \left( \zeta + \frac{\eta}{3} \right) \nabla \operatorname{div} \vec{v}$$

$$\rho T \left\{ \frac{\partial s}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) s \right\} = \underbrace{\bar{G}_{ik}}_0 \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \kappa \Delta T$$

$$\vec{v}|_f = 0$$



$$\kappa_s \frac{\partial T_s}{\partial f} = \kappa \frac{\partial T}{\partial f}, \quad T_s = T|_f$$

Тлцмь  $\vec{v} = 0.$

$p = \text{const} \equiv p_0$

$$\rho T \frac{\partial s}{\partial t} = \kappa \Delta T \Rightarrow s = s(T, p_0)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial s}{\partial t} = \frac{\partial s}{\partial T} \bigg|_p \frac{\partial T}{\partial t}$$

$$T \frac{\partial s}{\partial t} = \underbrace{\left| \frac{\partial s}{\partial T} \right|_p}_{\partial Q} \frac{\partial T}{\partial t}$$

$= C_p$  теплоемкость при  $p = \text{const}$

$$\frac{\partial T}{\partial t} = \underbrace{\frac{\kappa}{\rho C_p}}_{\chi} \Delta T$$

$\chi$  — коэф. температуропроводности.

$\chi = \text{const} \leftarrow$  положим.  $\rightarrow$  ур-е линейное.

$$\boxed{\frac{\partial T}{\partial t} = \chi \Delta T}$$

уравнение теплопроводности  
(зависит температуры)

{ ур-е Фурье } и { ур-е диффузии }

описывается такими же  
ур-ем, с тем же  
коэф. пров.

Шимков

Задача.

в  $t=0$ .

Дано:  $t_0^0$ ;  $T_0 = T_0(\vec{r})$

$$\frac{\partial T}{\partial t} = \chi \Delta T$$

Найти:  $t > t_0$  |  $T(\vec{r}, t) - ?$

$\chi = \text{const}$

$$T(\vec{r}, t) = \int T_k(t) e^{i\vec{k}\vec{r}} d^3k \quad \text{гармонич. функ}$$

можно воспользов. подставим в ур. 0

$$\int \frac{dT_k(t)}{dt} e^{i\vec{k}\vec{r}} d^3k = \int \chi (i\vec{k})^2 T_k(t) e^{i\vec{k}\vec{r}} d^3k$$

$$\int \left( \frac{dT_k(t)}{dt} + \chi k^2 T_k(t) \right) e^{i\vec{k}\vec{r}} d^3k = 0$$

$$\frac{dT_k(t)}{dt} + \chi k^2 T_k(t) = 0$$

"

07.04.  
2020.

$$T_k(t) = T_{k0} e^{-\chi k^2 t}$$

Подставим в  $T(\vec{r}, t)$

$$T(\vec{r}, t) = \int T_{k0} e^{-\chi k^2 t} e^{i\vec{k}\vec{r}} d^3k$$

подставим в начальные условия:

$$T_0(\vec{r}, t=0) = \int T_{k0} e^{i\vec{k}\vec{r}} d^3k$$

просто разложение в интеграл Фурье, это просто разложить Фурье.

обратное преобразование Фурье.

$$T_{k0} = \frac{1}{(2\pi)^3} \int T_0(\vec{z}') e^{-i\vec{k}\vec{z}'} d^3z'$$

$$T(\vec{r}, t) = \frac{1}{(2\pi)^3} \iint T_0(\vec{z}') e^{-i\vec{k}\vec{z}'} e^{i\vec{k}\vec{r}} e^{-\chi k^2 t} d^3z' d^3k =$$

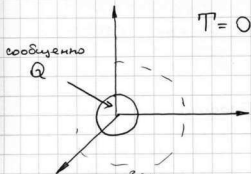
возьмем  $\int$  по  $k$

$$= T(\vec{z}, t) = \frac{1}{8(\pi\chi t)^{3/2}} \int T_0(\vec{z}') e^{-\frac{1}{4\chi t} (\vec{z} - \vec{z}')^2} d^3z'$$

удовл. решению и гранич. условиям

Возьмем и рассмотрим начальное условие, для которого

этот интеграл легко берется



$$T = 0$$

область очень маленькая,

область стремится к 0

а Q фиксируем,

таким образом в  $r=0$   $Q \rightarrow \infty$ ,

$r \neq 0$   $Q \rightarrow 0$ .  $\Rightarrow \delta$ -функция.

$$T_0(\bar{z}) = \text{const } \delta'(\bar{z})$$

$$T(\bar{z}, t) = \frac{\text{Const}}{8(\pi \chi t)^{3/2}} \int \delta(\bar{z}) e^{-\frac{1}{4\chi t} (\bar{z} - \bar{z}')^2} d^2 z'$$

$$T(\bar{z}, t) = \frac{\text{Const}}{8(\pi \chi t)^{3/2}} e^{-\frac{z^2}{4\chi t}}$$

- дает физ. смысл  
рассеивания температур.



время выравнивания температур.

$$\frac{L_0^2}{4\chi t_{\text{эк}}} \approx 1 \Rightarrow t_{\text{эк}} \approx \frac{L_0^2}{4\chi}$$

$$\chi = \frac{\partial}{\rho c_p}$$

Взяли  $t_f$  зафиксированное время,

$$\frac{z_{\text{эк}}^2}{4\chi t_f} \approx 1; \quad z_{\text{эк}} \approx \sqrt{4\chi t_f}$$

# Малые отклонения от состояния равновесия (387к)

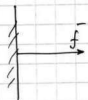
Линейная система уравнений

## МАЛЫЕ КОЛБАНЫ ВЕЖКОЙ ЖИДКОСТИ

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div} \rho \vec{v} = 0$$

$$\rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} \right\} = -\nabla p + \eta \Delta \vec{v} + \left( \eta + \frac{2}{3} \right) \nabla \text{div} \vec{v} = 0$$

$$\rho T \left\{ \frac{\partial S}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) S \right\} = \sigma_{ik} \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \kappa \Delta T$$



$$\vec{v}|_f = 0$$

$$\kappa_s \frac{\partial T_s}{\partial t} = \kappa \frac{\partial T}{\partial t} \Big|_f$$

$$T_s|_f = T|_f$$

точка задается 5-ю константами

$$\vec{v} \equiv 0, \quad p = p_0 = \text{const}, \quad T = T_0 = \text{const}$$

положение устойчивого равновесия

$$\vec{v} = 0 + \vec{v}', \quad p = p_0 + p', \quad |p'| \ll p_0, \quad T = T_0 + T', \quad |T'| \ll T_0$$

очень малые, т.е. квадратами и произведением можно пренебречь

$$\begin{cases} \frac{\partial p'}{\partial t} + p_0 \text{div} \vec{v} = 0 \\ p_0 \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = -\nabla p' + \eta \Delta \vec{v} + \left( \eta + \frac{2}{3} \right) \nabla \text{div} \vec{v} \\ p_0 T_0 \frac{\partial S'}{\partial t} = \kappa \Delta T' \end{cases}$$

система не замкнута, <sup>должно быть уравнение состояния</sup>  $p = p(p, T)$   $S = S(p, T)$ , нужно выразить

$$dp = \left( \frac{\partial p}{\partial p} \right)_T dp + \left( \frac{\partial p}{\partial T} \right)_p dT$$

$$\Rightarrow p' = \left( \frac{\partial p}{\partial p} \right)_{T_0} p' + \left( \frac{\partial p}{\partial T} \right)_{p_0} T'$$

$$dS = \left( \frac{\partial S}{\partial p} \right)_T dp + \left( \frac{\partial S}{\partial T} \right)_p dT$$

$$\Rightarrow S' = \left( \frac{\partial S}{\partial p} \right)_{T_0} p' + \left( \frac{\partial S}{\partial T} \right)_{p_0} T'$$

$$\left( \frac{\partial S}{\partial T} \right)_p = \left( \frac{\partial S}{\partial T} \right)_p \frac{1}{T} = \frac{C_p}{T} - \text{теплоемкость при постоянном давлении}$$

$$\left( \frac{\partial p}{\partial p} \right)_T = \left( \frac{\partial p}{\partial p} \right)_T = \frac{1}{C_p} - \text{изотермическая скорость звука } C_T^2 = \frac{C_v}{C_p} C_S^2 = C_S^2$$

$$\Rightarrow \underbrace{\left(\frac{\partial p}{\partial t}\right)_T = \frac{1}{c_0^2} \frac{c_p}{c_v}}_{\leftarrow \text{перенесем к константам, которые можно померять.}}$$

$$V_M = \frac{1}{\rho} \quad \text{объем единицы массы тидкой.}$$

$$\alpha = \left(\frac{\partial V_M}{\partial T}\right)_P \quad \text{конст. тепловое расширение.}$$

$$\left(\frac{\partial p}{\partial T}\right)_P = -\frac{1}{\rho^2} \left(\frac{\partial \rho}{\partial T}\right)_P$$

$$\Rightarrow \underbrace{\left(\frac{\partial p}{\partial T}\right)_P = -\alpha \rho^2}$$

$$+ \text{оказывается, что } \underbrace{\left(\frac{\partial s}{\partial T}\right)_T = -\alpha}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} p' = \frac{1}{c_T^2} p' - \alpha \rho_0^2 T' \\ s' = -\alpha p' + \frac{c_p}{T_0} T' \end{cases}$$

Сделаем систему замкнутой:

$$\begin{cases} \frac{1}{c_T^2} \frac{\partial p'}{\partial t} - \alpha \rho_0^2 \frac{\partial T'}{\partial t} + \rho_0 \operatorname{div} \vec{v} = 0 & \vec{v}, p', T' \\ \rho_0 \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = -\nabla p' + \eta \Delta \vec{v} + \left(\zeta + \frac{2}{3}\eta\right) \nabla \operatorname{div} \vec{v} \\ \rho_0 T_0 \left(-\alpha \frac{\partial p'}{\partial t} + \frac{c_p}{T_0} \frac{\partial T'}{\partial t}\right) = \kappa \Delta T' \end{cases}$$

$$\vec{v}, p', T' \sim e^{i(\vec{k}\vec{r} - \omega t)}$$

гармоническая функция.

повернем ось x по k.

$$\vec{k}(\vec{r}, 0, 0)$$

$$\vec{v}' = \vec{v}_k e^{i(kx - \omega t)}$$

$$p' = p_k e^{i(kx - \omega t)}, \quad T' = T_k e^{i(kx - \omega t)}$$

Найти  $\kappa = \kappa(\omega)$ , потом, оказывается, что  $\kappa_1 = \kappa_1(\omega)$ ,  $\kappa_2 = \kappa_2(\omega)$

$$2y) \quad \rho_0 \frac{\partial v_y}{\partial t} = -\frac{\partial p'}{\partial y} + \eta \Delta v_y + \left(\zeta + \frac{2}{3}\eta\right) \frac{\partial}{\partial y} \operatorname{div} \vec{v}$$

$$\rho_0 \frac{\partial v_y}{\partial t} = \eta \left( \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) v_y$$

$$v_y = v_{ky} e^{i(kx - \omega t)} \quad \text{подставим}$$

$$\Rightarrow \rho_0 (-i\omega) v_{ky} = \eta v_{ky} i^2 k^2$$

$$\Rightarrow (\rho_0 \omega + i\eta k^2) v_{ky} = 0$$

$\Rightarrow$  колеб. мер  $\Rightarrow v_{ky} \neq 0$

$$\Rightarrow \rho_0 \omega + i\eta k^2 = 0$$

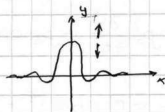
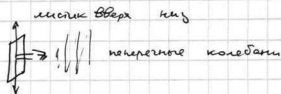
одно из возм. решений  $k(\omega)$

$$\rho_0 \omega = -i\eta k^2 \rightarrow \text{связанное с вязкостью}$$

$$k_2^2 = \frac{i\rho_0 \omega}{2\eta} \Rightarrow k_2 = \pm (1+i) \sqrt{\frac{\rho_0 \omega}{2\eta}} \equiv \tilde{k}_2 \quad \tilde{k}_2 \equiv \sqrt{\frac{\rho_0 \omega}{2\eta}}$$

$$v_y = v_{ky} e^{-\tilde{k}_2 x} e^{i(\tilde{k}_2 x - \omega t)} + v_{ky} e^{\tilde{k}_2 x} e^{-i(\tilde{k}_2 x + \omega t)}$$

