

√39

$$a) \operatorname{grad}(\varphi \cdot \psi) = \nabla(\varphi \cdot \psi) = \nabla(\overset{\downarrow}{\varphi} \cdot \psi) + \nabla(\varphi \cdot \overset{\downarrow}{\psi}) = \\ = \psi \operatorname{grad} \varphi + \varphi \operatorname{grad} \psi;$$

$$\frac{\partial}{\partial x} (\overset{\downarrow}{\varphi} \psi) =$$

$$= \frac{\partial}{\partial x} \overset{\downarrow}{\varphi} \psi$$

8

2

$$b) \operatorname{div}(\varphi \cdot \vec{a}) = \nabla(\varphi \cdot \vec{a}) = \nabla(\overset{\downarrow}{\varphi} \cdot \vec{a}) + \nabla(\varphi \cdot \overset{\downarrow}{\vec{a}}) = \\ = \varphi \operatorname{div} \vec{a} + \vec{a} \times \operatorname{grad} \varphi;$$

$$b) \operatorname{rot}(\varphi \cdot \vec{a}) = \nabla \times (\varphi \vec{a}) = \nabla \times (\overset{\downarrow}{\varphi} \cdot \vec{a}) + \nabla \times (\varphi \overset{\downarrow}{\vec{a}}) = \\ = \varphi \operatorname{rot} \vec{a} - \vec{a} \times \operatorname{grad} \varphi;$$

$$z) \operatorname{div}(\vec{a} \times \vec{b}) = \nabla(\overset{\downarrow}{\vec{a}} \times \vec{b}) + \nabla(\vec{a} \times \overset{\downarrow}{\vec{b}}) = \vec{b}(\nabla \times \vec{a}) - \vec{a}(\nabla \times \vec{b}) = \\ = \vec{b} \operatorname{rot} \vec{a} - \vec{a} \operatorname{rot} \vec{b};$$

$$g) \operatorname{rot}(\vec{a} \times \vec{b}) = \nabla \times (\overset{\downarrow}{\vec{a}} \times \vec{b}) + \nabla \times (\vec{a} \times \overset{\downarrow}{\vec{b}}) = \overset{\downarrow}{\vec{a}}(\nabla \cdot \vec{b}) - \vec{b}(\nabla \cdot \overset{\downarrow}{\vec{a}}) + \\ + \vec{a}(\nabla \cdot \overset{\downarrow}{\vec{b}}) - \overset{\downarrow}{\vec{b}}(\nabla \cdot \vec{a}) = (\vec{b} \nabla) \vec{a} - (\vec{a} \nabla) \vec{b} + \vec{a} \operatorname{div} \vec{b} - \vec{b} \operatorname{div} \vec{a};$$

$$e) \operatorname{grad}(\vec{a} \cdot \vec{b}) = \nabla(\overset{\downarrow}{\vec{a}} \cdot \vec{b}) + \nabla(\vec{a} \cdot \overset{\downarrow}{\vec{b}}) = \{ \vec{a} \times (\nabla \times \vec{b}) + \nabla(\vec{a} \cdot \vec{b}) - \\ - \nabla(\vec{a} \cdot \vec{b}) \Rightarrow \nabla(\vec{a} \cdot \vec{b}) = \vec{a} \times \operatorname{rot} \vec{b} + (\vec{a} \nabla) \vec{b}; \} = \\ = \vec{a} \times \operatorname{rot} \vec{b} + \vec{b} \times \operatorname{rot} \vec{a} + (\vec{a} \nabla) \vec{b} + (\vec{b} \nabla) \vec{a};$$

√41

$$a) \operatorname{grad} \varphi(z) = \nabla \varphi(z) = \frac{\partial \varphi(z)}{\partial \vec{z}} = \frac{\partial \varphi}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial \vec{z}} = \left\{ z = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}; \right.$$

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} = \frac{x}{z} \left\{ = \frac{\vec{z}}{z} \frac{\partial \varphi}{\partial z}; \right.$$

$$b) \operatorname{div} \varphi(z) \cdot \vec{z} = \nabla \cdot \varphi(z) \vec{z} = \vec{z} \cdot \nabla \varphi(z) + 3\varphi(z) = 2 \frac{\partial \varphi}{\partial z} + 3\varphi;$$

$$b) \text{rot } \varphi(\vec{r}) \vec{r} = \nabla \times (\varphi(\vec{r}) \vec{r}) = \nabla \cdot (\varphi(\vec{r}) \vec{r}) - \varphi(\vec{r}) \nabla \cdot \vec{r}$$

$$= \left| \begin{matrix} \partial_x & \partial_y & \partial_z \\ \varphi & \varphi x & \varphi y \\ \varphi & \varphi x & \varphi y \end{matrix} \right| = 2 \cdot 0 - \partial_y 0 - \partial_z 0 = 0$$

$$= \cancel{\nabla \cdot (\varphi \vec{r})} = (\vec{r} \times \text{grad } \varphi) - \left(\vec{r} + \frac{\vec{r}}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial r} \right) = 0$$

$$2) (\vec{r} \cdot \nabla) \varphi(\vec{r}) \vec{r} = \varphi(\vec{r}) (\vec{r} \cdot \nabla) \vec{r} + \vec{r} (\vec{r} \cdot \nabla) \varphi(\vec{r}) =$$

~~$$\vec{r} \cdot \nabla \varphi(\vec{r}) \vec{r} = \vec{r} (\vec{r} \cdot \nabla) \varphi(\vec{r}) + \varphi(\vec{r}) (\vec{r} \cdot \nabla) \vec{r}$$~~

$$= \left| \vec{r} \cdot (\nabla \cdot \vec{r}) \right| = \nabla \cdot (\vec{r} \vec{r}) = (\vec{r} \cdot \nabla) \vec{r} + (\nabla \cdot \vec{r}) \vec{r} = \nabla^2 \vec{r};$$

$$(\vec{r} \cdot \nabla) \vec{r} = \left(l_1 \frac{\partial}{\partial x} + l_2 \frac{\partial}{\partial y} + l_3 \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot (x, y, z) = (l_1, l_2, l_3) = \vec{l}$$

$$= \varphi \vec{l} + \vec{r} (\vec{r} \cdot \nabla) \varphi(\vec{r}) = \left(l_1 \frac{\partial}{\partial x} + l_2 \frac{\partial}{\partial y} + l_3 \frac{\partial}{\partial z} \right) \varphi =$$

$$= l_1 \frac{\partial \varphi}{\partial x} + l_2 \frac{\partial \varphi}{\partial y} + l_3 \frac{\partial \varphi}{\partial z} = \frac{\partial \varphi}{\partial r} \left(l_1 \cdot \frac{x}{r} + l_2 \cdot \frac{y}{r} + l_3 \cdot \frac{z}{r} \right)$$

$$= \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial r} \cdot \vec{r} \vec{r} =$$

$$= \left(\varphi \vec{l} + \frac{\vec{r} (\vec{r} \cdot \nabla) \varphi}{r} \right) \frac{\partial \varphi}{\partial r}$$

543

$$a) \text{div } (\vec{r} \vec{a}) \vec{l} = \nabla \cdot (\vec{r} \vec{a}) \vec{l} = (\vec{r} \vec{a}) \cdot \nabla \vec{l} + \vec{l} \cdot \nabla (\vec{r} \vec{a}) =$$

$$= (\vec{r} \vec{a}) \cdot \nabla \vec{l} + \vec{l} \cdot \nabla (\vec{r} \cdot \text{rot } \vec{a}) + \vec{l} \cdot \nabla (\vec{a} \cdot \text{rot } \vec{r}) + \vec{l} \cdot \nabla (\vec{r} \cdot \vec{a}) =$$

$$= \vec{l} \cdot \left(a_1 \frac{\partial}{\partial x} + a_2 \frac{\partial}{\partial y} + a_3 \frac{\partial}{\partial z} \right) (x, y, z) = \vec{l} \cdot \vec{a};$$

~~$$\vec{l} \cdot \nabla (\vec{r} \vec{a})$$~~

$$\text{div } (\vec{r} \vec{a}) \vec{l} \Rightarrow \frac{\partial}{\partial x_i} l_i a_j \delta_{ij} = l_i a_i \delta_{ij} = l_i a_i \Rightarrow \vec{l} \cdot \vec{a}$$

$\vec{l} \cdot \nabla (\vec{r} \vec{a}) = \vec{l} \cdot \nabla (\vec{r} \cdot \text{rot } \vec{a}) + \vec{l} \cdot \nabla (\vec{a} \cdot \text{rot } \vec{r}) + \vec{l} \cdot \nabla (\vec{r} \cdot \vec{a})$

?