волна затухает по оси x      против ассимптот. затухает по длине волны



$$\lambda_\eta = \frac{1}{\tilde{k}_2} = \sqrt{\frac{2\eta}{\rho_0 \omega}}$$

$$1) \frac{1}{c^2} (-i\omega) P_k - \alpha \rho_0^2 (-i\omega) T_k + \rho_0 i k v_{ky} = 0$$

$$2) \rho_0 (-i\omega) v_{kx} = -i k P_k + \eta i^2 k^2 v_{kx} + (\eta + \frac{\eta}{3}) i^2 k^2 v_{kx}$$

$$3) -\rho_0 T_0 \alpha (-i\omega) P_k + \rho_0 T_0 \frac{c_0}{T_0} (-i\omega) T_k = \eta i^2 k^2 T_k$$

$$1) a_{11} v_{kx} + a_{12} P_k + a_{13} T_k = 0$$

$a_{i,k}(k, \omega, 0)$  равновесия

$$2) a_{21} v_{kx} + a_{22} P_k + a_{23} T_k = 0$$

$$3) a_{31} v_{kx} + a_{32} P_k + a_{33} T_k = 0$$

Совместно, если

$$|a_{ik}(k, \omega, 0)| = 0$$



$$k_1 = \frac{\omega}{c_0} + i \frac{\omega^2}{2\rho_0 c_0^3} \left\{ \frac{4}{3} + \gamma + \alpha \left( \frac{1}{c_v} - \frac{1}{c_p} \right) \right\}$$

↑ продольная волна, звук.

$$k_2 = (1+i) \sqrt{\frac{\omega}{2\kappa}}$$

тепловая волна - т.к. стимулирует T, расширяется

$$k_i = k_i(\omega)$$

В вязкой жидкости: 3 волны

- 1) вязкая волна - поперечная
- 2) обобщенная звуковая (звук) продольная
- 3) тепловая волна - поперечная

## Магнитная гидродинамика.

14.04.2020

- жидкий металл;
- плазма;
- космические газы.

уравнения

$$\vec{v}, p, s \begin{cases} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div} \rho \vec{v} = 0 \\ \rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} \right\} = -\nabla p + \eta \Delta \vec{v} + \left( \eta + \frac{2}{3} \right) \nabla \text{div} \vec{v} + \frac{1}{c} [\vec{j} \vec{H}] \\ \rho T \left\{ \frac{\partial s}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) s \right\} = G_{\text{ж}} \frac{\partial v_i}{\partial x_i} + \alpha \Delta T + \frac{\dot{q}}{G} \end{cases}$$

сила Лоренца.

Система ур-й Максвелла:

$$\vec{H}, \vec{E}, p_e \begin{cases} \text{rot} \vec{H} = \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} + \frac{4\pi}{c} \vec{j} \\ \text{rot} \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \end{cases} \begin{cases} \text{div} \vec{D} = 4\pi p_e \\ \text{div} \vec{B} = 0 \end{cases}$$

дополн. ур-е зарядов

1)  $\vec{D} = \epsilon \vec{E}$  2)  $\vec{B} = \mu \vec{H}$ ; в плазме  $\mu = 1 \Rightarrow \vec{B} = \vec{H}$

система 1

⇒ в K' проводник покоится, магнит

только кинемат  $\vec{j}' = G \vec{E}'$

но электр движ  $\vec{E}' = \vec{E} + \frac{1}{c} [\vec{v} \vec{H}]$

$\vec{j}' = \vec{j} + G \left( \frac{v^2}{c^2} \right) \text{ параллельно } \vec{v}$

ск. свет

$$\Rightarrow \vec{j} = \left\{ \vec{E} + \frac{1}{c} [\vec{v} \vec{H}] \right\} \sigma$$

состоянии

Е также содержит  $1/c \rightarrow$  из с. ур. М, поэтому  
нельзя нулевое прибли.  $\rightarrow$  они одного порядка

Сделаем упрощения.

это ток смещения в плазме он мал по сравнению с  $\vec{j}$

$$\text{rot } \vec{H} = \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} + \frac{4\pi}{c} \vec{j}$$

1) Электрическое поле выразится через магнитное:

$$1) \text{ rot } \vec{H} = \frac{4\pi}{c} \vec{j} \rightarrow \vec{j} = \frac{c}{4\pi} \text{rot } \vec{H} \xrightarrow{\text{в с. ур.}} \frac{c}{4\pi} \text{rot } \vec{H} = \sigma \left( \vec{E} + \frac{1}{c} [\vec{v} \vec{H}] \right)$$

$$2) \text{ rot } \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \Rightarrow \vec{E} = \frac{c}{4\pi\sigma} \text{rot } \vec{H} - \frac{1}{c} [\vec{v} \vec{H}]$$

$$3) \text{ div } \vec{B} = 0$$

$$4) \text{ div } \vec{D} = 4\pi\rho_e \rightarrow \rho_e = \frac{\epsilon}{4\pi} \text{div } \vec{E} = \rho_e = \frac{-\epsilon}{4\pi\sigma} \text{div} [\vec{v} \vec{H}]$$

$$\boxed{\text{div rot} = 0}!$$

Нужно получить замкн. сист. ур-й содержит магн. поле

$$3) \text{ div } \vec{H} = 0$$

$$2) \text{ rot } \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{H}}{\partial t}$$

$$\frac{\partial \vec{H}}{\partial t} = -c \left[ \left( \frac{c}{4\pi\sigma} \right) \text{rot rot } \vec{H} - \frac{1}{c} \text{rot} [\vec{v} \vec{H}] \right]$$

$$\boxed{\text{rot rot } \vec{A} = \text{grad div } \vec{A} - \Delta \vec{A}}$$

$$\text{div } \vec{H} = 0 \Rightarrow \text{rot rot } \vec{H} = -\Delta \vec{H}$$

$$\frac{\partial \vec{H}}{\partial t} = + \frac{c^2}{4\pi\sigma} \Delta \vec{H} + \frac{1}{c} \text{rot} [\vec{v} \vec{H}]$$

Напишем замкн. сист. ур-й в которую входит только  $\vec{H}$ .

$$\vec{v}, \rho, S, \vec{H} \begin{cases} \rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} \right\} = -\nabla p + \eta \Delta \vec{v} + (\eta + \zeta) \nabla \text{div } \vec{v} + \frac{1}{4\pi} [\text{rot } \vec{H} \times \vec{H}] \\ \rho T \left\{ \frac{\partial S}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) S \right\} = \text{div} \left( \frac{\partial \vec{v}}{\partial x_k} + \alpha \Delta T + \frac{\sigma^2}{16\pi^2 \sigma} (\text{rot } \vec{H})^2 \right) \\ \frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div } \rho \vec{v} = 0 \\ \frac{\partial \vec{H}}{\partial t} = \frac{c^2}{4\pi\sigma} \Delta \vec{H} + \frac{1}{c} \text{rot} [\vec{v} \vec{H}] \\ \text{div } \vec{H} = 0 \end{cases}$$

Уравнения магнитной

гидродинамики.

$$P = P(p, s, \vec{H})$$

Магнитодинамические следствия.

1) Задача о просачивании магнитного поля

Медкость покоится

$$\vec{v} = 0 \quad \frac{\partial \vec{H}}{\partial t} = \frac{c^2}{4\pi\sigma} \Delta \vec{H}$$

← ходит на ур-е теплопроводности.

$$t = 0 \quad \vec{H}_0(\vec{r}, t=0) \quad \chi_H$$

$$t > 0 \quad \vec{H}(\vec{r}, t) = ?$$

$$\frac{\partial T}{\partial t} = \chi \Delta T$$

а мы его решаем, поэтому можно

хотят переписать ответ, но мы

так делать не будем

по размерности

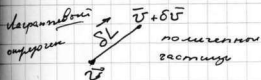
$$\frac{1}{t_{\text{кон}}} \approx \frac{\chi_H}{L^2} \rightarrow t_{\text{кон}} \approx \frac{L^2}{\chi_H} = \frac{4\pi\sigma}{c^2} L^2$$



токонт.

↖ просачивание магн. поля

2) Теорема о вихревых магнитных полях



Интересует как он деформируется

(по своей функции скорости может

поворот и эволюция)

$$d\vec{L} = \delta \vec{v} dt$$

$$\vec{v}(\vec{r}, t), \quad \delta \vec{L}(\delta L_x, \delta L_y, \delta L_z)$$

$$\Rightarrow \delta \vec{v} = \frac{\partial \vec{v}}{\partial x} \delta L_x + \frac{\partial \vec{v}}{\partial y} \delta L_y + \frac{\partial \vec{v}}{\partial z} \delta L_z$$

$$\delta \vec{v} = (\delta L_x \frac{\partial}{\partial x} + \delta L_y \frac{\partial}{\partial y} + \delta L_z \frac{\partial}{\partial z}) \vec{v} = (\delta \vec{L} \nabla) \vec{v}$$

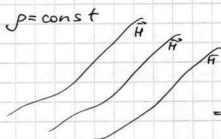
$$\delta \vec{v} = (\delta \vec{L} \nabla) \vec{v}$$

$$\frac{d\delta \vec{L}}{dt} = (\delta \vec{L} \nabla) \vec{v}$$

$$\sigma \rightarrow \infty \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \vec{H}}{\partial t} = \omega t [\vec{v} \times \vec{I}] \\ \text{div} \vec{H} = 0 \end{array} \right.$$

$\left\{ \frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div } \rho \vec{v} = 0 \Rightarrow \text{если покрылись, на это нет времени}$

$$\underbrace{\left( \frac{\partial}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \right)}_{\frac{d}{dt}} \frac{\vec{H}}{\rho} = \left( \frac{\vec{H}}{\rho} \nabla \right) \vec{v}$$



в  $t=0$  магн. ш. линии  
и тогда магн. линии совп.

$\Rightarrow$  они будут двигаться совместно

также  $\Rightarrow$  магн. поле вморожено в

вещ-во: движат магн. линии вместе тяднось  
и наоборот.

При <sup>провод.</sup> движении вещ-ва в магн. поле, то возникает  
ток индукции, поле которого противодействует  
изменению. А.Т. и магн. устроили  $\sigma \rightarrow \infty$ , то  
противодействие бесконечного.

# Магнито - гидродинамические волны в плазме.

$$z \rightarrow 0; \quad \rho \rightarrow 0; \quad x \rightarrow 0$$

диссипативные процессы

$$R = \frac{1}{\sigma} \rightarrow 0 \Rightarrow b \rightarrow \infty$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div} \rho \vec{v} = 0 \\ \rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} \right\} = -\nabla p + \frac{1}{4\pi} [\operatorname{rot} \vec{H} \times \vec{H}] \\ \frac{\partial S}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) S = 0 \Rightarrow S = S_0 \text{ полное затухание.} \\ \frac{\partial \vec{H}}{\partial t} = \operatorname{rot} [\vec{v} \times \vec{H}] \\ \operatorname{div} \vec{H} = 0 \end{array} \right.$$

уидет. т.к. квадратичное

Состояние (точка) равновесия: {устойчивое}

$$\vec{v} = 0; \quad \rho = \rho_0 = \text{const}; \quad S = S_0 = \text{const}; \quad \vec{H} = \vec{H}_0 = \text{const.}$$

Близки малое отклонение:

$$\vec{v} = \vec{v}_0 + \vec{v}'; \quad \rho = \rho_0 + \rho'; \quad S = S_0; \quad \vec{H} = \vec{H}_0 + \vec{H}'$$

$$|\rho'| \ll \rho_0; \quad |\vec{H}'| \ll |\vec{H}_0|$$

т.к. вектор, по модулю больше, малое в скобках.

$$P = P(\rho, S, \vec{H}) \approx P(\rho, S)$$

$$P' = c_s^2 \rho' \dots \text{где } c_s^2 = \frac{\partial P}{\partial \rho} \Big|_{S_0} \quad \text{скорость звука}$$

берется по 1

$$\left\{ \begin{array}{l} 1) \quad \frac{\partial \rho'}{\partial t} + \rho_0 \operatorname{div} \vec{v} = 0 \\ 2) \quad \rho_0 \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = -c_s^2 \nabla \rho' + \frac{1}{4\pi} [\operatorname{rot} \vec{H}' \times \vec{H}_0] \\ 3) \quad \frac{\partial \vec{H}'}{\partial t} = \operatorname{rot} [\vec{v} \times \vec{H}_0] \\ 4) \quad \operatorname{div} \vec{H}' = 0 \end{array} \right.$$

полная система уравнений

берем одну гармонику  $\vec{v} = \vec{v}_0 e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}$

$$\vec{v} = \vec{v}_k e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}; \quad \rho' = \rho_k e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}; \quad \vec{H}' = \vec{H}_k e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}$$

$$1) -\omega p' + p_0 (\vec{k} \vec{v}') = 0$$

$$2) p_0 (-i\omega) \vec{v} = -c_s^2 i k p' + \frac{1}{4\pi} [\vec{k} \vec{H}'] \vec{H}_0$$

$$3) -i\omega \vec{H}' = [i\vec{k} [\vec{v} \vec{H}_0]]$$

$$4) i\vec{k} \vec{H}' = 0$$

$\vec{H}'$  и  $\vec{k}$  всегда взаимно перпендикулярны  
 $\Rightarrow$  поперечный!

$$1) \omega p' - p_0 \vec{k} \vec{v}' = 0$$

$$2) p_0 \omega \vec{v} = c_s^2 \vec{k} p' + \frac{1}{4\pi} [\vec{H}_0 [\vec{k} \vec{H}]]$$

$$3) \omega \vec{H}' = -[\vec{k} [\vec{v} \vec{H}_0]]$$

$$4) \vec{k} \vec{H}' = 0$$

$$1) \omega p' - p_0 \vec{k} \vec{v}' = 0$$

$$2) p_0 \omega \vec{v} = c_s^2 \vec{k} p' + \frac{1}{4\pi} \vec{k} (\vec{H}_0 \vec{H}') - \frac{1}{4\pi} \vec{H}' (\vec{k} \vec{H}_0)$$

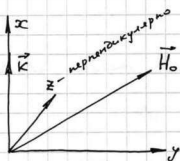
$$3) \omega \vec{H}' = -\vec{v} (\vec{k} \vec{H}_0) + \vec{H}_0 (\vec{k} \vec{v})$$

$$4) \vec{k} \vec{H}' = 0$$

Выбираем систему координат:

$$\vec{k} (k, 0, 0)$$

$$\vec{H}_0 (H_{0x}, H_{0y}, 0)$$



$$1) \omega p' - p_0 k v_x' = 0$$

$$2_x) p_0 \omega v_x = c_s^2 k p' + \frac{1}{4\pi} k (H_{0x} H_x' + H_{0y} H_y') - \frac{1}{4\pi} H_x' k H_{0x}$$

$$2_y) p_0 \omega v_y = -\frac{1}{4\pi} H_y' H_{0x} k$$

$$2_z) p_0 \omega v_z = -\frac{1}{4\pi} H_z' k H_{0x}$$

$$3_x) \omega H_x' = -v_x k H_{0x} + H_{0x} v_x \rightarrow H_x' = 0$$

совпадает с 4м

$$3_y) \omega H_y' = -v_y k H_{0x} + H_{0y} k v_x$$

$$3_2) \omega H'_z = -V_z k H_{0x} + H_{0z} \cancel{k V_x} \rightarrow 0$$

$$4) k H'_x = 0 \Rightarrow H'_x = 0$$

Если положим  $p' = 0 \Rightarrow$  нестисжимая текучесть,

тогда остаются только  $2x$  и  $3z$  описываем

Альфредовск. волны;  $V_z, H'_z$  только колеблются.

$$2x) p_0 \omega V_z + \frac{1}{4\pi} H'_z k H_{0x} = 0$$

$$3z) \cancel{k H_{0x}} V_z + \omega H'_z = 0$$

совместно, только, если определитель  $= 0$ .

$$\begin{vmatrix} p_0 \omega & \frac{1}{4\pi} k H_{0x} \\ k H_{0x} & \omega \end{vmatrix} = p_0 \omega^2 - \frac{1}{4\pi} k^2 H_{0x}^2 = 0$$

$$\Rightarrow \omega = \pm k H_{0x} \sqrt{\frac{1}{4\pi p_0}} \quad \text{Закон дисперсии.}$$

возьмем  $c +$  (волна бегит в полоти напр. осей)

$$\omega = \frac{H_{0x} k}{\sqrt{4\pi p_0}}$$

$$\vec{U}_A = \vec{V}_{AF} = \frac{\omega}{k} \frac{\vec{k}}{k}$$

Альфред.

$$\vec{U}_A = \frac{H_{0x}}{\sqrt{4\pi p_0}} \frac{\vec{k}}{k}$$

$$\vec{U}_{agr} \equiv \vec{U}_A = \frac{\partial \omega}{\partial \vec{k}} = \frac{\vec{H}_0}{\sqrt{4\pi p_0}}$$

$$\omega = \frac{\vec{H}_0 \vec{k}}{\sqrt{4\pi p_0}} \quad \text{групповая напр по } H_0$$

фазовая напр по  $k$   
в рунте стороны  $\gamma$   
рунте по величине

$$1) p_0 \frac{H_{0x} k}{\sqrt{4\pi p_0}} V_z + \frac{1}{4\pi} k H_{0x} H'_z = 0$$

$$H'_z = - \frac{4\pi p_0}{\sqrt{4\pi p_0}} V_z \Rightarrow H'_z = - \sqrt{4\pi p_0} V_z$$

$$H_{0x} = U_A \sqrt{4\pi p_0}$$

$$U_A^2 = \frac{1}{4\pi p_0} (H_{0x}^2 + H_{0y}^2)$$

$$H_{0y}^2 = 4\pi p_0 U_A^2 - \frac{H_{0x}^2}{\cancel{4\pi p_0}} = 4\pi p_0 U_A^2 - U_A^2 4\pi p_0$$

$$\Rightarrow H_{0y} = \sqrt{4\pi p_0 (U_A^2 - U_A^2)}$$

остались:  $V_x, V_y, p', H'_y$  и 1)  $2x$ )  $2y$ )  $3y$ )

$$1) a_{11} v_x + a_{12} v_y + a_{13} p' + a_{14} H_y' = 0$$

$$a_{ik}(\omega, k, u_A, v_A, 0) \quad a_{11} = -\rho_0 k; \quad a_{13} = \omega.$$

$$2x) a_{21} v_x + a_{22} v_y + a_{23} p' + a_{24} H_y' = 0$$

$$2y) a_{31} v_x + a_{32} v_y + a_{33} p' + a_{34} H_y' = 0$$

$$3y) a_{41} v_x + a_{42} v_y + a_{43} p' + a_{44} H_y' = 0$$

$$|a_{ik}(\omega, k, u_A, v_A, 0)| = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (k^2 - k_1^2)(k^2 - k_2^2) = 0, \text{ где}$$

$$k_1^2 = \frac{\omega^2}{u_A^2}; \quad k_2^2 = \frac{\omega^2}{u_s^2}$$

$$u_{1,2}^2 = \frac{1}{2} \left\{ c_s^2 + v_A^2 \pm \sqrt{(c_s^2 + v_A^2)^2 - 4c_s^2 v_A^2} \right\}$$

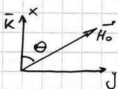
3 типа волн в иррв. плазме

1) Волна Альфена, только 2 комп. скорости течения и 2-ком. магн. комп. колеблется (поперечная).

2) 3) магнито-длинная волна

$u_1 \Rightarrow +$  ускоренная волна

$u_2 \Rightarrow -$  замедленная волна



$$\theta = 0:$$

$$u_1 = \max(c_s \text{ или } v_A)$$

$$u_2 = \min(c_s \text{ или } v_A)$$

$$\theta = \frac{\pi}{2}; \quad u_A = 0 \quad u_1^2 = c_s^2 + v_A^2$$

$$u_2^2 = 0.$$

$$\Rightarrow \max(c_s \text{ или } v_A) \leq u_1 \leq \sqrt{c_s^2 + v_A^2}$$

$$0 \leq u_2 \leq \min(c_s \text{ или } v_A)$$



## Многокомпонентные тидкости.

21.04.2010.

Для простоты рассмотрим  $2^x$  компонентную тидкость.

Возьмем конкретные тидкости: вода и спирт.

В каждой точке пространства:  $\rho_1(\vec{r}, t)$  ;  $\rho_2(\vec{r}, t)$ ,  $\vec{v}_1$ ,  $\vec{v}_2$ ,  
↑  
спирт ↑  
вода

$\rho \Rightarrow 9$  переменных.

Остальные:  $T(\rho_1, \rho_2, \rho)$

### Явление диффузии.

Найдем импульс единицы объема тидкости.

$$\vec{j} = \rho_1 \vec{v}_1 + \rho_2 \vec{v}_2 ; \quad \rho = \rho_1 + \rho_2$$

полная плотность

Вектор скорости  $\vec{v}$ .  $\vec{j} = \rho \vec{v}$ , где  $\rho \vec{v} = \rho_1 \vec{v}_1 + \rho_2 \vec{v}_2$

Пусть тидкость покоится  $\Rightarrow \vec{j} = 0$

$$\text{Тогда } \rho_1 \vec{v}_1 + \rho_2 \vec{v}_2 = 0$$

$$1) \vec{v}_1 = 0 \text{ и } \vec{v}_2 = 0$$

$$2) \vec{v}_1 \neq 0, \text{ тогда } \rho_2 \vec{v}_2 = -\rho_1 \vec{v}_1$$

Тидкость покоится, а компоненты движутся с  
противоположной скоростью.

Поставим эксперимент.

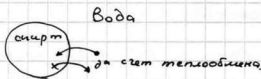


Эксперимент говорит да.

def Диффузия — изменение плотности какой-то  
компоненты со временем в целом  
неподвижной тидкости.

Вводим вектор диффузии  $\vec{i}_1 \equiv \rho_1 \vec{v}_1 \equiv \vec{i}$   
 $\vec{i}_2 = -\vec{i}_1$

описывает.  
изменение  
плотности  
первой комп.



Мех. сплошных сред не объясняют причину этого явления.

Чисто диссипативный процесс.