$$\begin{aligned}
 \text{a) } \operatorname{grad}(\vec{a}(z) \cdot \vec{z}) &= \nabla(\vec{a}(z) \cdot \vec{z}) = \nabla(\vec{a}(z) \cdot \vec{z}) + \nabla(\vec{a}(z) \cdot \vec{z}) = \\
 &= \vec{a}(z) \times \operatorname{rot} \vec{z} + \vec{z} \times \operatorname{rot} \vec{a}(z) + (\vec{z} \cdot \nabla) \vec{a}(z) + (\vec{a}(z) \cdot \nabla) \vec{z} = \\
 &= \vec{z} \times \operatorname{rot} \vec{a}(z) = \nabla \times \vec{a} = \frac{\partial}{\partial z} \times \vec{a}(z) = \frac{\partial}{\partial z} \frac{\partial \vec{z}}{\partial z} \times \vec{a}(z) = \\
 &= \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\vec{z}}{z} \times \vec{a}(z) \right) = \frac{\vec{z}}{z} \times \frac{\partial \vec{a}(z)}{\partial z} = \frac{1}{z} \vec{z} \times \frac{\partial \vec{a}}{\partial z} \Big| = \\
 &= \frac{1}{z} \left(\vec{z} \cdot \frac{\partial \vec{a}}{\partial z} - \frac{\partial \vec{a}}{\partial z} \cdot \vec{z} \right) + (\vec{z} \cdot \nabla) \vec{a}(z) + \\
 &+ (\vec{a}(z) \cdot \nabla) \vec{z} = \frac{\vec{z}}{z} \left(\vec{z} \cdot \frac{\partial \vec{a}(z)}{\partial z} \right) - \frac{\partial \vec{a}}{\partial z} \cdot \vec{z} + (\vec{z} \cdot \nabla) \vec{a} + (\vec{a} \cdot \nabla) \vec{z} = \\
 &= \left\{ \bullet (\vec{z} \cdot \nabla) \vec{a} = \frac{\partial \vec{a}}{\partial z} \cdot \vec{z} \right\} \\
 &= \left(\frac{\vec{z}}{z} \cdot \frac{\partial}{\partial z} \frac{\vec{z}}{z} \right) \vec{a} = \left(\frac{\vec{z}}{z} \cdot \frac{\partial \vec{a}}{\partial z} \right); \quad (\vec{a} \cdot \nabla) \vec{z} = \left(\vec{a} \cdot \frac{\partial}{\partial z} \frac{\vec{z}}{z} \right) \vec{z} = \\
 &= \left\{ \frac{\vec{a} \cdot \vec{z}}{z} \frac{\partial \vec{z}}{\partial z} = \frac{\vec{a} \cdot \vec{z}}{z} \cdot \frac{\vec{z}}{z} = \vec{a} \right\} = \\
 &= \frac{\vec{z}}{z} \left(\vec{z} \cdot \frac{\partial \vec{a}(z)}{\partial z} \right) - \frac{\partial \vec{a}}{\partial z} \cdot \vec{z} + \vec{a} = \boxed{\frac{\vec{z}}{z} \left(\vec{z} \cdot \frac{\partial \vec{a}(z)}{\partial z} \right) + \vec{a}}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{б) } \operatorname{grad}(\vec{a}(z) \cdot \vec{b}(z)) &= \vec{a} \times (\nabla \times \vec{b}) + \vec{b} \times (\nabla \times \vec{a}) + \\
 &+ (\vec{b} \cdot \nabla) \vec{a} + (\vec{a} \cdot \nabla) \vec{b} = \left\{ \operatorname{rot} \vec{b} = \dots = \frac{1}{z} \vec{z} \times \frac{\partial \vec{b}}{\partial z}; \operatorname{rot} \vec{a} = \frac{1}{z} \vec{z} \times \frac{\partial \vec{a}}{\partial z} \right\} = \\
 &= \vec{a} \times \frac{1}{z} \vec{z} \times \frac{\partial \vec{b}}{\partial z} + \vec{b} \times \frac{1}{z} \vec{z} \times \frac{\partial \vec{a}}{\partial z} + \vec{b} \cdot \frac{\partial \vec{z}}{\partial z} \frac{\partial \vec{a}}{\partial z} + \\
 &+ \vec{a} \cdot \frac{\partial \vec{z}}{\partial z} \frac{\partial \vec{b}}{\partial z} = \frac{1}{z} \left\{ \vec{z} (\vec{a} \cdot \vec{b}') - \frac{\partial \vec{b}}{\partial z} (\vec{a} \cdot \vec{z}) + \vec{z} (\vec{b} \cdot \vec{a}') - \right. \\
 &\left. - \frac{\partial \vec{a}}{\partial z} (\vec{b} \cdot \vec{z}) \right\} + \left(\frac{\vec{z}}{z} \cdot \vec{b} \right) \vec{a}' + \left(\frac{\vec{z}}{z} \cdot \vec{a} \right) \vec{b}' = \boxed{\frac{\vec{z}}{z} \{ \vec{a} \cdot \vec{b}' + \vec{b} \cdot \vec{a}' \}};
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{в) } \operatorname{div}(\varphi(z) \cdot \vec{a}(z)) &= \nabla(\varphi \cdot \vec{a}) = \varphi \nabla \vec{a} + \nabla(\varphi \cdot \vec{a}) = \\
 &= \varphi \nabla \vec{a} + (\nabla \cdot \nabla) \varphi = \varphi \cdot \frac{\vec{z}}{z} \vec{a}' + (\vec{a} \cdot \frac{\vec{z}}{z}) \varphi' = \boxed{\frac{\varphi}{z} (\vec{z} \cdot \vec{a}') + \frac{\varphi'}{z} (\vec{a} \cdot \vec{z})};
 \end{aligned}$$

$$e) \operatorname{rot}(\varphi(r)\vec{a}(r)) = \nabla \times \varphi(r)\vec{a}(r) = \varphi \operatorname{rot} \vec{a} +$$

$$\vec{a} \operatorname{grad} \varphi = \varphi \cdot \left(\frac{\vec{r}}{r} \times \vec{a}' \right) - \vec{a} \times \frac{\vec{r}}{r} \varphi' =$$

$$= \left[\frac{\varphi}{r} (\vec{r} \times \vec{a}') - \frac{\varphi'}{r} (\vec{a} \times \vec{r}) \right];$$

$$g) (\vec{r} \cdot \nabla) \varphi(r) \vec{a}(r) = \varphi (\vec{r} \cdot \nabla) \vec{a}(r) + \vec{a} (\vec{r} \cdot \nabla) \varphi =$$

$$= \varphi \cdot \left(\vec{r} \cdot \frac{\vec{r}}{r} \right) \vec{a}' + \vec{a} \left(\vec{r} \cdot \frac{\vec{r}}{r} \right) \frac{\partial \varphi}{\partial r} = \left[\frac{\vec{r} \cdot \vec{r}}{r} \cdot \{ \varphi \vec{a}' + \vec{a} \varphi' \} \right]$$

57

$$7.9: \int (A \operatorname{rot} \operatorname{rot} B - B \operatorname{rot} \operatorname{rot} A) dV = \int \{ (B \times \operatorname{rot} A) - (A \times \operatorname{rot} B) \} dV$$

$$\vec{A} \cdot (\nabla \times \operatorname{rot} \vec{B}) = -\nabla \cdot (\vec{A} \times \operatorname{rot} \vec{B}) = -\nabla \cdot (\vec{A} \times \operatorname{rot} \vec{B}) + \nabla \cdot (\vec{A} \times \operatorname{rot} \vec{B}) =$$

гов. бол $\operatorname{grad} \operatorname{div} \operatorname{rot} \vec{A} = -\nabla \cdot (\vec{A} \times \operatorname{rot} \vec{B}) + \operatorname{rot} \vec{A} \cdot \operatorname{rot} \vec{B}$

$$1) A \operatorname{rot} \operatorname{rot} B - B \operatorname{rot} \operatorname{rot} A \Rightarrow A_i \cdot \epsilon_{ijk} \{ \nabla \times (B \cdot B) \}_j - B_i \cdot \{ \nabla \times (\nabla \times A) \}_j =$$

$$= A_i \cdot \epsilon_{ikj} \cdot \frac{\partial}{\partial x_k} \cdot \epsilon_{jlm} \frac{\partial}{\partial x_l} B_m - B_i \epsilon_{ikj} \frac{\partial}{\partial x_k} \epsilon_{jlm} \frac{\partial}{\partial x_l} A_m =$$

$$= \epsilon_{ikj} \cdot \epsilon_{jlm} A_i \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{\partial}{\partial x_l} B_m - \epsilon_{ikj} \cdot \epsilon_{jlm} B_i \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{\partial}{\partial x_l} A_m =$$

$$= \epsilon_{jik} \epsilon_{jlm} A_i \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{\partial}{\partial x_l} B_m - \epsilon_{jik} \epsilon_{jlm} B_i \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{\partial}{\partial x_l} A_m =$$

$$= \delta_{il} \delta_{km} A_i \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{\partial}{\partial x_l} B_m - \delta_{im} \delta_{kl} A_i \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{\partial}{\partial x_l} B_m - \delta_{il} \delta_{km} B_i \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{\partial}{\partial x_l} A_m +$$

$$+ \delta_{im} \delta_{kl} B_i \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{\partial}{\partial x_l} A_m = A_i \frac{\partial}{\partial x_m} \frac{\partial}{\partial x_i} B_m - A_i \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} B_i -$$

$$- B_i \frac{\partial}{\partial x_m} \frac{\partial}{\partial x_i} A_m + B_i \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{\partial}{\partial x_k} A_i \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{(\vec{A} \cdot \nabla)(\nabla \cdot \vec{B}) - \vec{A} \Delta \vec{B} - \vec{B} \cdot \nabla(\nabla \cdot \vec{A}) + \vec{B} \Delta \vec{A}}};$$

~~1) $\operatorname{rot} \operatorname{rot} \vec{A} = \operatorname{grad} \operatorname{div} \vec{A} - \Delta \vec{A}$~~

$A_i \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial}{\partial x_k} B_k$

$\vec{A} \cdot \operatorname{grad} \operatorname{div} \vec{B}$
 $\vec{A} \cdot \operatorname{grad}(\operatorname{div} \vec{B})$

$$\begin{aligned}
 2) (\vec{B} \times \text{rot } \vec{A})_i - (\vec{A} \times \text{rot } \vec{B})_i & \Rightarrow \epsilon_{ijl} B_l \epsilon_{jkm} \frac{\partial}{\partial x_k} A_m - \epsilon_{ijl} A_l \epsilon_{jkm} \frac{\partial}{\partial x_k} B_m = \\
 & = \epsilon_{ijl} \epsilon_{jkm} B_l \frac{\partial}{\partial x_k} A_m - \epsilon_{ijl} \epsilon_{jkm} A_l \frac{\partial}{\partial x_k} B_m = \\
 & = \delta_{il} \delta_{km} B_l \frac{\partial}{\partial x_k} A_m - \delta_{im} \delta_{kl} B_l \frac{\partial}{\partial x_k} A_m - \delta_{il} \delta_{km} A_l \frac{\partial}{\partial x_k} B_m + \\
 & + \delta_{im} \delta_{kl} A_l \frac{\partial}{\partial x_k} B_m = B_m \frac{\partial}{\partial x_i} A_m - B_l \frac{\partial}{\partial x_l} A_i - \\
 & - A_m \frac{\partial}{\partial x_i} B_m + A_l \frac{\partial}{\partial x_l} B_i = \nabla(\vec{B} \cdot \vec{A}) - (\vec{B} \nabla) \vec{A} - \\
 & - \nabla(\vec{A} \cdot \vec{B}) + (\vec{A} \nabla) \vec{B};
 \end{aligned}$$

Сформулируем обобщенный теорему Гаусса:

$$\int_S d\vec{S} \dots = \int_V dV \text{div} \dots \quad \text{Возьмем от 2) дивергенция и спользуем 1):}$$

$$\begin{aligned}
 & + \frac{\partial}{\partial x_i} \cdot B_m \frac{\partial}{\partial x_i} A_m - \frac{\partial}{\partial x_i} \cdot B_m \frac{\partial}{\partial x_m} A_i - \frac{\partial}{\partial x_i} \cdot A_m \frac{\partial}{\partial x_i} B_m + \\
 & + \frac{\partial}{\partial x_i} \cdot A_m \frac{\partial}{\partial x_m} B_i = \left(\frac{\partial B_m}{\partial x_i} \right) \left(\frac{\partial A_m}{\partial x_i} \right) + B_m \frac{\partial^2 A_m}{\partial x_i^2} - \left(\frac{\partial B_m}{\partial x_i} \right) \left(\frac{\partial A_i}{\partial x_m} \right) \leftarrow \\
 & - B_m \frac{\partial^2 A_i}{\partial x_i \partial x_m} - \left(\frac{\partial A_m}{\partial x_i} \right) \left(\frac{\partial B_m}{\partial x_i} \right) - A_m \frac{\partial^2 B_m}{\partial x_i^2} + \\
 & + \left(\frac{\partial A_m}{\partial x_i} \right) \left(\frac{\partial B_i}{\partial x_m} \right) + A_m \frac{\partial^2 B_i}{\partial x_i \partial x_m} = B_m \frac{\partial^2 A_m}{\partial x_i^2} - B_m \frac{\partial^2 A_i}{\partial x_i \partial x_m} - \\
 & - A_m \frac{\partial^2 B_m}{\partial x_i^2} + A_m \frac{\partial^2 B_i}{\partial x_i \partial x_m} = \underline{\underline{\vec{B} \Delta \vec{A} - \vec{B} \nabla(\nabla \vec{A}) - \\
 & - \vec{A} \Delta \vec{B} + \vec{A} \nabla(\nabla \vec{B})}} \quad , (7.7.9)
 \end{aligned}$$