Напишем полный набор переменных и соотв. уравнений

$$\vec{v}_1 = \vec{v} + \vec{v}_1^{(0)}$$

- диффузия скорости  
конвективное движение → скорость влеч. раствора кс угля

$$\vec{v}_2 = \vec{v} + \vec{v}_2^{(0)}$$

проверим

$$\rho_1 \vec{v}_1 + \rho_2 \vec{v}_2 = \rho_1 \vec{v} + \rho_1 \vec{v}_1^{(0)} + \rho_2 \vec{v} + \rho_2 \vec{v}_2^{(0)} = (\rho_1 + \rho_2) \vec{v} = \rho \vec{v}$$

= 0

$$\rho_1, \rho_2, \vec{v}_1, \vec{v}_2, P.$$

но оказывается более удобным другой набор

$$\rightarrow \rho = \rho_1 + \rho_2, \quad \zeta = \frac{\rho_1}{\rho}, \quad \vec{v}, \quad \vec{c}, \quad P. \quad \text{полная система ф.-й.}$$

концентрация,  $0 \leq \zeta \leq 1$

$$1) \quad \frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div} \rho \vec{v} = 0 \quad \text{остается таким же}$$

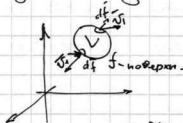
$$2) \quad \rho \left\{ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} \right\} = -\nabla p + \eta \Delta \vec{v} + (\zeta + \eta/3) \nabla \text{div} \vec{v} + \vec{F}_v$$

$$3) \quad \rho \Pi \left\{ \frac{\partial \zeta}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \zeta \right\} = G_{ik} \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \Delta T - \text{div} \vec{q} + \mu \text{div} \vec{v}$$

теплопроводность  
коэф. пропорциональный  
хим. потенциалу смеси

но вып-ся еще 3-н сохранения  
компонент в отдельности:

напишем 2-н сохранения спирта.



$$\int_V \rho_2(\vec{r}, t) \cdot d^3z = M \quad \text{полная масса спирта}$$

$$\frac{\partial M}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho_2(\vec{r}, t) d^3z = - \oint \rho_2 \vec{v}_1 \cdot d\vec{f}$$

перейдем к диффер. форм.

$$\int_V \frac{\partial \rho_1}{\partial t} d^3r = - \int_V \text{div} \rho_1 \vec{v}_1 d^3r$$

всп. интегр.

$$\frac{\partial \rho_1}{\partial t} + \text{div} \rho_1 \vec{v}_1 = 0$$

перепишем в новых переменных

$$\frac{\partial \rho c}{\partial t} + \operatorname{div} \rho_1 (\vec{v} + \vec{v}_1^{(0)}) = 0$$

$$\frac{\partial \rho c}{\partial t} + \operatorname{div} \rho c \vec{v} + \underbrace{\operatorname{div} \rho_1 \vec{v}_1^{(0)}}_{\equiv \vec{c}} = 0$$

$$\frac{\partial \rho c}{\partial t} + \operatorname{div} \rho c \vec{v} = - \operatorname{div} \vec{c}$$

$$\underbrace{c \frac{\partial \rho}{\partial t} + \rho \frac{\partial c}{\partial t} + c \operatorname{div} \rho \vec{v} + \rho \vec{v} \nabla c}_{\equiv 0} = - \operatorname{div} \vec{c}$$

$$\rho \left\{ \frac{\partial c}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) c \right\} = - \operatorname{div} \vec{c}$$

изм. конст. в объём  
единицы массы.  
объём

$\Rightarrow$  у нас 6 уравнений.

Вспомогат. у-я состояния  $S = S(p, c, p)$ ,  $T = (p, c, p)$

$$Q_0 = - \kappa \nabla T + \gamma_i \vec{i}$$

коэф. теплопроводн. анизотр. диффузий.

$\eta, \eta, \kappa, \gamma_i, \mu$  - должны быть заданы.

сродни

Нужно задать вектор диффузии  $\vec{i}$ :

$C, p, T$

Эксперимент: 1)  $t=0$   $C = C(\vec{r})$ ,  $p = \text{const}$ ,  $T = \text{const}$ .

$\frac{L}{l} \ll 1$  Видим, что  $\vec{i} = d \nabla C$  соотнесем вектор из скалара.

2)  $t=0$

$C = \text{const}$ ,  $p = \text{const}$ ,  $p = p(\vec{r})$ ,  $T = \text{const}$ .

да возникает  $j$   $\rightarrow$  бародиффузия -  
возникновение. явления диффузии к ани-разному давлению

$$\vec{i} = \rho \nabla p$$

3)  $t=0$   $C = \text{const}$ ;  $p = \text{const}$ ,  $T = T(\vec{r})$

$\Rightarrow$  да, возникает  $\vec{i}$ .  $\Rightarrow$  термо-диффузия

$$\vec{i} = \gamma \nabla T$$

4)  $t=0$   $C = C(\vec{r})$ ,  $p = p(\vec{r})$ ,  $T = T(\vec{r})$ , тогда

неразрешимых быть не может, т.к.  $\frac{E}{L} \ll 1$

$$\vec{c} = \alpha \nabla c + \beta \nabla p + \delta \nabla T$$

$\alpha$  — коэффициент диффузии  
 $\beta$  — бародиффузионный коэффициент  
 $\delta$  — термодиффузионный коэффициент

Удобно, брать 3 группы констант:

$$\alpha, \beta, \delta \rightarrow D, K_T, K_P$$

Коэф. зависит от термодин. величин

Вектор диффузии:  $\vec{c} = -\rho D \left( \nabla c + \frac{K_P}{p} \nabla p + \frac{K_T}{T} \nabla T \right)$  т.е. 9-я.

$$\alpha = -D \quad \beta = -D \frac{K_P}{p} \quad \delta = -D \frac{K_T}{T}$$

$$D > 0 \quad K_P, K_T - \text{безразмерные.}$$

$D$  — коэффициент диффузии.

$K_T$  — термодиффузионное отношение  
коэффициент термодиффузии.

$K_P$  — бародиффузионное отношение  
коэффициент бародиффузии.

$$c \rightarrow 0; \quad \vec{c} \rightarrow 0.$$

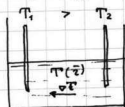
$$\nabla c \rightarrow 0 \rightarrow D \rightarrow D_0 = \text{const}$$

$$K_P, K_T \rightarrow 0$$

$$\vec{c} = -\rho D \left( \nabla c + \frac{K_P}{p} \nabla p + \frac{K_T}{T} \nabla T \right), \quad p = p_1 + p_2, \quad c = \frac{p_1}{p}, \quad \vec{v}, \vec{c}, p$$

$p, \vec{v}, \vec{c}, c, p$  — функции.

# Периодическое разделение смеси.



$$t=0$$

$$P = \text{const в } \forall t.$$

$$C = \text{const.}$$

Вводимые пластины.

$$T = T(\vec{r}, t); \quad C = C(\vec{r}, t).$$

В стау. сост.  $\vec{r} = 0$ . (на больших <sup>временях</sup>  $t \rightarrow \infty$ )

$\Rightarrow$  перенос  $\rho$  сг. разности концентрации

компенсируется переносом  $\rho$  сг. термодиффузии

$$0 = -D \left( \nabla C + \frac{K_T}{T} \nabla T \right)$$

$$\nabla C = - \frac{K_T}{T} \nabla T$$

Таким способом разделяется смесь.

концентрированные компоненты будут собираться

у одной пластины, где ее можно считать.

Уравнение диффузии и ее решение

$$\vec{r} = 0$$

$$\rho \frac{\partial C}{\partial t} = - \text{div} \left( \frac{1}{2} \vec{j} \right) \quad P = \text{const}; \quad T = \text{const}$$

$$\rho \frac{\partial C}{\partial t} = \text{div} \rho D \nabla C$$

$$\Delta \ll 1 \Rightarrow D \approx D_0 = \text{const.}$$

$$\rho \frac{\partial C}{\partial t} = \rho D_0 \Delta C$$

$$\rho = \rho_1 + \rho_2 = \rho C + \rho_2.$$

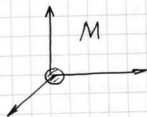
ногда подставим  
получим квадратичное  
и выкинем

$$\boxed{\frac{\partial C}{\partial t} = D_0 \Delta C}$$

$t=0; C_0(\vec{r})$  найдем общее решение

Найдем:  $C(\vec{r}, t), t > 0$

$$C(\vec{r}, t) = \frac{1}{8(\pi D_0 t)^{3/2}} \int C_0(\vec{r}') e^{-\frac{(\vec{r}-\vec{r}')^2}{4 D_0 t}} d^3 r'$$



$$\int \rho_1 d^3 z = \int \rho C(\vec{r}, t) d^3 z = M.$$

$$\int C(\vec{r}, t) d^3 z = \frac{M}{\rho}$$

$$\rho = \rho_2 \text{ растворитель.}$$

нормировка  
концентрации

$$C_0(\vec{r}) = \delta(\vec{r}) \frac{M}{\rho}$$

Сразу берем интеграл.

$$C(\vec{r}, t) = \frac{M}{\rho \sqrt{2(\pi D_0 t)}} e^{-\frac{r^2}{4 D_0 t}}$$



$$\frac{L^2}{4 D_0 t_{\text{раз}}} \sim 1$$

когда  
смешивается.

и можно резать.

$$t_{\text{раз}} \approx \frac{L^2}{4 D_0}$$



На какое расстояние уйдет кинематика  
через какое-то  $t_{\text{раз}}$   $L_{\text{т}}$

$$\frac{L_{\text{т}}^2}{4 D_0 t_{\text{раз}}} \sim 1 \Rightarrow L_{\text{т}}^2 \approx 4 D_0 t_{\text{раз}}$$

### Диффузия. Выведенных в жидкости частиц.

В объеме растворения масса  $M$ .

Плотность вероятности  $W(\vec{r}, t) = \frac{\rho_i(\vec{r}, t)}{M}$

нормировка  $\int W(\vec{r}, t) d^3 r = \frac{1}{M} \int \rho_i(\vec{r}, t) d^3 r = 1.$

$$W(\vec{r}, t) = \frac{\rho \cdot C(\vec{r}, t)}{M}$$

малые концентрации  
 $c \ll 1$

$$\frac{\partial C}{\partial t} = D_0 \Delta C \quad | \times \frac{\rho}{M}$$

$$\frac{\partial W}{\partial t} = D_0 \Delta W$$

это ур-е описывает

броуновское движение одной частицы



$$W_0(\vec{r}, t=0) = \delta(\vec{r})$$

$$W(\vec{r}, t) = \frac{1}{8(\pi D_0 t)^{3/2}} e^{-\frac{r^2}{4 D_0 t}}$$

$$\vec{r} = \int \vec{r} W(\vec{r}, t) d^3 r = 0$$

все направления  
равновероятны

$$\overline{z^2} = \int z^2 w(z, t) d^3 \Gamma = 6 D_0 t$$

не сильно отличается от  $\leftarrow L^2 t$

Рассет. на которое уйдет гасица брэмсовская

Подвижность гасицы в вещ-ве.

Как найти коэфф. диффузии  $D_0$ ?

28.04.2010

Нужно вырезать через подвижность, которую  
легко эксп. измерить или выразить (вместе)  
теоретически  $\rightarrow$  соотн. Эйнштейна.

Имеем взвешенную гасицу в жидк. растворителе.

Какая-то внешняя сила:  $\vec{f}$

При увеличении <sup>т.е. ускорение, а не закон Ньютона</sup> скорости будет увеличиваться  
сопротивление и в какой-то момент времени

они уравниваются  $\rightarrow$  стационарный режим

$$\vec{f} + \vec{f}_{\text{сопр}} = 0 \Rightarrow \text{Скорость будет постоянной } \vec{v}_f$$

Эта  $\vec{v}_f = \vec{v}_f(\vec{f})$  Если навешка сила, то можно  
разложить в ряд:

$$\vec{v}_f = b \vec{f} ; \quad b - \text{коэфф. подвижности}$$

Измеряется  $t_{\text{пролета}}$  и диаметр  $L \Rightarrow v_f = \frac{L}{t_{\text{прол}}}$

$$v_f = b f \Rightarrow b = \frac{L}{t_{\text{прол}} \cdot f}$$

напр. для жидк. гасицы



Но легко и посчитать

$$\vec{f} = -\vec{f}_{\text{сопр}}, \text{ поэтому } b = \frac{v_f}{f_{\text{сопр}}}$$

если маленький шарик с радиусом  $a$ , то

по формуле Стокса,  $f_{\text{сопр}} = 6\pi\eta a v_f$

, тогда 
$$b = \frac{1}{6\pi\eta a}$$

Пусть  $\vec{n}$  — вектор нормали к поверхности, но  $c \ll 1$  → значит, с друг с другом взаимодействуют

Под действием  $f$  возникнет поток газа равен

$$\vec{i}_f = \rho_f \vec{v}_f = \rho c \vec{v}_f$$

$$c = \frac{\rho_f}{\rho}$$

под действием градиента:  $\vec{i} = -\rho D_0 \nabla c$

Имеем полный поток:

$$\vec{i}_z = \vec{i}_f + \vec{i} = \rho c \vec{v}_f - \rho D_0 \nabla c$$

$$\vec{i}_z = \rho c \vec{v}_f - \rho D_0 \nabla c$$

Стационарная ситуация: нет потока.

$$\vec{i}_z = 0$$

$$\rho c_{st} \vec{v}_f = \rho D_0 \nabla c_{st}$$

Если внешн. сила потенциальная, то  $\vec{f} = -\nabla \varphi$ ,

тогда выполняется распределение Больцмана

$$c_{st} = \text{const} e^{-\frac{\varphi}{k_B T}} \quad \text{пост. Больцман}$$

$$\vec{i}_{st} = \nabla c_{st} = c_{st} \frac{-\nabla \varphi}{k_B T} = c_{st} \frac{\vec{f}}{k_B T}$$

$$\rho c_{st} \vec{v}_f - \rho D_0 c_{st} \frac{\vec{f}}{k_B T} = 0$$

$$\Rightarrow \boxed{D_0 = k_B T B}$$

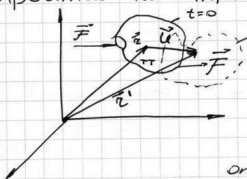
Соотношение  
Эйнштейна.