1) $\text{rot}(\vec{a} \cdot \vec{r}) \vec{r} \Rightarrow \epsilon_{ijk} \frac{\partial}{\partial x_k} a_l x_l \delta_{ij} = \epsilon_{ijk} a_l \delta_{ij} \delta_{kl} = \epsilon_{ijk} a_k \delta_{ij} =$
 $(\vec{a} \cdot \vec{r})_i \Rightarrow \text{rot}(\vec{a} \cdot \vec{r}) \vec{r} = \vec{a} \times \vec{r}$

2.a) $\text{div}(\vec{a} \cdot \vec{r}) \vec{r} \Rightarrow \frac{\partial}{\partial x_i} a_j x_j x_i = 3a_j x_j + a_j x_i \delta_{ij} \Rightarrow 3(\vec{a} \cdot \vec{r}) + \vec{a} \cdot \vec{r} =$
 $4(\vec{a} \cdot \vec{r}) \Rightarrow \text{div}(\vec{a} \cdot \vec{r}) \vec{r} = 4(\vec{a} \cdot \vec{r}) \vec{r}$

2.b) $\text{rot}(\vec{a} \cdot \vec{r}) \vec{r} \Rightarrow \epsilon_{ijk} \frac{\partial}{\partial x_k} a_l x_l x_j = \epsilon_{ijk} a_l x_l \delta_{kj} +$
 $+ \epsilon_{ijk} a_l x_j \delta_{kl} = \epsilon_{ikl} a_l x_k + \epsilon_{ijl} a_l x_j = (\vec{a} \times \vec{r})_i \Rightarrow$
 $\Rightarrow \text{rot}(\vec{a} \cdot \vec{r}) \vec{r} = (\vec{a} \times \vec{r}) \vec{r}$

2.a) $\text{div}(\vec{a} \cdot \vec{r}) = \frac{\partial}{\partial x_i} \epsilon_{ijk} a_k x_j = \epsilon_{ijk} a_k \delta_{ij} = \epsilon_{ikl} a_l = 0$

2.b) $\text{rot}(\vec{a} \cdot \vec{r}) = \epsilon_{ijk} \frac{\partial}{\partial x_k} \epsilon_{lmn} a_m x_n = \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} a_m \delta_{kn} =$
 $= \epsilon_{ijk} \epsilon_{jmn} a_m = \epsilon_{jni} \epsilon_{jmn} a_m = \epsilon_{ijn} \epsilon_{jmn} a_m = 2a_j \delta_{in}$

δ_{in}

δ_{njin}

δ_{in}

~~$= \epsilon_{jik} \epsilon_{jmn} a_m \frac{\partial x_n}{\partial x_k} = \epsilon_{indn} \epsilon_{jmn} a_m \frac{\partial x_n}{\partial x_k} = \epsilon_{indn} a_m \frac{\partial x_n}{\partial x_k}$~~

~~$\Rightarrow \vec{a} \cdot \vec{r} = 0$~~

$\frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \frac{\partial}{\partial x_i}$

3.a) $\text{div} \varphi(\vec{r}) (\vec{a} \cdot \vec{r}) \Rightarrow \frac{\partial}{\partial x_i} \varphi \cdot \epsilon_{ijk} a_k x_j + \epsilon_{ijk} a_k \frac{\partial}{\partial x_i} \varphi x_j =$
 $= \epsilon_{ijk} a_k \varphi \delta_{ij} + \epsilon_{ijk} a_k x_j \varphi' \frac{x_i}{r} \Rightarrow (\vec{a} \cdot \vec{r}) \cdot \frac{1}{r} \varphi' \cdot \frac{1}{r} = 0$

$\frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \frac{\partial}{\partial x_i}$

3.b) $\text{rot} \varphi(\vec{r}) (\vec{a} \cdot \vec{r}) \Rightarrow \epsilon_{ijk} \frac{\partial}{\partial x_k} \varphi \cdot \epsilon_{lmn} a_m x_n = \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} a_m \varphi \delta_{kn} +$
 $+ \epsilon_{ijk} \epsilon_{lmn} a_m x_n \varphi' \frac{x_k}{r} = \epsilon_{jni} \epsilon_{jmn} a_m \varphi + \epsilon_{ijn} \epsilon_{jmn} a_m \varphi' \frac{x_n}{r} =$
 $= \delta_{indn} a_m x_n \varphi' = 2a_i \varphi' + \epsilon_{ijn} \epsilon_{jmn} a_m \varphi' \frac{x_n}{r} = a_n \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \Rightarrow$

$$\Rightarrow 2\vec{a} \varphi + \varphi' \left\{ \vec{a} \times \vec{r} \right\} = \frac{\vec{r} (\vec{r} \cdot \vec{r})}{r^3}$$

$$\Rightarrow \text{rot } \varphi(\vec{r}) \cdot (\vec{a} \times \vec{r}) = (2\varphi + r\varphi') \vec{a} - \frac{\vec{r} (\vec{a} \cdot \vec{r})}{r} \varphi'$$

$$4. a) \text{div} (\vec{r} \times (\vec{a} \times \vec{r})) = \frac{\partial}{\partial x_i} \epsilon_{ijk} x_k \epsilon_{jmn} a_m x_n = \epsilon_{ijk} \epsilon_{jmn} a_m x_n \delta_{ki}$$

$$+ \epsilon_{ijk} \epsilon_{jmn} a_m x_n \delta_{ki} = \epsilon_{nik} \epsilon_{jmn} a_m x_n + \cancel{\epsilon_{ijk} \epsilon_{jmn} a_m x_n} =$$

$$= -2\delta_{nm} a_m x_n \Rightarrow -2(\vec{a} \cdot \vec{r})$$

$$\text{div} (\vec{r} \times (\vec{a} \times \vec{r})) = -2(\vec{a} \cdot \vec{r})$$

$$4. b) \text{rot} (\vec{r} \times (\vec{a} \times \vec{r})) \Rightarrow \epsilon_{ijk} \frac{\partial}{\partial x_k} \epsilon_{jmn} x_m \epsilon_{npl} a_p x_l$$

$$= \epsilon_{ijk} \epsilon_{jmn} \epsilon_{npl} a_p x_m \delta_{kl} + \epsilon_{ijk} \epsilon_{jmn} \epsilon_{npl} a_p x_l \delta_{km}$$

$$= \epsilon_{ilk} \epsilon_{jmn} \epsilon_{npl} a_p x_m + \epsilon_{imj} \epsilon_{kln} \epsilon_{npl} a_p x_l =$$

$$= \delta_{ni} \delta_{nl} \epsilon_{npl} a_p x_m - \delta_{nj} \delta_{ml} \epsilon_{npl} a_p x_m - \epsilon_{imj} \epsilon_{nml} \epsilon_{npl} a_p x_l =$$

$$= \cancel{\epsilon_{lpl} a_p x_i} - \epsilon_{jpl} a_p x_l - 2\delta_{im} \epsilon_{npl} a_p x_l =$$

$$= -\epsilon_{jpl} a_p x_l - 2\epsilon_{jpl} a_p x_l \Rightarrow -3(\vec{a} \times \vec{r})$$

$$\text{rot} (\vec{r} \times (\vec{a} \times \vec{r})) = 3(\vec{r} \times \vec{a})$$

$$\begin{aligned} \nabla \times \{ \vec{r} \times (\vec{a} \times \vec{r}) \} &= \nabla \times \left\{ \vec{a} r^2 - \frac{\vec{r} (\vec{a} \cdot \vec{r})}{r} \right\} = \\ &= \nabla r^2 \times \vec{a} - \nabla (\vec{a} \cdot \vec{r}) \times \vec{r} = 2\vec{r} \times \vec{a} - \vec{a} \times \vec{r} = \\ &= -2\vec{a} \times \vec{r} - \vec{a} \times \vec{r} \end{aligned}$$

Дано:

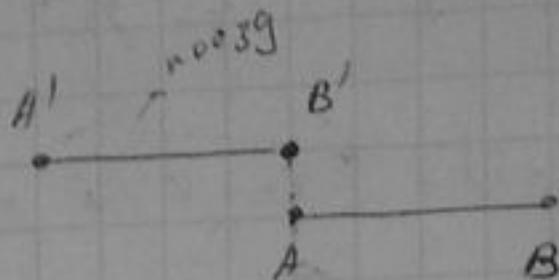
$$v_{п} = 240000 \frac{м}{с}$$

$$l_0 = 3,64 \cdot 10^3 \text{ м} - \text{длина}$$

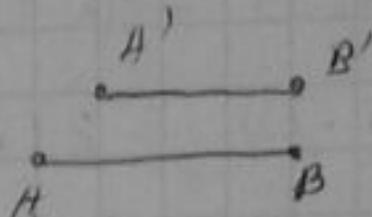
поезда и платформы
в сист. с.о.

$$t_{B'_0} = t_{A_0} = 12^{с}$$

голова поезда B'
поравнялась с
концом платформы B .
призвания часов?



С точки зрения наблюдателя на «платформе»



~~с т. В~~ ~~и~~ ~~с т. В'~~ ~~видит,~~
то она пройдет расст. l_0 (длина плат-

формы) со скоростью $v_{п}$ $\left\{ v_{B'} = \frac{v_{B'} + v_{п}}{1 + \frac{v_{п} v_{B'}}{c^2}} = \right.$

$$= \left\{ v_{B'} = 0 \text{ , т.е. т. } B' \text{ покоится в с.о. „поезда“} = v_{п} \right\}.$$

Тогда, с учетом, что $t_{B_0} = 12^{с}$ и т.д., что часы A и

B синхронизированы, имеем:

$$t_{B'} = t_A = 12^{с} + \frac{l_0}{v_{п}} = 12^{с} + \frac{3,64 \cdot 10^3}{240000} = \underline{\underline{13^{с}}}$$

Первоначально часы A и B были синхронизированы, тогда

с учетом Лоренцового сокр. времени, тогда как с $12^{с}$ на

часах A прошел час Δt_A на часах B' прошло время

$$\Delta t_{B'} = \Delta t_A \sqrt{1 - \frac{v_{п}^2}{c^2}} = 0,6 \cdot 12 = 3,6 \text{ мин}$$

$\rightarrow t_{a'} = 12 \frac{36}{5}$

С другой стороны формула:

$$\begin{cases} t_{a'} = \frac{t_0 + \frac{v_0}{c^2} X_0'}{\sqrt{1 - (\frac{v_0}{c})^2}} \\ t_{a'} = \frac{t_0 + \frac{v_0}{c^2} X_0'}{\sqrt{1 - (\frac{v_0}{c})^2}} \end{cases}$$

$t_{a'} - t_{a'} = \frac{v_0}{c^2} (x_{p'} - x_{a'}) \cdot \frac{v_0}{c^2} l_0 = 38,4 \text{ мин}$

$\rightarrow t_{a'} = 38,4 \text{ мин} + 124,36 \text{ мин} = \underline{\underline{162,76 \text{ мин}}}$

Реш: в этот же время часовые на планете!
 $t_a = t_0 = 12 \frac{36}{5}$; $t_{a'} = 162,76 \text{ мин}$; $l_{p'} = 124,36 \text{ мин}$

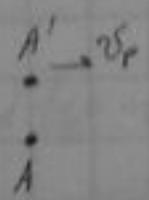
550

и нар

Дано:
 корабль летит от Земли в звезду и обратно.
 Расстояние - 4 св. года
 $v_{\text{лет}} = \sqrt{0,99999} c$

а) Аппаратом принятой задачи будет с.с. "ракета" S' (будет рассматривать ракету как мат. точку, приняв её координаты $x' = y' = z' = 0$).

Относительно "земляни" ракета пройдёт расстояние l_0 в 8 св. лет со скоростью $v_{\text{лет}}$.



ракету $v_{a'} = \frac{v_{\text{лет}} + v_p}{1 + \frac{v_p v_{\text{лет}}}{c^2}}$

- а) Δt - ? (сколько времени пройдёт по земным часам)
- б) $\Delta t'$ - ? (сколько времени пройдёт по часам в корабле)
- в) $T = (8-5) \text{ мес}$ - ? $m_p = 10^4 \text{ кг}$, {килов запас мат. энергии?}

$= \{ v_{a'} = 0 \} = v_p$, т.е. $\Delta t_0 = 8 \text{ лет} \cdot c \cdot \frac{1}{v} = \frac{8 \text{ лет}}{0,99999} = \underline{\underline{8,00008 \text{ лет}}}$

д) В мат. точке времени тиски в A и A' были синхронизированы.

хронизирование → будет происходить не изредка, а
 постоянно, с.о. В нем на какое-то время
 время ст, за время Δt пройдет время

$$\Delta t' = \Delta t \cdot \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} = 0,01 \text{ с} \cdot 0,99 = 0,0099 \text{ с}$$

$$b) T = mc^2 \cdot (\gamma - 1) = 10^4 \cdot (3 \cdot 10^8)^2 \cdot \{ 100 - 99 \} = 99 \cdot 10^8 \text{ Дж}$$

$$\approx 2,5 \cdot 10^8 \text{ Дж}$$

Обс: $\Delta t = \Delta t_{\text{ст}}; \Delta t' = \Delta t_{\text{ст}}; T = 2,5 \cdot 10^8 \text{ Дж}$

5546

Дано:
 S', S
 S' движ. от S со
 скор. V .
 Наб. по S' : $t = t' = 0$;
 $x = y = z = x' = y' = z' = 0$
 Требования $t = t'$
 (в нед. по времени
 часы в S и S' показ
 одно и тоже же время)
 Какие коорд. в
 об. сист. соотв. этому
 требованию?

Р-ие: по преобразованию Лоренца:

$$t = \frac{t' + \frac{v}{c^2} x'}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad t = t'$$

$$\Rightarrow \left\{ \frac{t + \frac{v}{c^2} x}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = t \right\} \Rightarrow t \left(\frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} - 1 \right) = - \frac{v}{c^2} x$$

$$\Rightarrow \boxed{x' = - \frac{c^2}{v} \left(\frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} - 1 \right) t}$$

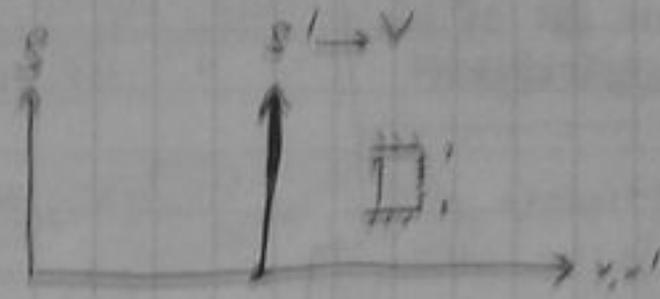
$$t' = \frac{t - \frac{v}{c^2} x}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \Rightarrow t \left(\frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} - 1 \right) = - \frac{v}{c^2} x$$

$$\Rightarrow \boxed{x = \frac{c^2}{v} \left(\frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} - 1 \right) t}$$

Т.е. в наст. из систем эти точки являются одновременными

Oblicz $t' = \frac{x'}{v} = \frac{L}{v} (1 - \frac{v}{c}) t$
 $t = \frac{L}{v} (1 - \frac{v}{c}) t$

Dane:
 S i S'
 S' porusza się z prędkością v
 w S' - słupki równo
 (całkowicie)
 dła - słupki poruszają się
 względem S'



$l_{rod} = l_0 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$
 $\frac{l_{rod}}{c} = \Delta t = \frac{l_0}{c} \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$

$\Delta t^2 = \frac{1}{c^2} \left\{ l_0^2 + \frac{v^2 \Delta t^2}{c^2} \right\} = \frac{v^2 \Delta t^2}{c^2} + \frac{l_0^2}{c^2}$
 $\Delta t^2 = \frac{\frac{l_0^2}{c^2}}{1 - \frac{v^2}{c^2}}$; $\Delta t = \frac{\frac{l_0}{c}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$

Oblicz S' $\Delta t_0 = \frac{l_0}{c}$

$\Delta t_0 = \Delta t \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$

Oblicz $\Delta t_0 = \Delta t \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$

$\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}$

Дано:
 2 друга в движении
 покоя l_0 друг друга
 и друг на x_1
 На одной l_0 и l_1
 и для него l_0 и l_1
~~...~~

показ свои. пр.
 и не может

l_1 -? (относительная длина)
 в истинном по-из-гольа-
 дот начала и конца
 по-из-гольа для относитель-
 гонев наблюдателя -?

$l_1 = l_0 \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}$
 ...
 $\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}$

Для наблюдения на земле ...



...
 ...
 ...
 ...

наблюдает.

Тогда на наблюдателя на земле ...
 ...



Отсюда ... $l_1 = l_0 \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}$

$$\Delta t = \frac{l_0 \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}}{v}$$

Выразим v

~~$$\Delta = 4l^2 - 4l^2 \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)$$~~

$$at + v - l_0 = -\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} l_0$$

$$(at + v)^2 - 2vl_0 at + l_0^2 = \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) l_0^2$$

$$v^2 \left\{ at^2 + \frac{l_0^2}{c^2} \right\} - v \{ 2l_0 at \} + l_0^2 - l_0^2 = 0$$

~~$$v = \frac{2l_0 at \pm \sqrt{4l_0^2 at^2 - 4 \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) l_0^2}}{2 \left(at^2 + \frac{l_0^2}{c^2} \right)}$$~~

~~$$v = \frac{2l_0 at \pm \sqrt{4l_0^2 at^2 - 4l_0^2 + \frac{4l_0^2 v^2}{c^2}}}{2 \left(at^2 + \frac{l_0^2}{c^2} \right)}$$~~

~~$$v = \frac{2l_0 at \pm \sqrt{4l_0^2 at^2 - 4l_0^2 + \frac{4l_0^2 v^2}{c^2}}}{2 \left(at^2 + \frac{l_0^2}{c^2} \right)}$$~~

$$v = \frac{2l_0 at}{at^2 + \frac{l_0^2}{c^2}}$$

$$\frac{v}{c} = \frac{\frac{2l_0 at}{c}}{at^2 + \frac{l_0^2}{c^2}} = \frac{2 \frac{l_0}{c} at}{\left(\frac{l_0}{c} - at \right) + \frac{2l_0 at}{c}}$$

Also $v = \frac{2l_0 at}{at^2 + \frac{l_0^2}{c^2}}$

5554

кас. S и S' , S' движется от S со скоростью \vec{V} в направлении \vec{e} (\vec{e}') - ?

З-на. из з-на 5552:

$$\vec{r} = \frac{\vec{r}' + \vec{V}t' + \frac{1}{c^2}(\vec{V} \cdot \vec{r}')\vec{V}}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}}$$

$$t = \frac{t' + \frac{\vec{V} \cdot \vec{r}'}{c^2}}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}}$$

$$d\vec{r} = \frac{d\vec{r}' + \vec{V}dt' + \frac{1}{c^2}(\vec{V} \cdot d\vec{r}')\vec{V}}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}}$$

$$dt = \frac{dt' + \frac{\vec{V} \cdot d\vec{r}'}{c^2}}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}}$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{v} = \frac{\vec{v}' + \vec{V} + \frac{1}{c^2}(\vec{V} \cdot \vec{v}')\vec{V}}{1 + \frac{\vec{V} \cdot \vec{v}'}{c^2}}$$

$$\text{Отв. } \vec{v} = \frac{\vec{v}' + \vec{V} + \frac{1}{c^2}(\vec{V} \cdot \vec{v}')\vec{V}}{1 + \frac{\vec{V} \cdot \vec{v}'}{c^2}}$$

$$\text{т.г. } v = \frac{\sqrt{(\vec{v}' + \vec{v})^2 + (\vec{v}' \times \vec{v})^2 / c^2}}{1 + \frac{\vec{v}' \cdot \vec{v}}{c^2}}$$

\vec{v}, \vec{v}' - скорости частицы в системах S и S' ;

\vec{v} - скорость S' относительно S ,

Δ воспользуемся ф-лой, полученной в задаче 6.54

$$\vec{v} = \frac{\vec{v} + \vec{v}' + \frac{1}{v^2} (1 - \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}) \vec{v} \cdot (\vec{v} - \vec{v}')}{1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2}} \quad (\vec{v}, \vec{v}') = (\vec{v}, \vec{v}')$$

~~$$= \frac{\vec{v} + \vec{v}' + \frac{1}{v^2} (1 - \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}) \cdot \{ \vec{v}(\vec{v} \cdot \vec{v}') - \vec{v}' v^2 \}}{1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2}}$$~~

~~$$= \frac{\vec{v} + \vec{v}' + \frac{\vec{v}}{v^2} (\vec{v} \cdot \vec{v}') (1 - \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}) - \vec{v}' (1 - \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}})}{1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2}}$$~~