# Твердое тело.

## Теория упругости.

Строится на трех понятиях!!!



Сила прилет. к тв. телу задана.

Отклик может

быть полностью

описан вектором смещения.

Посмотрим в  $t=0$  на это тело.

Под действ. вн. сил тел. будет как

деформироваться так и смещаться.

Хоту найти смещение какой точки  $\vec{z}$  ПТ в  $t$ .

(естественно относит  $t_0$ ). Нам нужно

пометить все точки в  $t_0$ . В ПТ используется

метод <sup>описания</sup> Лагранжа!

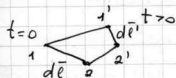
I

Вектор смещения  $\vec{u} = \vec{z}'(t) - \vec{z}(t=0); \quad \vec{u}(\vec{z}, t)$

Если  $\vec{u}(\vec{z}, t)$  задана, то отклик тоже задан.

Недостатки: 1. деформация + смещение 2. размерная (м)

Вводится тензор деформации.



$$d\vec{e} \neq d\vec{e}'$$

Если нет деформ.  $d\vec{e} = d\vec{e}'$

$$d\vec{e}(dx_1, dx_2, dx_3)$$

$$de^2 = \sum_i dx_i^2 \equiv \sum_{i=1}^3 dx_i \cdot dx_i \equiv dx_i^2$$

$$d\vec{e}'(dx_1', dx_2', dx_3')$$

$$de'^2 = dx_i'^2$$

$$u_i = x_i' - x_i$$

$$du_i = dx_i' - dx_i$$

$$dx_i' = dx_i + du_i$$

$$\text{Получим } de'^2 = (dx_i + du_i)^2 = dx_i^2 + 2dx_i du_i + du_i^2 =$$

$$u_i(\vec{z}, t),$$

$$\frac{\partial u_i}{\partial x_k} dx_k$$

$$de^2 = de^2 + 2dx_i \frac{\partial u_i}{\partial x_k} dx_k + \frac{\partial u_i}{\partial x_k} dx_k \frac{\partial u_i}{\partial x_e} dx_e$$

Применим:

$$\frac{\partial u_i}{\partial x_k} dx_k dx_k, \text{ можем переобозначить } \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{\partial u_k}{\partial x_i} dx_k dx_i$$

Напишем одно слагаемое так, а второе поменяв,

Далее:

$$\frac{\partial u_i}{\partial x_k} dx_k \frac{\partial u_i}{\partial x_e} dx_e = \frac{\partial u_i}{\partial x_k} \frac{\partial u_e}{\partial x_i} dx_k dx_i$$

$$\Rightarrow de^2 = dx_i^2 + \frac{\partial u_i}{\partial x_k} dx_i dx_k + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} dx_k dx_i + \frac{\partial u_e}{\partial x_k} \frac{\partial u_e}{\partial x_i} dx_k dx_i -$$

$$= de^2 + dx_i dx_k \left\{ \frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} + \frac{\partial u_e}{\partial x_k} \frac{\partial u_e}{\partial x_i} \right\}$$

Вся деформация  $\Pi\Pi$  задана этим тензором второго ранга



ТЕНЗОР деформации:

$$U_{ik} = \frac{1}{2} \left( \frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} + \frac{\partial u_e}{\partial x_k} \frac{\partial u_e}{\partial x_i} \right)$$

симм.  
тензор

$$U_{ik} = U_{ki}$$

описывает только деформацию, безразмерна.  $\Rightarrow$  можно описывать и с деформацией

Отклик описывается либо векторами

смещения, либо тензорами деформации

они эквивалентны и используются где какой удобно

Общий тензор деформации.

$$u_{ik} = \begin{pmatrix} u^{(1)} & 0 & 0 \\ 0 & u^{(2)} & 0 \\ 0 & 0 & u^{(3)} \end{pmatrix}$$

Можно привести к диаг. виду в конкр. точке.

тогда получим, что

$$\begin{aligned} dx_1'^2 + dx_2'^2 + dx_3'^2 &= dx_1^2 + dx_2^2 + dx_3^2 + \\ &+ 2u^{(1)} dx_1^2 + 2u^{(2)} dx_2^2 + 2u^{(3)} dx_3^2 \\ \Rightarrow dx_1'^2 + dx_2'^2 + dx_3'^2 &= dx_1^2 (1 + 2u^{(1)}) + dx_2^2 (1 + 2u^{(2)}) + dx_3^2 (1 + 2u^{(3)}) \end{aligned}$$

деформацию по трем осям независимо

$$dx_i' = \sqrt{1 + 2u^{(i)}} dx_i, \text{ (где } i = 1, 2, 3)$$

Относительное удлинение глина:

$$\frac{dx_i' - dx_i}{dx_i} = \sqrt{1 + 2u^{(i)}} - 1$$

Ограничимся рассмотрением малых деформаций, т.к. балка ломается задолго до больших.

Малая деформация

$$\frac{dx_i' - dx_i}{dx_i} \ll 1, \text{ т.е. } u^{(i)} \ll 1$$

тогда берем только лев. часть по  $u^{(i)}$

$$\frac{dx_i' - dx_i}{dx_i} = 1 + \frac{1}{2} 2u^{(i)} - 1 = u^{(i)}$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{dx_i' - dx_i}{dx_i} = u^{(i)}}$$

Возьмем какой-то объем.

$$\text{куб } dV = dx_1 dx_2 dx_3 \quad t=0$$

$$dV' = dx_1' dx_2' dx_3' \quad t>0$$

$$dx_i' = (1 + u^{(i)}) dx_i$$

$$dV' = (1+u^{(1)}) dx_1 (1+u^{(2)}) dx_2 (1+u^{(3)}) dx_3 = \\ = (1+u^{(1)}) (1+u^{(2)}) (1+u^{(3)}) \underbrace{dx_1 dx_2 dx_3}_{dV}$$

квадратные члены оставим не считая!

$$dV' = (1 + u^{(1)} + u^{(2)} + u^{(3)}) dV$$

сумма див. элементов это и есть

$$dV' = (1 + \text{Sp } U_{ik}) dV$$

относит. элемент объема  
(не надо приводить к див. объ!)

KanG

$$\frac{dx'_i - dx_i}{dx_i} = u^{(i)} \quad \frac{dV' - dV}{dV} = \text{Sp } U_{ik}$$

Деформация восторженной статьи  $\Rightarrow$  тело преобразуется в породу  
 $\Rightarrow$  див. элемент ориентации

$$U_{ik} = \begin{pmatrix} \alpha & & 0 \\ & \alpha & \\ 0 & & \alpha \end{pmatrix}$$

Сдвиговая деформация  $\Rightarrow$  объем тела не меняется, меняется лишь форма  
 $\Rightarrow \text{Sp } U_{ik} = 0$

Любая деформация это сумма этих двух! И никак иначе...

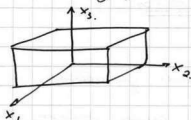
$$U_{ik} = \underbrace{\left( U_{ik} - \frac{1}{3} \delta_{ik} U_{ll} \right)}_{\text{Sp} = 0} + \underbrace{\frac{1}{3} \delta_{ik} U_{ll}}_{\text{деформация восторженной статьи}}$$

$\Downarrow$   
сдвиговая деформация.

Решаем задачу:

1 min

$t=0$



$$\Delta x_1 = 10 \text{ см}$$

$$\Delta x_2 = 8 \text{ см}$$

$$\Delta x_3 = 5 \text{ см.}$$

Требуется определить деформации

$t > 0$ .  $u_{ik} \neq u_{ik}(\vec{r})$ ;  $u_{11} = 0,01$   $u_{22} = -0,02$   $u_{33} = 0,07$

расстояние      статия

Целью является найти трех главных параллельных направлений растяжения.  $\Delta x_1^1, \Delta x_2^1, \Delta x_3^1$ .

$$u_{ik} = 0 \text{ при } i \neq k$$

$$\frac{\Delta x_i^1 - \Delta x_i}{\Delta x_i} = u^{(i)} \rightarrow \Delta x_i^1 = (1 + u^{(i)}) \Delta x_i$$

$$\Delta x_1^1 = (1 + 0,01) \cdot 10 = 10,1 \text{ см. и т.д.}$$

2 min

Тензор деформации приведем к диаг. виду:

$u^{(1)} = 0,05$ . Всег. статия  $u_{ik} = \begin{pmatrix} 0,05 & & \\ & 0,05 & \\ & & 0,05 \end{pmatrix}$

Записать остальные:  $\rightarrow$   $\rightarrow$   $u^{(1)} + u^{(2)} + u^{(3)} = 0$

$u^{(2)} = -0,02$   $u^{(3)} = -0,03$

$$u_{ik} = \begin{pmatrix} 0,05 & & \\ & -0,02 & \\ & & -0,03 \end{pmatrix}$$

3 min

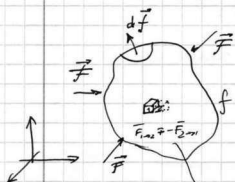
Дано:  $u_{11} = 0,01$   $u_{22} = -0,02$   $u_{33} = 0,04$ .

$u_{12} = \dots$   $u_{13} = \dots$   $u_{23} = \dots$

Записать недостающие и найти. относ. изм. объема.

От симметричной!  $u_{12} = u_{21}$  и т.д.  $Sp u_{ik} = u_{11} + u_{22} + u_{33}$ .

# Тензор напряжения.



возьмем  $dS$  объем и  
каждую силу дейст на нем  
 $\vec{F}_V(\vec{z})$ .

Полная сила дейст на весь объем

$$\vec{F}_Z = \int_V \vec{F}_V(\vec{z}) d^3z = \oint$$

тензор ~~сил~~ напряжения.

$$F_{Zi} = \int_V F_{Vi}(\vec{z}) d^3z = \oint \sigma_{ik} df_k$$

это может быть если это так divergence.

$$F_{Vi} = \frac{\partial \sigma_{ik}}{\partial x_k}$$



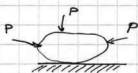
по Th Оуп - Гаусса.

Тензор  $\sigma_{ik}$  -  $i$ -ая комп. силы, действующая на  
напряжения ~~единицу~~ единицу поверхности  $\perp$  к  $i$ -ой оси

$$\text{Пусть } i=1. \quad \sigma_{11} df_1 + \sigma_{12} df_2 + \sigma_{13} df_3$$

?

На дно морское полотно  $\pi$ :

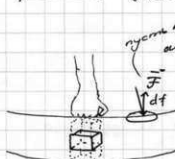


$\sigma_{ik} = ?$

$\sigma_{ik}$  - не зависит от материала.

# Уравнения равновесия деформированного тела.

05.05.  
2010



В сост. равновесия

Силы, с которыми  
действ. снизу и  
сверху, обделены  
равны по модулю  
и противоположны по  
направлению

$$\vec{F}_v = 0.$$

тогда получим, что  $\vec{F}_v = 0 \rightarrow \frac{\partial G_{ik}}{\partial x_k} = 0$

$F_i df =$  :  $i$  -я комп. силы действ. на поверхн  $df$ .