~~$$= \frac{\vec{v} \left\{ 1 + \frac{(\vec{v} \cdot \vec{v}') (1 - \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}})}{v^2} \right\} + \vec{v}' \left\{ 1 - \frac{(1 - \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}})}{v^2} \right\}}{1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2}}$$~~

$$(\vec{v} - \vec{v}' + \frac{1}{v^2} (1 - \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}) \vec{v} \cdot (\vec{v} - \vec{v}'))^2 = (\vec{v} - \vec{v}')^2 + \frac{(1 - \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}})^2}{v^2} \cdot 10 \cdot (\vec{v} \cdot \vec{v}')^2 +$$

$$+ 2 \cdot (\vec{v} - \vec{v}') \cdot \frac{1 - \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}{v^2} (\vec{v} \times (\vec{v} - \vec{v}')) = (\vec{v} - \vec{v}')^2 + \left(\frac{1 - \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}{v^2} \right)^2 \cdot v^2 (\vec{v} \cdot \vec{v}')^2 +$$

$$2 \frac{(\sqrt{4} - \sqrt{2-2})}{v^2} \cdot \left\{ v^2 (\vec{v} \vec{v}') + (\vec{v} \vec{v}')^2 - \frac{(\vec{v}' \vec{v}')^2}{c^2} - \frac{(\vec{v} \vec{v}')^2}{c^2} \right\}$$

$$(\vec{v} \cdot \vec{v}')^2 + \sqrt{v^2} (\vec{v} \cdot \vec{v}')^2 \left(\frac{1 - \frac{v^2}{c^2}}{v^2} \right)^2 + \frac{2(1 - \frac{v^2}{c^2})}{v^2} (\vec{v} \cdot \vec{v}')^2$$

$$(\vec{v} \cdot \vec{v}')^2 + \frac{2}{v^2} \left\{ (\vec{v} \cdot \vec{v}')^2 (1 - \frac{v^2}{c^2})^2 + 2(1 - \frac{v^2}{c^2}) (\vec{v} \cdot \vec{v}')^2 \right\}$$

$$(\vec{v} \cdot \vec{v}')^2 + \frac{(\vec{v} \cdot \vec{v}')^2}{v^2} \left\{ 1 - 2 \frac{v^2}{c^2} + \frac{v^4}{c^4} + 2 - \frac{v^2}{c^2} + \frac{v^4}{c^4} + 2 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} \right\}$$

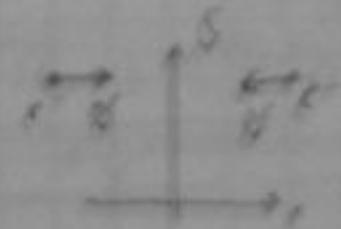
$$= (\vec{v} \cdot \vec{v}')^2 + \frac{(\vec{v} \cdot \vec{v}')^2}{c^2}$$

$$\gamma = \frac{\sqrt{(\vec{v} \cdot \vec{v}')^2 + (\vec{v} \cdot \vec{v}')^2 / c^2}}{1 + \vec{v}' \vec{v} / c^2}$$

5560

Дано:
 2 ядра с
 $v = 0.9c$ движутся навстречу друг другу в инерциальной системе отсчета (ИСО).

Найти:



1) Найти скорость движения центра масс системы в ИСО.
 2) Найти относительную скорость движения ядер друг относительно друга в ИСО.

а) Определим скорость центра масс системы в ИСО. Пусть система отсчета движется со скоростью v относительно ИСО. Тогда относительная скорость движения ядер друг относительно друга в ИСО будет равна $2v$.

но скорость: $V = 2v = 2 \cdot 0.9c = 1.8c$

б) Вспомогательная с.о. S' , где
 ось $S'(x')$ со скоростью v движется в положительном направлении
 относительно неподвижной системы S (по направлению движения
 источника); а S'' , где ось $S''(x'')$ со скоростью $-v$ движется
 относительно системы S' (по направлению движения источника).

По формуле Лоренца получим в системе S'' скорость света:

высшая скорость света:

$$V'' = \frac{V' + v}{1 + \frac{vV'}{c^2}}$$

$$\begin{aligned}
 V &= \text{speed } S' \text{ wrt } S \\
 V' &= \text{speed } S'' \text{ wrt } S' \\
 V'' &= \text{speed } S'' \text{ wrt } S
 \end{aligned}$$

В нашей системе: $V = c$, $V' = c$, $V'' = V$ — искомая величина.

Тогда:

$$-v = \frac{V + v}{1 + \frac{vV}{c^2}}$$

$$V = \frac{2v}{1 + \frac{v^2}{c^2}}$$

Учитывая, что $v = 0,9c$

$$|V| = \frac{2 \cdot 0,9c}{1 + \frac{0,81}{1}} = \frac{1,8c}{1,81} = 0,9945c$$

$$\vec{v}_1 = \vec{v}_x v \quad \vec{v}_2 = -\vec{v}_x v$$

Ответ: а) $V = 0,9c$
 б) $V = 0,9945c$

$$\begin{aligned}
 v_{2x}' &= \frac{v_{2x} - v}{1 - \frac{v_{2x}v}{c^2}} = \\
 &= \frac{-v - v}{1 + \frac{v^2}{c^2}}
 \end{aligned}$$

103A52

т.г. $\sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}} = \frac{\sqrt{1 - v'^2/c^2} \cdot \sqrt{1 - v^2/c^2}}{1 + \vec{v}' \cdot \vec{v} / c^2}$; \vec{v}, \vec{v}' - скорости точек S, S' ; \vec{v} - скорость S' от S

Δ Воспользуемся формулой Лоренца № 557:

$$\vec{v} = \frac{\sqrt{(\vec{v}' + \vec{v})^2 - (\vec{v}' \times \vec{v})^2 / c^2}}{1 + \frac{\vec{v}' \cdot \vec{v}}{c^2}}$$

Тогда $\frac{v^2}{c^2} = \frac{(\vec{v}' + \vec{v})^2 - (v'^2 v^2 - (\vec{v}' \cdot \vec{v})^2) / c^2}{(c + \vec{v}' \cdot \vec{v})^2}$

$$1 - \frac{v^2}{c^2} = \frac{c^4 + 2c^2 \vec{v}' \cdot \vec{v} - (v'^2 v^2 - (\vec{v}' \cdot \vec{v})^2) / c^2 - (c + \vec{v}' \cdot \vec{v})^2}{(c + \vec{v}' \cdot \vec{v})^2}$$

$$= \frac{c^4 + 2c^2 \vec{v}' \cdot \vec{v} - v'^2 v^2 / c^2 - 2c^2 \vec{v}' \cdot \vec{v} - v^2 c^2 - v'^2 v^2}{(c + \vec{v}' \cdot \vec{v})^2} =$$

$$= \frac{1 - \frac{v'^2}{c^2} - \frac{v^2}{c^2} + \frac{v'^2 v^2}{c^4}}{(1 + \frac{\vec{v}' \cdot \vec{v}}{c^2})^2} = \frac{(1 - \frac{v'^2}{c^2})(1 - \frac{v^2}{c^2})}{(1 + \frac{\vec{v}' \cdot \vec{v}}{c^2})^2}$$

$$\Rightarrow \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} = \frac{\sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}} \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}{1 + \frac{\vec{v}' \cdot \vec{v}}{c^2}}$$



5562

\$S'\$ gluko oin \$S\$ co: cнop. \$\vec{V}\$, пpouзв. uонp. \$\vec{v}\$-?

Реш: uонpоза uз 3aг. 554:

$$\vec{v} = \frac{\vec{v}' + \vec{v} + \frac{1}{v^2} (1 - \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}) \vec{v} \times (\vec{v} \times \vec{v}')}{1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2}} ;$$

$$dt = \frac{1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2}}{\sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}} dt' ;$$

$$d\vec{v} = \frac{d\vec{v}' + \frac{1}{v^2} (1 - \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}) \vec{v} \times (d\vec{v}' + \vec{v})}{1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2}} - \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}' + \frac{1}{v^2} (1 - \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}) \vec{v} \times (\vec{v} \cdot \vec{v}')}{c^2 (1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2})^2} \vec{v}' dt'$$

$$\Rightarrow \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d\vec{v}}{dt'} = \frac{\vec{v}' + \frac{1}{v^2} (1 - \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}) \vec{v} \times (\vec{v} \times \vec{v}')}{(1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2})^2} \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}} -$$

$$- \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}' + \frac{1}{v^2} (1 - \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}) (\vec{v} (\vec{v} \cdot \vec{v}') - \vec{v}' v^2)}{c^2 (1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2})^3} (\vec{v} \cdot \vec{v}') \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}} =$$

$$= \cancel{\vec{v}'} \left\{ - \frac{\sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}} (\vec{v} \cdot \vec{v}')}{c^2 (1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2})^3} + \frac{\sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}} (\vec{v} \cdot \vec{v}') \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}}{c^2 (1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2})^3} \right\} +$$

$$+ \vec{v}' \cdot \left\{ \frac{\sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}}{(1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2})^2} - \frac{(1 - \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}) \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}}{(1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2})^2} \right\} +$$

$$- \vec{v} \cdot \left\{ \frac{\frac{1}{v^2} (1 - \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}) \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}} (\vec{v}' \cdot \vec{v})}{(1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2})^2} - \frac{(\vec{v} \cdot \vec{v}') \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}}{c^2 (1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2})^3} - \frac{(\vec{v} \cdot \vec{v}') \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}} (\vec{v} \cdot \vec{v}')}{c^2 (1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2})^3} \right\} =$$

$$- \frac{\frac{1}{v^2} (1 - \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}) (\vec{v} \cdot \vec{v}') (\vec{v} \cdot \vec{v}') \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}}{c^2 (1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{v}'}{c^2})^2} \Bigg\} =$$

$$\begin{aligned}
&= \vec{v}' \cdot \left\{ \frac{\sqrt{1-\frac{v'^2}{c^2}} - \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} + 1 - \frac{v^2}{c^2}}{(1 + \frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2})^2} \right\} + \\
&+ \vec{v}' \cdot \left\{ \frac{(\vec{v} \cdot \vec{v}') \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}}{c^2 (1 - \frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2})^3} \right\} + \\
&+ \vec{v} \cdot \left\{ \frac{(\vec{v} \cdot \vec{v}') \left\{ \frac{c(1 - \frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2})}{v^2} (\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} - 1 + \frac{v^2}{c^2}) - \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} - (\vec{v} \cdot \vec{v}') \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} - 1 + \frac{v^2}{c^2} \right\}}{c^2 (1 + \frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2})^3} \right\} \\
&= \vec{v}' \cdot \frac{1 - \frac{v^2}{c^2}}{(1 - \frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2})^2} - \vec{v}' \cdot \frac{(\vec{v} \cdot \vec{v}') (1 - \frac{v^2}{c^2})}{c^2 (1 - \frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2})^3} +
\end{aligned}$$

~~$$+ \vec{v} \cdot \frac{(\vec{v} \cdot \vec{v}') \left\{ \frac{c(1 - \frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2})}{v^2} (\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} - 1 + \frac{v^2}{c^2}) - \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} - (\vec{v} \cdot \vec{v}') \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} - 1 + \frac{v^2}{c^2} \right\}}{c^2 v^2 (1 + \frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2})^3}$$~~

$$\begin{aligned}
&+ \vec{v} \cdot (\vec{v} \cdot \vec{v}') \cdot \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} \left\{ \frac{c^2 (1 + \frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2}) (1 - \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}) - v^2 \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} - (\vec{v} \cdot \vec{v}') (1 - \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}})}{c^2 (1 + \frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2})^3} \right\} = \\
&= \vec{v}' \cdot \frac{1 - \frac{v^2}{c^2}}{(1 - \frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2})^2} - \vec{v}' \cdot \frac{(\vec{v} \cdot \vec{v}') (1 - \frac{v^2}{c^2})}{c^2 (1 - \frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2})^3} -
\end{aligned}$$

$$- \vec{v} \cdot (\vec{v} \cdot \vec{v}') \frac{1}{v^2} \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} \left\{ \frac{1 - \frac{v^2}{c^2} - \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}}{(1 + \frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2})^3} \right\} \Rightarrow$$

\Rightarrow обозначим $\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} = \gamma$, $\frac{v \cdot \vec{v}'}{c^2} = \beta$ тогда

$$\vec{v} = \frac{1}{\gamma^2 \beta^2} \vec{v}' - \frac{(\vec{v} \cdot \vec{v}')}{c^2 \gamma^2 \beta^3} \vec{v}' - \frac{(\vec{v} \cdot \vec{v}') (1-\gamma)}{v^2 \beta^3} \vec{v}$$

Есть система и ее неподвижно соупреств. система (инерциальная) S' .