$G_{ik} df_k |_f$  : получим з.у. условие на поверхн  $f$  в теле

$$F_i df = G_{ik} df_k |_f$$

перепишем аккуратно: ;  $df = df \vec{n}$   
т.е. вектор нормали

$$\Rightarrow F_i df = G_{ik} n_k df$$

$$\Rightarrow \boxed{F_i = G_{ik} n_k |_f} \text{ з.у.}$$

$$\boxed{\frac{\partial G_{ik}}{\partial x_k} = 0} \text{ ур-е. равновесия деф. тела.}$$

Решаем задачу:

① На морское дно положили  $\pi T$ :



$$G_{ik} = ?$$

Напишем з.у.: Сила  $\vec{F} = -P \vec{n}$  приот к пов. тел

$$-P n_i = G_{ik} n_k |_f$$

з.у. во всех точках одно и тоже.

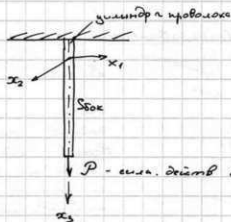
Будем искать решен  $G_{ik} \neq G_{ik}(\vec{r})$ ;  $G_{ik} = \text{const.}$  -

$\rightarrow$  это удовлетв. ур-е  $\frac{\partial G_{ik}}{\partial x_k} = 0$ . Достаточно чтобы

удовлетворить з.у. условию:  $\boxed{G_{ik} = -P \delta_{ik}}$

$$-P n_i = -P \delta_{ik} n_k = -P n_i$$

②



стержень невесомый

- Рассичем з.у:
- 1) боковое поверх.  $S_{0k}$ :  $0 = \bar{\sigma}_{ik} n_k / S_{0k}$ ;  $\bar{\sigma}_{11} = \bar{\sigma}_{22} = \bar{\sigma}_{33} = 0$
  - 2) левый торец  $S_H$ :  $P = \bar{\sigma}_{3k} n_k / S_H$
  - 3) верхн. торец  $S_B$ :  $-P = \bar{\sigma}_{3k} n_k / S_B$

$$\bar{\sigma}_{ik} \neq \bar{\sigma}_{ik} (z) \rightarrow \frac{\partial \bar{\sigma}_{ik}}{\partial x_k} = 0.$$

Найдем тогда  $\bar{\sigma}_{ik}$  уров. з.у.

- 1)  $\vec{n}(n_1, n_2, 0) \rightarrow \bar{\sigma}_{i1} = 0; \bar{\sigma}_{i2} = 0. \Rightarrow \bar{\sigma}_{11} = 0; \bar{\sigma}_{21} = 0.$
- 2)  $\vec{n}(0, 0, 1) \rightarrow \bar{\sigma}_{33} = P$
- 3)  $\vec{n}(0, 0, -1) \rightarrow -\bar{\sigma}_{33} = -P. \Rightarrow \bar{\sigma}_{33} = P.$

$$\bar{\sigma}_{ik} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & P \end{pmatrix}$$

Нужно найти связь между  $U_{ik}$  и  $\bar{\sigma}_{ik}$ . Эта связь называется законом Гука.

### Термодинамика деформированного тела.



Если убрать вн. силу то тело два разгиб.

- 1) def. Упругая деформация - после того как убрать внешнего силу, тело вернется в исходное состояние
  - 2) def. Неупругая (пластическая) деформация - тело не вернется в исх. состояние.
- Ограничимся рассмотрением упругой деф.-ии.



Уберем энту.  $\delta R$  - работа

$\delta u_{ik}$  - изменение метрико деформации

$$\delta R = \int_V \frac{\partial G_{ik}}{\partial x_k} \cdot \delta u_i$$

работа      сила      поле

$$\int_V \delta R d^3x = \int_V \frac{\partial G_{ik}}{\partial x_k} \delta u_i d^3x = \underbrace{\int_V \frac{\partial (G_{ik} \delta u_i)}{\partial x_k} d^3x}_I - \underbrace{\int_V G_{ik} \frac{\partial \delta u_i}{\partial x_k} d^3x}_{II}$$

$$I = \oint_f G_{ik} \delta u_i df_k = \oint_f \underbrace{G_{ik} n_k}_{F_i} \delta u_i df = 0.$$

$$II = - \int_V G_{ik} \delta \frac{\partial u_i}{\partial x_k} d^3x = - \int_V G_{ik} \delta \frac{1}{2} \left( \frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} \right) d^3x =$$

поменяли местами  $i, k$  и по симметрии  $F_i = 0$

$$= \left\{ \begin{array}{l} \text{давайте выведем силу } u_{ik} - \text{матрицу,} \\ \text{тогда } \frac{\partial u_i}{\partial x_i} \frac{\partial u_k}{\partial x_k} - \text{кваратное и векторное.} \end{array} \right\} =$$

$$\Rightarrow \int_V \delta R d^3x = - \int_V G_{ik} \delta u_{ik} d^3x$$

$$\Rightarrow \int_V \delta R d^3x = - \int_V G_{ik} \delta u_{ik} d^3x$$

возьмем  $TT$  и сообразим энту  $dQ = Tds$   
мед. объема

$$TdS = dE + dR$$

прир. внутр. энергии      работа по расширению

$$dE = TdS - dR$$

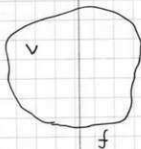
Минимум имеет свободн. энерг. при  $T$ -го объеме об. при  $F_{об} = E - TS$

$$dF_{об} = dE - Tds - sdT$$

$$\Rightarrow dF_{об} = Tds - dR - Tds - sdT$$

$$dF_{об} = G_{ik} \delta u_{ik} - sdT$$

приобр. своб. энергии по  $\delta u_{ik}$  в изотермич. процессе  $G_{ik} = \left( \frac{\partial F_{об}}{\partial u_{ik}} \right)_{T=const}$



Сделаем допущение, что Т-анстот изотермический процесс.

Пронесем термодинамику, теперь Закон Тько.

Нереформир. тело:  $F_{cb} = F_{cb}^{(0)}$

Деформир. :  $F_{cb}(u_{ik}) > F_{cb}^{(0)}$

Т.к  $u_{ik}$  - малое, то нужно разложить в ряд:

$$F_{cb}(u_{ik}) = F_{cb}^{(0)} + ? \Rightarrow$$

Если линейной член, то  $\frac{\partial F_{cb}}{\partial u_{ik}} = \varphi(u_{ik})$ . Тогда линейного члена быть не может. (по парадоксу)

Считаем тв. тело упругим.

Задача: описать все возможные независимые

квадратичных скаляры. Утверждается, что их всего 2:

1)  $(Sp(u_{ik}))^2 = u_{ee}^2$

2)  $u_{ik}^2$

$$\Rightarrow F_{cb}(u_{ik}) = F_{cb}^{(0)} + \frac{\lambda}{2} u_{ee}^2 + \mu u_{ik}^2$$

Любое ТТ задается двумя константами:

$\lambda$  - коэф. Ламе

$\mu$  - второй коэф. Ламе, Модуль сдвига

Учтем, что любое деформ. это сумма двух:

$$u_{ik} = \underbrace{(u_{ik} - \frac{1}{3} \delta_{ik} u_{ee})}_{Sp=0} + \frac{1}{3} \delta_{ik} u_{ee}$$

$$u_{ik}^2 = (u_{ik} - \frac{1}{3} \delta_{ik} u_{ee})^2 + \underbrace{2(u_{ik} - \frac{1}{3} \delta_{ik} u_{ee}) \delta_{ik} \frac{1}{3} u_{ee}}_{\varphi=0} + \frac{1}{3} u_{ee}^2$$

$$\Rightarrow F_{cb}^{(u_{ik})} = F_{cb}^{(0)} + \mu (u_{ik} - \frac{1}{3} \delta_{ik} u_{ee})^2 + (\frac{\lambda}{2} + \frac{\mu}{3}) u_{ee}^2$$

$$\frac{\lambda}{2} + \frac{\mu}{3} \equiv \frac{\kappa}{2} - \text{Модуль всестороннего сжатия.}$$

$$F_{cb}(u_{ik}) = F_{cb}^{(0)} + \mu (u_{ik} - \frac{1}{3} \delta_{ik} u_{ee})^2 + \frac{\kappa}{2} u_{ee}^2$$

$$\kappa, \mu \geq 0$$

$$dF_{CB} = 2\mu \underbrace{\left( u_{ik} - \frac{1}{3} \delta_{ik} u_{ll} \right)}_{\substack{\Delta p = 0 \\ \Rightarrow 0}} \left( du_{ik} - \frac{1}{3} \delta_{ik} du_{ll} \right) + k u_{ll} du_{ik}$$

$$dF_{CB} = 2\mu \left( u_{ik} - \frac{1}{3} \delta_{ik} u_{ll} \right) du_{ik} + k u_{ll} \delta_{ik} du_{ik}$$

$$G_{ik} = 2\mu \left( u_{ik} - \frac{1}{3} \delta_{ik} u_{ll} \right) + k \delta_{ik} u_{ll} \quad \rightarrow \text{Закон Гука.}$$

одна из записей

$$G_{ii} = 3k u_{ll} \Rightarrow u_{ll} = \frac{1}{3k} G_{ll}$$

$$\Rightarrow G_{ik} = 2\mu \left( u_{ik} - \frac{1}{3} \delta_{ik} G_{ll} \right) + \frac{k}{3k} \delta_{ik} G_{ll}$$

$$\Rightarrow u_{ik} = \frac{1}{2\mu} \left( G_{ik} + \frac{2\mu}{9k} \delta_{ik} G_{ll} \right) - \frac{\delta_{ik} G_{ll}}{3} =$$

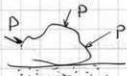
$$\Rightarrow u_{ik} = \frac{1}{2\mu} \left( G_{ik} + \delta_{ik} G_{ll} \left( \frac{2\mu}{3k} - \frac{1}{3} \right) \right)$$

$$u_{ik} = \frac{1}{2\mu} \left( G_{ik} - \frac{1}{3} \delta_{ik} G_{ll} \right) + \frac{1}{9k} \delta_{ik} G_{ll}$$

Закон Гука: связь между  $u_{ik}$  и  $G_{ik}$

Вернемся к задаче о поле морской.

①



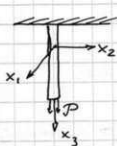
$$G_{ik} = -P \delta_{ik}$$

$$u_{ik} = \frac{1}{2\mu} \left( -P \delta_{ik} - \frac{1}{3} \delta_{ik} (-3P) \right) + \frac{1}{9k} \delta_{ik} (-3P) =$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2\mu} u_{ik} = \frac{-1}{3k} \delta_{ik} P \Rightarrow \text{Деформ. всестороннего сжатия.}$$

②

12.05.10.