$\dot{\vec{v}}'(\vec{v}) = ?$ а) $\vec{v} = \vec{v}(t)\vec{e}_0$, б) $\vec{v} = v(t)\vec{e}_0$

В-ие: $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$ задано $\gamma^2 = - \frac{1}{c^2(1 - \frac{v^2}{c^2})^3} \left\{ \dot{\vec{v}} - \frac{(\vec{v} \times \dot{\vec{v}})}{c^2} \right\}$

Эта величина является инвариантом, а следовательно

$w_1^2 = w_2^2$. Учитывая, что $\vec{v}' = 0$ имеем:

$$- \frac{1}{c^2(1 - \frac{v^2}{c^2})^3} \left\{ \dot{\vec{v}} - \frac{(\vec{v} \times \dot{\vec{v}})}{c^2} \right\} = - \frac{\dot{\vec{v}}'}{c^2} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \dot{\vec{v}}' = \frac{1}{(1 - \frac{v^2}{c^2})^3} \left\{ \dot{\vec{v}} - \frac{(\vec{v} \times \dot{\vec{v}})}{c^2} \right\}$$

а) $\vec{v} = \vec{v}(t)\vec{e}_0 \Rightarrow \vec{v} \perp \dot{\vec{v}} \Rightarrow$
 $\Rightarrow \dot{\vec{v}}'^2 = \gamma^6 \left\{ \dot{\vec{v}}^2 - \frac{\dot{\vec{v}}^2 v^2}{c^2} + \left(\vec{v} \cdot \frac{(\dot{\vec{v}} \times \vec{v})}{c^2} \right)^2 \right\} =$

$$= \gamma^6 \cdot \dot{\vec{v}}^2 \left\{ 1 - \frac{v^2}{c^2} \right\} = \frac{1}{(1 - \frac{v^2}{c^2})^2} \dot{\vec{v}}^2$$

$$\Rightarrow \boxed{\dot{\vec{v}}'^2 = \frac{\dot{\vec{v}}^2}{(1 - \frac{v^2}{c^2})^2}}$$

б) $\vec{v} = \vec{e}_0 v(t) \Rightarrow \vec{v} \parallel \dot{\vec{v}} \Rightarrow \boxed{\dot{\vec{v}}' = \frac{1}{(1 - \frac{v^2}{c^2})^{3/2}} \dot{\vec{v}}}$

Ответ а) $\dot{\vec{v}}' = \frac{\dot{\vec{v}}}{(1 - \frac{v^2}{c^2})^2}$; б) $\dot{\vec{v}}' = \frac{\dot{\vec{v}}}{(1 - \frac{v^2}{c^2})^{3/2}}$

569

$$\cos \alpha = \frac{(\vec{v}_1, \vec{v}_2)}{v_1 v_2};$$

$$\cos \alpha' = \frac{(\vec{v}_1', \vec{v}_2')}{v_1' v_2'} = \frac{(\vec{v}_1 - \vec{v})(\vec{v}_2 - \vec{v}) - \frac{1}{c^2} (\vec{v}_1 \times \vec{v})(\vec{v}_2 \times \vec{v})}{\sqrt{(\vec{v}_1 - \vec{v})^2 - \frac{1}{c^2} (\vec{v}_1 \times \vec{v})^2} \sqrt{(\vec{v}_2 - \vec{v})^2 - \frac{1}{c^2} (\vec{v}_2 \times \vec{v})^2}}$$

$\vec{v} \rightarrow c$ $\alpha(d')$ - ?

$\vec{v} = c$: рассмотрим $\vec{v} = \vec{v}_0 c$, где $|\vec{v}_0| = 1$

$$\Rightarrow \cos \alpha' = \frac{(\vec{v}_1 \vec{v}_2) - c \vec{v}_0 \vec{v}_1 - c \vec{v}_0 \vec{v}_2 + c^2 - \frac{1}{c^2} \{ \vec{v}_1 \vec{v}_2 c^2 (\vec{v}_0 \vec{v}_1) (\vec{v}_0 \vec{v}_2) \}}{\sqrt{v_1^2 + c^2 - 2(\vec{v}_1 \vec{v}_0) c} \sqrt{v_2^2 + c^2 - 2(\vec{v}_2 \vec{v}_0) c} + \frac{1}{c^2} (\vec{v}_1 \vec{v}_2)^2 \sqrt{(\vec{v}_1 - \vec{v})^2 - \frac{1}{c^2} (\vec{v}_1 \times \vec{v})^2}}$$

$\vec{v}_1 \vec{v}_2 = \vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2$

3

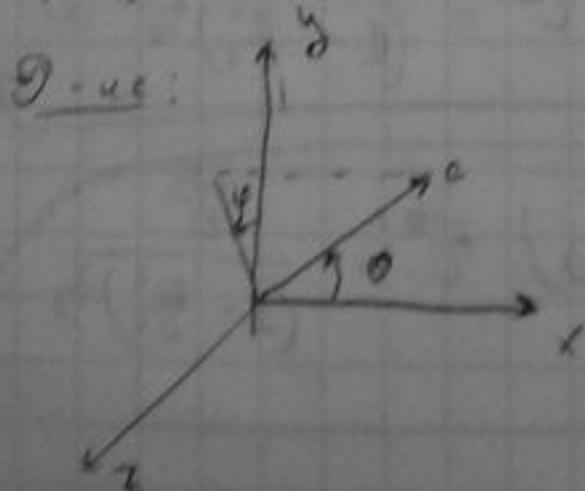
$$\frac{c^2 - \vec{v}_1 \vec{v}_2 - \vec{v}_1 \vec{v}_2 + \frac{1}{c^2} (\vec{v}_1 \vec{v}_2) (\vec{v}_1 \vec{v}_2)}{\sqrt{(c - \frac{\vec{v}_1 \vec{v}_0}{c})^2} \sqrt{(c - \frac{\vec{v}_2 \vec{v}_0}{c})^2}} = 1$$

$\Rightarrow \alpha' = 0$

Результат: при $\vec{v} \rightarrow c$ $\alpha' \rightarrow 0$

572

Найти связь между элементами $d\Omega$ и $d\Omega'$ - ?



$$d\Omega = \sin \theta d\theta d\varphi$$

$$d\Omega' = \sin \theta' d\theta' d\varphi'$$

Найдем преобразования, связывающие φ, φ' и θ, θ'

$$v_x = \frac{v_x' + v}{1 + \frac{v v_x'}{c^2}}; \quad v_y = \frac{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}{1 + \frac{v v_x'}{c^2}} v_y'; \quad v_z = \frac{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}{1 + \frac{v v_x'}{c^2}} v_z'$$

$$\begin{aligned} v_x &= c \cos \theta & v_x' &= c \cos \theta' \\ v_y &= c \sin \theta \cos \varphi & v_y' &= c \sin \theta' \cos \varphi' \\ v_z &= c \sin \theta \sin \varphi & v_z' &= c \sin \theta' \sin \varphi' \end{aligned}$$

Тогда $c \cos \theta = \frac{c \cos \theta' + v}{1 + \frac{v \cos \theta'}{c}}$; $c \sin \theta \cos \varphi = \frac{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} c \sin \theta' \cos \varphi'}{1 + \frac{v \cos \theta'}{c}}$

$$c \sin \theta \sin \varphi = \frac{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} c \sin \theta' \sin \varphi'}{1 + \frac{v \cos \theta'}{c}}; \quad \boxed{\beta = \frac{v}{c}}$$

Из 1-го соотношения: $\cos \theta = \frac{\cos \theta' + \beta}{1 + \beta \cos \theta'}$

$$\Rightarrow \cos \theta + \beta \cos \theta \cos \theta' = \cos \theta' + \beta$$

$$\Rightarrow \boxed{\cos \theta' = \frac{\cos \theta - \beta}{1 - \beta \cos \theta}}$$

Из 2-го соотношения: $\frac{\cos \varphi}{\cos \varphi'} = \frac{\sqrt{1 - \beta^2} \frac{\sin \theta}{\sin \theta'}}{1 + \beta \cos \theta'}$

$$= \frac{\beta \sqrt{1 - \beta^2} \cdot \sqrt{1 - \frac{\cos^2 \theta - 2\beta \cos \theta + \beta^2}{(1 - \beta \cos \theta)^2}}}{\sin \theta \left(1 + \beta \frac{\cos \theta - \beta}{1 - \beta \cos \theta} \right)}$$

$$= \frac{\beta \sqrt{1 - \beta^2} \sqrt{1 - 2\beta \cos \theta + \beta^2 \cos^2 \theta - \cos^2 \theta + 2\beta \cos \theta - \beta^2}}{\sin \theta (1 - \beta \cos \theta + \beta \cos \theta - \beta^2)} = \frac{\beta \sqrt{1 - \cos^2 \theta - \beta^2 (1 - \cos^2 \theta)}}{\sin \theta \sqrt{1 - \beta^2}} = 1$$

$$\varphi = \varphi' \Rightarrow d\varphi = d\varphi'$$

$$\text{Total } d\Omega' = \sin\theta' d\theta' d\varphi' = \left\{ \cancel{\sin\theta d\theta} + \frac{\sin\theta d\theta}{1-\beta} \right\}$$

$$\Rightarrow \sin\theta' d\theta' = \frac{\sin\theta d\theta}{1-\beta\cos\theta} = \frac{(\cos\theta - \beta)\beta \sin\theta d\theta}{(1-\beta\cos\theta)^2}$$

$$\Rightarrow \sin\theta' d\theta' = \frac{(\sin\theta - \beta\sin\theta\cos\theta + \beta\cos\theta\sin\theta - \beta^2\sin\theta) d\theta}{(1-\beta\cos\theta)^2}$$

$$= \frac{1-\beta^2}{(1-\beta\cos\theta)^2} \sin\theta d\theta \Rightarrow \frac{1-\beta^2}{(1-\beta\cos\theta)^2} \sin\theta d\theta d\varphi =$$

$$\Rightarrow \boxed{d\Omega' = \frac{1-\beta^2}{(1-\beta\cos\theta)^2} d\Omega}$$

$$\text{Answer: } d\Omega' = \frac{1-\beta^2}{(1-\beta\cos\theta)^2} d\Omega; \beta = \frac{v}{c}$$

5573

Значит распределение равномерно. И распределение в S'

$$\frac{dN}{d\Omega'} (V \rightarrow c)$$

$$\frac{dN}{d\Omega'} = \left\{ \text{используя результат решения задачи} \right\} =$$

$$= \frac{N_0}{4\pi} \frac{(1-\beta\cos\theta)^2}{1-\beta^2} \quad \text{где } N_0 \text{ — общее число фотонов}$$

$$d\Omega' = \frac{1 - \frac{v^2}{c^2}}{\left(1 + \frac{v}{c} \cos \theta\right)^2} d\Omega$$

$$\frac{dN}{d\Omega'} = \frac{dN}{d\Omega} \frac{d\Omega}{d\Omega'} = \frac{\frac{dN}{d\Omega}}{\left(1 + \frac{v}{c} \cos \theta\right)^2} = \frac{dN}{d\Omega} \frac{1 - \beta^2}{\left(1 + \beta \cos \theta\right)^2}$$

Spesial \$v \to c\$ \$\frac{dN}{d\Omega'} \to 0\$ spesial \$\theta' = \pi\$ \$\frac{dN}{d\Omega'} \to \infty\$ spesial \$\theta' = \pi\$

√622

• \$\vec{V}(p) = ?\$

P-uc: \$\vec{p} = \frac{m\vec{v}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}\$; \$E = \frac{mc^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = c\sqrt{p^2 + m^2c^2}\$

\$\Rightarrow \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} = \frac{mc}{\sqrt{p^2 + m^2c^2}}\$; \$\vec{p} = \frac{m\vec{v}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}\$

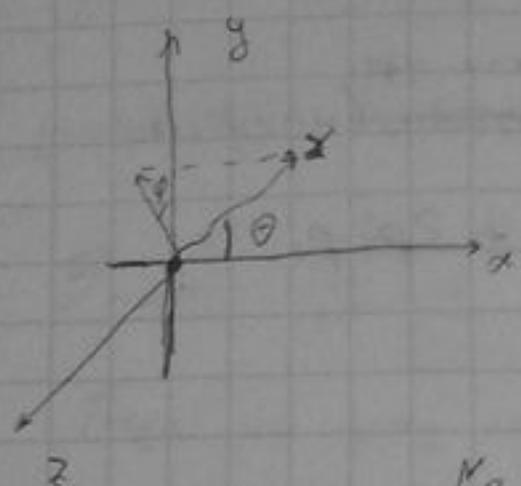
\$\Rightarrow \vec{p} = \frac{m\vec{v} \sqrt{p^2 + m^2c^2}}{mc}\$; \$\vec{v} = \frac{c\vec{p}}{\sqrt{p^2 + m^2c^2}}\$

Diberi: \$\vec{v} = \frac{c\vec{p}}{\sqrt{p^2 + m^2c^2}}\$

√623

Yuccurrah e uncurah m u uncurah E, \$v = ?\$ a) \$p \to 1\$
b) \$p \to 1\$

9-ий: \Rightarrow $N_{\text{пер}}$ и $N_{\text{зад}}$ - осев. числа δ -волнов, исходя в
 передней и задней полушариях



$$N_{\text{пер}} = \int \frac{dN}{d\Omega} d\Omega = \int N_0 \frac{d\omega}{d\Omega} d\Omega$$

$$N_{\text{пер}} = \frac{N_0 (1-p^2)}{2\pi} \int_0^{\pi/2} \frac{\sin\theta d\theta}{(1-p\cos\theta)^2} = \frac{N_0 (1-p^2)}{2\pi} \int_0^{\pi/2} \frac{d(1-p\cos\theta)}{(1-p\cos\theta)^2}$$

$$N_{\text{зад}} = \frac{N_0 (1-p^2)}{2\pi} \int_{\pi/2}^{\pi} \frac{\sin\theta d\theta}{(1-p\cos\theta)^2} = \frac{N_0 (1-p^2)}{2\pi} \int_{\pi/2}^{\pi} \frac{d(1-p\cos\theta)}{(1-p\cos\theta)^2}$$

$$= \left\{ \begin{aligned} &= - \frac{N_0 (1-p^2)}{2\pi} \left\{ \frac{1}{1-p} - \frac{1}{1+p} \right\} = \frac{N_0 (1-p^2)}{2(1-p)} \\ &= - \frac{N_0 (1-p^2)}{2\pi} \left\{ \frac{1}{1+p} - 1 \right\} = \frac{N_0 (1-p^2)}{2(1+p)} \end{aligned} \right.$$

где N_0 - осев. число релятивистских δ -волнов.

$$\Rightarrow f = \frac{N_{\text{пер}}}{N_{\text{зад}}} = \frac{1+p}{1-p}; \quad (1)$$

Эквив. \mathcal{P}^0 - может выразится след образом: $\mathcal{E} = \frac{mc^2}{\sqrt{1-p^2}}; \quad (2)$

$$\mathcal{U}_z(s) \quad f - fp = 1+p \Rightarrow p = \frac{f-1}{f+1}$$

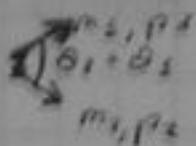
$$\Rightarrow \mathcal{E} = \frac{mc^2}{\sqrt{1 - \left(\frac{f-1}{f+1}\right)^2}} = \frac{mc^2 (f+1)}{\sqrt{(f+1)^2 - (f-1)^2}} = \frac{mc^2 (f+1)}{2\sqrt{f}}$$

Общ. $\mathcal{E} = \frac{mc^2 (f+1)}{2\sqrt{f}}, \quad \text{где } f = \frac{N_{\text{пер}}}{N_{\text{зад}}} = \frac{1+p}{1-p}$

564

 \vec{p}

→

 $m_3 = ?$

Р-во: Запишем 3-ю компоненту энергии (инпульсы): $\gamma = 2$ нфт.

$$p^i = p_1^i + p_2^i \Rightarrow p^i m^2 c^2 = m_1^2 c^2 + m_2^2 c^2 + 2 \vec{p}_1 \vec{p}_2 =$$

$$= m_1^2 c^2 + m_2^2 c^2 + 2 \frac{E_1 E_2}{c^2} = 2 \vec{p}_1 \vec{p}_2$$

С учетом, что $E_1 = c \sqrt{p_1^2 + m_1^2 c^2}$
 $E_2 = c \sqrt{p_2^2 + m_2^2 c^2}$

$$\Rightarrow \frac{E_1^2}{c^2} + \frac{E_2^2}{c^2} + 2 \frac{E_1 E_2}{c^2} = 4 \vec{p}_1 \vec{p}_2$$

! С др. стороны $p_3^i = p^i - p_2^i \Rightarrow$

$$\Rightarrow m_3^2 c^2 = m^2 c^2 + m_2^2 c^2 - 2 \frac{E E_2}{c^2} + 2 \vec{p} \vec{p}_2 =$$

$$= (m^2 + m_2^2) c^2 - 2 \sqrt{(p^2 + m^2 c^2)(p_2^2 + m_2^2 c^2)} + 2 p p_2 \cos \theta_2$$

В единицах, когда $c=1$:

Ответ: $m_3^2 = m^2 + m_2^2 - 2 \sqrt{(p^2 + m^2)(p_2^2 + m_2^2)} + 2 p p_2 \cos \theta_2$

№ 625

Частица: m, e , кот. прошла разность потенциалов V при $\varphi_0 = 0$

v - ? { скорость после прохода V } Рассмотрим не релятив. и ультрарелятив. случаи.

Э-ке: $\frac{d\varepsilon}{dt} = 0$ { т.к.

Тогда по 3-му сохр. энергии:

$$\varepsilon_1 = mc^2 + e\varphi_1 = \varepsilon_2 = \frac{mc^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} + e\varphi_2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow e(\varphi_2 - \varphi_1) = mc^2 \left\{ \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} - 1 \right\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{mc^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = mc^2 + e(\varphi_2 - \varphi_1)$$

Если $e > 0 \Rightarrow$ для ускорения частицы необходимо чтоб $\varphi_2 > \varphi_1$

если $e < 0 \Rightarrow \varphi_1 < \varphi_2$, Обратно, получается

$$\frac{mc^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = mc^2 + |eV| \Rightarrow$$

$$\Rightarrow 1 - \frac{v^2}{c^2} = \left(\frac{mc^2}{mc^2 + |eV|} \right)^2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow v = c \sqrt{1 - \left(\frac{mc^2}{mc^2 + |eV|} \right)^2} = c \sqrt{\frac{mc^2 + 2mc^2|eV| + (eV)^2 - mc^4}{(mc^2 + |eV|)^2}} =$$

$$= \sqrt{\frac{2mc^2|eV| + (eV)^2}{mc^2 \left(1 + \frac{|eV|}{mc^2} \right)^2}} = \sqrt{\frac{2|eV|}{m} \cdot \frac{1 + \frac{|eV|}{2mc^2}}{\left(1 + \frac{|eV|}{mc^2} \right)^2}} = v$$

$$a) \quad v \ll c \Rightarrow mc^2 \left\{ 1 + \frac{1}{2} \frac{v^2}{c^2} \right\} = mc^2 + |eV|$$

$$\cancel{1} + \frac{1}{2} \frac{v^2}{c^2} = \cancel{1} + \frac{|eV|}{mc^2}$$

$$\frac{2|eV|}{m} = v^2 \Rightarrow$$

$$v = \sqrt{\frac{2|eV|}{m}}$$

$$b) \quad v \rightarrow c \Rightarrow \text{ug} \quad \frac{mc^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = mc^2 + |eV|$$

$$|eV| \rightarrow \infty \Rightarrow$$

$$\Rightarrow v = c \sqrt{1 + \left\{ -\frac{mc^2}{mc^2 + |eV|} \right\}^2}$$

$$(1+x)^{-1/2} = 1 - \frac{1}{2}x$$

$$\approx c \cdot \left\{ 1 + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\left(1 + \frac{|eV|}{mc^2}\right)^2} \right\} =$$

$$= c \cdot \left\{ \frac{1 - \cancel{1} + \frac{4|eV|}{mc^2} + 2 \frac{(eV)^2}{(mc^2)^2}}{2 \left(1 + \frac{|eV|}{mc^2}\right)^2} \right\} =$$

$$\approx c \cdot \frac{(eV)^2}{(mc^2 + |eV|)^2}$$

$$\text{Orber: } v = \sqrt{\frac{2|eV|}{m} \cdot \frac{1 + \frac{|eV|}{2mc^2}}{\left(1 + \frac{|eV|}{mc^2}\right)^2}}$$

$$a) \quad v \ll c \Rightarrow v = \sqrt{\frac{2|eV|}{m}}$$

$$b) \quad v \rightarrow c \Rightarrow v = c \frac{|eV|^2}{(mc^2 + |eV|)^2}$$

$$\sqrt{1 + \frac{1}{\left(\frac{eV}{mc^2}\right)^2} \left(1 + \frac{mc^2}{1eV}\right)^{-2}} = \sqrt{1 - \frac{1}{\left(\frac{eV}{mc^2}\right)^2} \left(1 - 2 \frac{mc^2}{1eV}\right)} =$$

$$= \sqrt{1 - \left(\frac{mc^2}{eV}\right)^2 + 2 \left(\frac{mc^2}{1eV}\right)^3}$$