Модуль Юнга и коэффициент Пуассона.

$$\sigma_{ik} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & P \end{pmatrix}$$

давление искать  $u_{ik}$ .

$$u_{ik} = 0 \text{ при } i \neq k.$$

$$u_{ik} = \frac{1}{gk} \sigma_{il} \delta_{lk} + \frac{1}{2\mu} (G_{ik} - \frac{1}{3} G_{ll} \delta_{ik})$$

$$u_{11} = \frac{1}{gk} P \cdot 1 + \frac{1}{2\mu} \left( 0 - \frac{1}{3} P \cdot 1 \right) = P \left( \frac{1}{gk} - \frac{1}{6\mu} \right) =$$

$$= -\frac{P}{3} \left( \frac{1}{2\mu} - \frac{1}{3k} \right) = u_{22}.$$

$$u_{33} = \frac{1}{gk} P \cdot 1 + \frac{1}{2\mu} \left( P - \frac{1}{3} P \right) = P \left( \frac{1}{gk} + \frac{1}{3\mu} \right) =$$

$$= \frac{P}{3} \left( \frac{1}{3k} + \frac{1}{\mu} \right) = \frac{P}{E}$$

 $E$  - модуль Юнга

$$E = \frac{gk\mu}{3k + \mu}$$

$$= \left[ \frac{H}{M^2} \right] \quad \text{так как } \mu, k \text{ и } P$$

Если  $E = P$ , то  $u_{33} = 1 \rightarrow$  растяжение в 2 раза.Модуль Юнга

- та сила, которую нужно приложить к единице поверхности, чтобы тело растянулось в 2 раза

Коэффициент Пуассона

$$\sigma = -\frac{u_{11}}{u_{33}} = \frac{1}{2} \frac{3k - 2\mu}{3k + \mu}$$

- отношение сжатия к относительному удлинению

$$\sigma = \frac{\frac{1}{2\mu} - \frac{1}{3k}}{\frac{1}{3k} + \frac{1}{\mu}} = \frac{1}{2} \frac{3k - 2\mu}{3k + \mu}$$

 $k, \mu \geq 0$ , тогда

$$\underline{E \geq 0},$$

 $-1 \leq \sigma \leq \frac{1}{2}$ , но для всех тел

$$\underline{0 \leq \sigma \leq \frac{1}{2}},$$

Напишем обобщенные преобразования:  $\mu = \frac{E}{2(1+\sigma)}$   $\kappa = \frac{E}{3(1-2\sigma)}$

Перепишем закон Гука.

$$\sigma_{ik} = \frac{E}{1+\sigma} \left( u_{ik} + \frac{\sigma}{1-2\sigma} u_{ll} \delta_{ik} \right)$$

$$u_{ik} = \frac{1}{\mu} \left\{ (1+\sigma) \sigma_{ik} - \sigma \sigma_{ll} \delta_{ik} \right\}$$

Уравнения движения деформированного тела.

Это не что иное как  $\vec{F} = m \vec{a}$  закон Ньютона.

$\rho \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = F_{vi} = \frac{\partial \sigma_{ik}}{\partial x_k}$  . Выбравши описали через  $u_{ik}$ .

$$\rho \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = \frac{\partial}{\partial x_k} \left\{ \frac{E}{1+\sigma} \left( u_{ik} + \frac{\sigma}{1-2\sigma} u_{ll} \delta_{ik} \right) \right\} = \left\{ \frac{E}{1+\sigma} \left( \frac{\partial u_{ik}}{\partial x_k} + \frac{\sigma}{1-2\sigma} \frac{\partial u_{ll}}{\partial x_i} \right) \right\}$$

=  $\left\{ u_{ik} = \frac{1}{2} \left( \frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i} + \frac{\partial u_l}{\partial x_i} \frac{\partial u_l}{\partial x_k} \right) \right\}$  симметричные и это соответствует 3-му Гука

$$= \left\{ \frac{E}{1+\sigma} \left( \frac{1}{2} \frac{\partial^2 u_i}{\partial x_k^2} + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 u_k}{\partial x_i \partial x_k} + \frac{\sigma}{1-2\sigma} \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial u_{ll}}{\partial x_k} \right) \right\} =$$

$$= \frac{E}{1+\sigma} \left( \frac{1}{2} \frac{\partial^2 u_i}{\partial x_k^2} + \frac{1}{2(1-2\sigma)} \frac{\partial^2 u_k}{\partial x_i \partial x_k} \right) =$$

$$= \frac{E}{2(1+\sigma)} \left( \Delta u_i + \frac{1}{1-2\sigma} \nabla_i \operatorname{div} \vec{u} \right)$$

$$\Rightarrow \rho \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = \frac{E}{2(1+\sigma)} \left( \Delta u_i + \frac{1}{1-2\sigma} \nabla_i \operatorname{div} \vec{u} \right) \quad \text{(дифференциальное уравнение)}$$

В вект. виде

$$\rho \frac{\partial^2 \vec{u}}{\partial t^2} = \frac{E}{2(1+\sigma)} \left( \Delta \vec{u} + \frac{1}{1-2\sigma} \nabla \operatorname{div} \vec{u} \right)$$

Нужны гранич. условия:  $\sigma_{ik} n_k|_f = \vec{F}_i$  ← это тоже надо ввести, если  $u_{ik}$ , а если  $\vec{u}$ .

Линейное уравнение в частных производных

# Продольные и поперечные волны в твердых телах.

Давайте считать ТТ безграничными. Давать dimensions:

$$\vec{u}(x, t), \quad \vec{u}(u_1, u_2, u_3)$$

$$1) \rho \frac{\partial^2 u_1}{\partial t^2} = \frac{E}{2(1+\sigma)} \left( \frac{\partial^2 u_1}{\partial x_1^2} + \frac{1}{1-2\sigma} \frac{\partial^2 u_1}{\partial x_1 \partial x_1} \right) = 0$$

$$\frac{1-\sigma}{1-2\sigma}$$

$$\rho \frac{\partial^2 u_1}{\partial t^2} = \frac{E(1-\sigma)}{(1+\sigma)(1-2\sigma)} \frac{\partial^2 u_1}{\partial x_1^2}$$

$$\frac{\partial^2 u_1}{\partial t^2} - \frac{E(1-\sigma)}{\rho(1+\sigma)(1-2\sigma)} \frac{\partial^2 u_1}{\partial x_1^2} = 0$$

Выводим

$$c_l^2 = \frac{E(1-\sigma)}{\rho(1+\sigma)(1-2\sigma)}$$

$$① \Rightarrow \frac{\partial^2 u_1}{\partial t^2} - c_l^2 \frac{\partial^2 u_1}{\partial x_1^2} = 0$$

а это волн

в Т.Т. имеет распространяется влн.  $K = \omega c_l$  (поперечная,  $u_2, u_3 = 0$ )

с 3-м измерением  $\vec{u}$ , волна продольная

$$\text{Sprink} = \frac{\partial u_i}{\partial x_i} = \text{div } \vec{u}$$

$$\text{div } \vec{u} = \frac{\partial u_1}{\partial x_1} \neq 0 \Rightarrow \text{продольная волна статия - разрывания}$$

$$2) \rho \frac{\partial^2 u_2}{\partial t^2} = \frac{E}{2(1+\sigma)} \frac{\partial^2 u_2}{\partial x_1^2} + 0$$

$$c_t^2 = \frac{E}{2\rho(1+\sigma)}$$

$$② \frac{\partial^2 u_2}{\partial t^2} - c_t^2 \frac{\partial^2 u_2}{\partial x_1^2} = 0$$

Волн. упр-е со скор.  $c_t^2$ ; поперечная.

для 3-х осей такая же

от которых не зависит

сдвигов

$$\text{div } \vec{u} = \frac{\partial u_1}{\partial x_1} + \frac{\partial u_2}{\partial x_2} + \frac{\partial u_3}{\partial x_3} = 0$$

0, т.к.  $u_i = 0$



Если переписать через  $\mu, \kappa$ , то  $C_t^2 = \frac{\mu}{\rho}$ ;

$$C_l^2 = \frac{1}{3\rho} (3\kappa + 4\mu)$$

скорости  
звука

Возьмем отношение

$$\frac{C_l^2}{C_t^2} = \frac{\rho(1+\sigma)(1-2\sigma)}{2\rho(1+\sigma)(1-\sigma)} = \left\{ 0 \leq \sigma \leq \frac{1}{2} \right\} \Rightarrow$$

$$0 \leq \frac{C_l^2}{C_t^2} \leq \frac{1}{2}.$$

Поперечный звук распространяется  
перпендикулярно к  
линии в  $\frac{1}{\sqrt{2}}$  раз.

Запись уравнений Эйнштейна в виде волновых ур-н.

Через  $C_t$  и  $C_l$ :

$$\frac{\partial^2 \vec{u}}{\partial t^2} = C_t^2 \Delta \vec{u} + (C_l^2 - C_t^2) \nabla \operatorname{div} \vec{u}$$

$$A = \nabla \varphi + \operatorname{rot} \vec{B}$$

$$\vec{u} = \underbrace{\nabla \varphi}_{\vec{u}_l} + \underbrace{\operatorname{rot} \vec{B}}_{\vec{u}_t} \Rightarrow \boxed{\vec{u} = \vec{u}_l + \vec{u}_t}$$

$$\operatorname{rot} \vec{u}_l = 0 \quad \operatorname{div} \vec{u}_t = 0$$

справедливо для угл. движения.

$$\frac{\partial^2 \vec{u}_l}{\partial t^2} + \frac{\partial^2 \vec{u}_t}{\partial t^2} = C_t^2 \Delta (\vec{u}_l + \vec{u}_t) + (C_l^2 - C_t^2) \nabla \operatorname{div} \vec{u}_l \quad \left| \begin{array}{l} \operatorname{div} \\ \operatorname{rot} \end{array} \right.$$

$$\operatorname{div} \frac{\partial^2 \vec{u}}{\partial t^2} = C_t^2 \operatorname{div} \Delta \vec{u} + (C_l^2 - C_t^2) \Delta \operatorname{div} \vec{u}$$

$$= \operatorname{div} \frac{\partial^2 \vec{u}_l}{\partial t^2} - C_t^2 \operatorname{div} \Delta \vec{u}_l = 0$$

$$\operatorname{div} \left( \frac{\partial^2 \vec{u}_l}{\partial t^2} - C_t^2 \Delta \vec{u}_l \right) = 0; \quad \operatorname{rot} \left( \frac{\partial^2 \vec{u}_l}{\partial t^2} - C_t^2 \Delta \vec{u}_l \right) = 0$$

то константа, так чтобы только константа = 0.

$$\boxed{\frac{\partial^2 \vec{U}_e}{\partial t^2} - c_e^2 \Delta \vec{U}_e = 0}$$

Для  $\vec{U}_e$  возьмем  $\text{rot}$ , а не дивергенция.

$$\text{rot} \frac{\partial^2 \vec{U}_e}{\partial t^2} = c_e^2 \text{rot} \Delta \vec{U}_e + 0 \quad \text{rot } 0 = 0$$

$$\text{rot} \left( \frac{\partial^2 \vec{U}_e}{\partial t^2} - c_e^2 \Delta \vec{U}_e \right) = 0 \quad \text{div?}$$

$$\text{div} \left( \frac{\partial^2 \vec{U}_e}{\partial t^2} - c_e^2 \Delta \vec{U}_e \right) = 0$$

$\Rightarrow$  константа = 0, т.к. если  $U_e = 0 \Rightarrow 0$

$$\boxed{\frac{\partial^2 \vec{U}_e}{\partial t^2} - c_e^2 \Delta \vec{U}_e = 0}$$

Можно написать два волновых ур-е для  $u_x$  и  $u_z$

$$\boxed{\frac{\partial^2 \vec{U}_{e,t}}{\partial t^2} - c_{e,t}^2 \Delta \vec{U}_{e,t} = 0}$$

$\Rightarrow$  две волны  
продольная и поперечная.



Волны Влас



# Волны Рэлея

Мы должны написать к ур-ям граничные условия.

используем для удобства

$V_a$  (возврат)

т.е. тело

$\vec{n}(0,0,-1)$

$x_1$

$x_3$

← направление разреза

Решим плоскую задачу

(от  $x_2$  ничего не зависит)

Граничные условия.

$$\sigma_{ik} n_k = F_i / f; \quad F_i = 0, \quad \vec{n}(0,0,-1)$$

$$\sigma_{ik} n_k = 0 \Big|_{x_3=0} \rightarrow \boxed{\sigma_{i3} = 0} \Big|_{x_3=0}$$

$$1) \sigma_{13} \Big|_{x_3=0} = \sigma_{31} \Big|_{x_3=0} = 0; \quad 2) \sigma_{33} \Big|_{x_3=0} = 0$$

( $\sigma_{23}$  по условию = 0)

$$1) \sigma_{13} \Big|_{x_3=0} = 0 \Rightarrow 0 = \frac{E}{1+\sigma} (u_{1,3} + \sigma u_{3,1}) \Big|_{x_3=0} \Rightarrow u_{1,3} \Big|_{x_3=0} = 0$$

$$\Rightarrow \boxed{1) \frac{\partial u_1}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_1} = 0 \Big|_{x_3=0}}$$

$$2) \sigma_{33} \Big|_{x_3=0} = 0 = \frac{E}{1+\sigma} u_{3,3} + \frac{\sigma}{1-2\sigma} (u_{1,1} + u_{2,2} + u_{3,3}) \Big|_{x_3=0} \Rightarrow$$

$$\left(1 + \frac{\sigma}{1-2\sigma}\right) u_{3,3} + \frac{\sigma}{1-2\sigma} u_{1,1} = 0$$

$$\Rightarrow \boxed{2) (1-\sigma) \frac{\partial u_3}{\partial x_3} + \sigma \frac{\partial u_1}{\partial x_1} \Big|_{x_3=0} = 0}$$

$$\sigma = \sigma(c_t, c_e)$$

Еще необходимо начальное условие.

$\vec{n}$

$x_1$

→ направление разреза

$$u_{e,b} = f_{e,b}(x_3) e^{i(kx_1 - \omega t)}$$

$$1) f_{e,b}(x_3) = ? \quad 2) k = k(\omega) = ? \quad \text{причем } k \text{ — вещественное}$$

т.к. нет диссипации

поэтому в ур-е:

$$1) -\omega^2 \vec{f}_{e,t} + c_{e,t}^2 k^2 \vec{f}_{e,t} - c_{e,t}^2 \frac{d^2 \vec{f}_{e,t}}{dx_3^2} = 0$$

$$\frac{d^2 \vec{f}_{e,t}}{dx_3^2} = (k^2 - \frac{\omega^2}{c_{e,t}^2}) \vec{f}_{e,t}$$

решается  
просто:

$$\vec{f}_{e,t} = \vec{A}_{e,t} e^{-\sqrt{k^2 - \frac{\omega^2}{c_{e,t}^2}} x_3} + \vec{B}_{e,t} e^{+\sqrt{k^2 - \frac{\omega^2}{c_{e,t}^2}} x_3}$$

↓  
→ поле Ко. полт

Пол коэф. больше 0 и тогда будет экспоненциальное затухание внутри плазмы, это возникает в сверхзвуковом тече

$$\vec{f}_{e,t}(x_3) = \vec{A}_{e,t} e^{-\sqrt{k^2 - \frac{\omega^2}{c_{e,t}^2}} x_3}$$

$$\vec{u} = (\vec{A}_t e^{-\sqrt{k^2 - \frac{\omega^2}{c_{e,t}^2}} x_3} + \vec{A}_t e^{-\sqrt{k^2 - \frac{\omega^2}{c_{e,t}^2}} x_3}) e^{i(kx_1 - \omega t)}$$

↙ ↘  
u<sub>1</sub> u<sub>2</sub>

$$\text{div } \vec{u}_t = \frac{\partial u_{t1}}{\partial x_1} + \frac{\partial u_{t2}}{\partial x_2} + \frac{\partial u_{t3}}{\partial x_3} = 0$$

$$\Rightarrow A_{t1} i k + A_{t3} (-\sqrt{k^2 - \frac{\omega^2}{c_t^2}}) = 0$$

$$A_{t3} = \frac{A_{t1} i k}{\sqrt{k^2 - \frac{\omega^2}{c_t^2}}}$$

$$\text{rot } \vec{u}_t = \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x_1} & \frac{\partial}{\partial x_2} & \frac{\partial}{\partial x_3} \\ u_{t1} & u_{t2} & u_{t3} \end{vmatrix} \Rightarrow$$

1) 0

2)  $\frac{\partial u_{t3}}{\partial x_1} - \frac{\partial u_{t1}}{\partial x_3} = 0$

3) 0.

$$\Rightarrow A_{t3} = d_e A_{e1}, \quad d_e = d_e(k, \omega, c_e)$$

→ всего 2 независ. коэф.:  $A_{t1}, A_{e1}$

$$\Rightarrow 1) a_{11} A_{e1} + a_{12} A_{t1} = 0 \quad a_{1k} = a_{1k}(k, \omega, c_e, c_t)$$

$$2) a_{21} A_{e1} + a_{22} A_{t1} = 0$$

Примем, опред должен быть  $= 0$

$$|a_{ik}| = 0$$

Получается уравнение:

но его решил Рэлей:

Закон  $\boxed{k = \frac{\omega}{c_t \xi}}$ ;  $\eta \left( \frac{c_t}{c_e} \right)$ ;  $0,874 \leq \eta \leq 0,955$ .

дисперсии

$\Rightarrow$  поэтому такое решение есть, т.к.

получили

из ур.у.

под корнем  $> 0$ .

Сг быстрее затухает

Детектирование широтрассы:



## Отражение волн от границы раздела ТТ-Вакуум

Постановка: излучает продольные волны на бесконечной и бесконечно широкой



$$\exists \vec{U}_f^z = \vec{A}_f e^{i(\vec{k}_f \vec{r} - \omega t)} \quad (\oplus)$$

факт - падающая

$$\vec{k}_f (k_1, 0, k_{f3})$$

$$k_{e0} \text{ в } x, \text{ тогда } k_e^2 = k_1^2 + k_{f3}^2; \quad k_e = \frac{\omega}{c_e}$$

$$\vec{U}_f = \vec{A}_f e^{i(k_1 x_1 - \omega t)} \quad (\oplus)$$

тогда ур.у. для условий, нужно считать, что параллельно падающей есть 2 отраженных: продольная и поперечная

$$\vec{U} = \vec{U}_{fe} + \vec{U}_{ze} + \vec{U}_{te}$$

$$\vec{U}_{ze} = \vec{A}_z e^{i(\vec{k}_z^{(e)} \vec{r} - \omega t)}; \quad \vec{k}_z^{(e)} (k_1, 0, k_{e3})$$

$$k_e^2 = k_1^2 + k_{e3}^2; \quad k_{e3} = \sqrt{k_e^2 - k_1^2} = k_{f3}, \quad \underline{Q_{ze} = Q_f}$$

$$\Rightarrow \vec{U}_{1e} = \vec{A}_1 e^{i(\vec{k}_1^{(1)} \vec{z} - \omega t)} = \vec{A}_1 e^{i k_{13} x_3} e^{i(k_1 x_1 - \omega t)}$$

$$\vec{U}_{2t} = \vec{B}_2 e^{i(\vec{k}_2^{(t)} \vec{z} - \omega t)} \Leftrightarrow \vec{k}_2^{(t)}(k_1, 0, k_{13})$$

$$k_1^2 + k_{13}^2 = k_2^2 ; k_1^2 = \frac{\omega}{c_t}$$

$$k_{13} = \sqrt{k_2^2 - k_1^2}$$

$$\Leftrightarrow \vec{B}_2 e^{i k_{13} x_3} e^{i(k_1 x_1 - \omega t)}$$

$$k_1 = k_e \sin \theta_f = k_t \sin \theta_{2t}$$

$$\frac{\omega}{c_e} \sin \theta_f = \frac{\omega}{c_t} \sin \theta_{2t}$$

$$\text{ЗАКОН СНАЧУСА} \Rightarrow \frac{\sin \theta_{2t}}{\sin \theta_e} = \frac{c_t}{c_e} \Rightarrow \sin \theta_{2t} = \frac{c_t}{c_e} \sin \theta_e$$

$$1) B_{11} A_{e1} + B_{21} B_{21} + B_{31} A_{t1} = 0$$

$$2) B_{21} A_{e1} + B_{22} B_{21} + B_{23} A_{t1} = 0$$

$$\left\{ \begin{array}{l} A_{21} = \delta_e A_{t1} \\ B_{21} = \delta_t A_{t1} \end{array} \right.$$

Еще от этих условий вытекают следующие соотношения.

## Смысловой модуль 1. Идеальная жидкость

Тема 1. Уравнения идеальной жидкости. ст 2  
Макроскопическое описание сплошной среды.  
Переменные Эйлера и Лагранжа.  
Уравнение, выражающее закон сохранения массы.  
Уравнение движения (Уравнение Эйлера).  
Уравнение, выражающее закон сохранения энергии.  
Граничные условия. ст 7

Тема 2. Стационарное и потенциальное течение жидкости.  
Гидростатика. «Законы» Паскаля и Архимеда. ст 8  
Стационарное течение жидкости. Уравнение Бернулли.  
Потенциальное обтекание твердого тела несжимаемой жидкостью.  
Парадокс Даламбера. ст 10

Тема 3. Звук в идеальной жидкости.  
Уравнения малых колебаний в идеальной жидкости. ст 12  
Закон дисперсии и связь между амплитудами для малых колебаний.  
Волновое уравнение. Плоские, сферические и цилиндрические волны. ст 17  
Распространение звука в движущейся идеальной жидкости.  
Эффект Доплера. ст 18

Тема 4 . Возмущения конечной амплитуды в идеальной жидкости.  
Одномерные уравнения для волн конечной амплитуды.  
Длинные гравитационные волны.  
Решения Римана (одномерные бегущие волны).  
Образование разрывов в одномерных бегущих волнах.  
Солитоны: эксперимент и теория. ст 24  
Простейшие решения уравнения Кортевега де Фриза.

## Смысловой модуль 2 . Вязкая жидкость.

Тема5. Уравнения вязкой жидкости.  
Запись уравнений движения идеальной жидкости в виде законов сохранения. ст 29  
Уравнение движения вязкой жидкости (уравнение Навье – Стокса). Диссипация энергии в несжимаемой жидкости.  
Уравнение, выражающее закон сохранения энергии.  
Граничные условия.

Тема 6. Стационарное течение вязкой жидкости.  
Типы задач в вязкой жидкости.  
Стационарное течение несжимаемой вязкой жидкости по трубе. Формула Пуазейля.  
Стационарное течение несжимаемой вязкой жидкости между плоскостями.  
Сила сопротивления при обтекании шара вязкой жидкостью (формула Стокса). ст 41, 43  
Закон подобия.

Тема 7. Турбулентность. ст 44  
Устойчивое и неустойчивое течение жидкости.  
Турбулентность.  
Методы описания турбулентного движения.

Тема 8. Теплопроводность в жидкости. ст 47  
Уравнение теплопроводности. ст 47  
Общее решение уравнения теплопроводности в неограниченной среде.  
Выравнивание температуры в неравномерно нагретой жидкости.

Тема 9. Малые колебания в вязкой жидкости. ст 50

Поперечные вязкие волны.

Затухание звука.

Температурные волны.

Тема 10. Проводящая жидкость.

Уравнения магнитной гидродинамики. ст 53

Магнитогидродинамические эффекты: «просачивание» магнитного поля сквозь вещество и «вмороженные» магнитные поля.

Малые колебания в проводящей жидкости, находящейся во внешнем магнитном поле.

Волны Альфвена, ускоренная и замедленная магнитогидродинамические волны. ст 59

Тема 11. Многокомпонентные жидкости. ст 61

Явление диффузии в двухкомпонентной жидкости.

Вектор диффузии и термодиффузионное разделение смеси двух жидкостей. ст 65

Уравнения гидродинамики для смеси двух жидкостей.

Уравнение диффузии и его решение.

Диффузия взвешенных в жидкости частиц. ст 66

Соотношение Эйнштейна.

Смысловой модуль 3. Твердое тело. ст 69

Тема 12. Основные понятия теории упругости.

Вектор смещения. ст 69

Тензор деформации. ст 70

Сдвиговая деформация и деформация всестороннего сжатия.

Тензор напряжений. ст 74

Тема 13. Однородные напряжения.

Уравнение равновесия деформированного тела. ст 75

Тензор напряжений, возникающий при всестороннем сжатии твердого тела.

Тензор напряжений, возникающий при растяжении стержня.

Тема 14. Связь между тензором напряжений и тензором деформации.

Термодинамика деформирования. ст 76

Свободная энергия при малых деформациях.

Закон Гука. ст 79

Тема 15. Однородные деформации.

Деформация при всестороннем сжатии твердого тела.

Деформация, возникающая при растяжении стержня.

Модуль Юнга и коэффициент Пуассона. ст 80

Тема 16. Упругие волны в твердом теле. ст 82

Уравнение движения упругой среды.

Решения уравнения движения упругой среды в одномерном случае. Скорость продольного и поперечного звуков.

Получение волновых уравнений из уравнения движения упругой среды. Граничные условия на границе