5654

$$\gamma + (\text{частица})^{m_s} \rightarrow e^+ + e^- + (\text{частица})$$

т.е., что все возможно, когда $m_s \neq 0$. $T_0 = ?$

Δ Обозначив общую массу частиц пр. части M имеем

из 3-ий корр. и - мертая импульсы:

$$p_1^i + p_2^i = P^i \Rightarrow m_s^2 c^2 + 2 \frac{E_{max}^2}{c^2} = M^2 c^2$$

$$E = T_0 + m_0 c^2 = T_0 \Rightarrow$$

$$\rightarrow T_0 = \frac{c^2}{2m_s} \{ M^2 - m_s^2 \} = \text{подставим в выражение для } M:$$

$$= \frac{e^2}{2m_s} \{ 4m_0^2 + 4m_0 m_s \} = \frac{2c^2 m_0}{s} \left\{ 1 + \frac{m_0}{m_s} \right\}$$

$M = 2m_0 + m_s$
 - и берем среднее значение
 δ : если $\delta = 0$ →
 → перед реакцией

Видно, что при $m_s \rightarrow 0$ $T_0 \rightarrow \infty$, т.е.

реакция становится невозможной, ▲

$$\text{Ответ: } T_0 = 2m_0 c^2 \left\{ 1 + \frac{m_0}{m_s} \right\}$$

$$y = \frac{p_0 x}{p_0} + \frac{1}{cE} \left(\frac{cE}{p_0} x \right)^2 = \left(\frac{p_0 x}{p_0} + \frac{m c F}{2 p_0^2} x^2 \right)$$

Решение: $y = \frac{p_0 x^2}{cE} \text{sh} \left(\frac{cE}{p_0} x \right) + \frac{cE}{cE} \left[\text{ch} \left(\frac{cE}{p_0} x \right) - 1 \right]$

или проще: $y = \frac{m c E}{2 p_0^2} x^2 + \frac{p_0 x}{p_0}$

25102

Дана: формула $\varphi = k(x^2 - y^2)$, $k = \text{const} > 0$
 (x_0, y_0, z_0) ; $v_0 = \text{const} (0, 0, v_{0z})$. Определить гравитационный

Уравнение: $\ddot{r} = -\text{grad} \varphi = -\frac{d\vec{r}}{dt} = -c\vec{r}$

$\vec{r} = -\text{grad} \varphi = -2k(x^2 - y^2) = -k(2x; -2y; 0) = (-2kx; 2ky; 0)$

Уравнение движения: $\ddot{x} = -2kx$, $\ddot{y} = 2ky$, $\ddot{z} = 0$

Учитывая нач. условия: $\begin{cases} m \frac{dx}{dt} = -2kx \\ m \frac{dy}{dt} = 2ky \\ m \frac{dz}{dt} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = A \cos \omega t + B \sin \omega t \\ y = C \cos \omega t + D \sin \omega t \\ z = F \end{cases}$

$\ddot{x} + \frac{2kx}{m} = 0$
 $\ddot{y} - \frac{2ky}{m} = 0$

Определим константы A, B, C, D, F из нач. условий:

$x(0) = x_0 = A$; $y(0) = y_0 = D$; $z(0) = z_0 = F$

$$\dot{x}(0) = -A \sin \omega t + B \cos \omega t \Big|_{t=0} = B \omega = 0 \Rightarrow B = 0$$

$$\dot{y}(0) = \omega C \sin \omega t + \omega D \cos \omega t \Big|_{t=0} = \omega C = 0 \Rightarrow C = 0$$

$$\dot{z}(0) = E = v_{0z}$$

Terga

$$\begin{cases} x = x_0 \cos \omega t \\ y = y_0 \sin \omega t \\ z = v_{0z} t + z_0 \end{cases}, \text{ rge } \omega^2 = \frac{e E_0}{m}$$

5683 (ergo)

$$\frac{dp_x}{dt} = \frac{e E}{c} U^0; \quad \delta_{acc} \Rightarrow U^0 \rightarrow S \Rightarrow \frac{dp_x}{dt} = \frac{e E}{c} \Rightarrow p_x = \frac{e E}{c} S$$

$$p_y \text{ const} \Rightarrow \frac{e E}{c} S \cos \omega t = \frac{e E}{c} S \cos \omega t$$

$$S = \frac{mc}{p_{0x}} x \Rightarrow \frac{e E}{mc} \frac{mc}{p_{0x}} x = \boxed{\frac{e E}{c p_{0x}} x \cos \omega t}$$

$$y = \frac{E_0}{e E} \left(\cos \frac{e E}{c p_{0x}} x - 1 \right) + \frac{c p_{0y}}{e E} S / \frac{e E}{c p_{0x}} x =$$

$$\Rightarrow \{ \delta_{acc} \} \Rightarrow y = \frac{E_0 + (e E_x)^2}{e E} \frac{1}{2} \left(\frac{e E_x}{c p_{0x}} \right)^2 + \frac{c p_{0y}}{e E} \frac{e E}{c p_{0x}} x =$$

$$\Rightarrow y = \frac{e E m}{2 p_{0x}^2} x^2 + \frac{p_{0y}}{p_{0x}} x$$

$$\boxed{y = \frac{e E m}{2 m v_{0x}^2} x^2 + \frac{v_{0y}}{v_{0x}} x}$$

a) $T = 300 \text{ eB}$

b) $T = 300 \text{ MeB}$

b) $T = 10 \text{ TeB}$

$v = ?$

$\cancel{P_{rel}} \quad \cancel{\frac{mv}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}}}$ $\left[\frac{1}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} - 1 \right] m c^2 = T$

$$\frac{1}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} = \frac{T}{m c^2} + 1 = \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} = \frac{m c^2}{T + m c^2}$$

$$\frac{v^2}{c^2} = 1 - \left(\frac{m c^2}{T + m c^2} \right)^2 \Rightarrow v = c \sqrt{1 - \left(\frac{m c^2}{T + m c^2} \right)^2}$$

~~a) $v = 0.03c$~~
~~b) $v = 0.99999985c$~~
~~b) $v = 0.99999998c$~~

b) $v = c \sqrt{1 - \left(\frac{0.51 \cdot 10^6}{10^3 + 0.51 \cdot 10^6} \right)^2} =$

$$= c \cdot \left\{ 1 - \frac{1}{2} \left(\frac{0.51 \cdot 10^6}{10^3 + 0.51 \cdot 10^6} \right)^2 \right\} = c \left\{ 1 - \frac{1}{2} (0.000925)^2 \right\} \approx$$

$$\approx \cancel{0.99999998c} \quad 0.999999985c$$

b) $v = c \sqrt{1 - \left(\frac{0.51 \cdot 10^6}{300 + 0.51 \cdot 10^6} \right)^2} \approx c \sqrt{1 - \left(\frac{1}{600} \right)^2} = c \left\{ 1 - \frac{1}{2} \left(\frac{1}{600} \right)^2 \right\} =$

$$= 0.99999986c$$

a) $v = \cancel{\frac{0.51 \cdot 10^6}{300 + 0.51 \cdot 10^6}} \quad c \sqrt{1 - \left(\frac{0.51 \cdot 10^6}{300 + 0.51 \cdot 10^6} \right)^2} =$

$$\approx c \sqrt{1 - \frac{1}{(1 + 200 \cdot 10^4)^2}} = c \sqrt{1 - \frac{1}{1 + 200 \cdot 10^4}}$$

$$= c \sqrt{1 - \frac{1}{10012}} \approx 0.034c$$

Реш: a) $v = 0.034c$;
 б) $v = 0.99999986c$;
 б) $v = 0.99999998c$

№ 564 (909.)

$$\vec{v} = \frac{1 - \left(\frac{v}{c}\right)^2}{\left(1 + \frac{\vec{v} \vec{v}'}{c^2}\right)^3} \left(\left(1 + \frac{\vec{v} \vec{v}'}{c^2}\right) \vec{v}' - \frac{\vec{v} \vec{v}'}{c^2} \vec{v} - (1 - \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}) \frac{\vec{v} \vec{v}'}{v c} \vec{v} \right)$$

$$\text{или } \vec{v}' = \frac{1 - \left(\frac{v}{c}\right)^2}{\left(1 - \frac{\vec{v} \vec{v}'}{c^2}\right)^3} \left\{ \left(1 - \frac{\vec{v} \vec{v}'}{c^2}\right) \vec{v} + \frac{\vec{v} \vec{v}'}{c^2} \vec{v} - (1 - \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}) \frac{\vec{v} \vec{v}'}{v c} \vec{v} \right\}$$

учетом, что $\vec{v} = \vec{v}$; $\vec{v}' = 0$ имеем:

$$\vec{v}' = \frac{1}{\left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)^2} \left\{ \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) \vec{v} + \frac{\vec{v} \vec{v}'}{c^2} \vec{v} - \frac{\vec{v} \vec{v}'}{v^2} \vec{v} + \sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}} \frac{\vec{v} \vec{v}'}{v c} \vec{v} \right\}$$

$$= \frac{1}{\left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)^2} \left\{ \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) \vec{v} + \left(\frac{1}{c^2} - \frac{1}{v^2} + \frac{\sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}}}{v^2}\right) \vec{v} \vec{v} \vec{v} \right\} \rightarrow$$

$$\Rightarrow \vec{v}' = \frac{1}{\left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)^2} \left\{ \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) \vec{v} + \left(\sqrt{1 - \frac{v'^2}{c^2}} - 1 + \frac{v^2}{c^2}\right) \frac{\vec{v} \vec{v}'}{v^2} \vec{v} \right\}$$

Дальнейшие АЮЗА
не нумеруются

Частица релятивистская. Внешние поля однородны, причем $\vec{E} \parallel \vec{H} \parallel \vec{e}_z$. $t=0 \Rightarrow x_0=y_0=z_0=0$; $\vec{p}_0 = (p_{0x}, 0, p_{0z})$

$x(s); y(s); z(s); t(s) - ?$

Р-ие: Запишем ур-е движения частицы в электр и магн поле в 4-х мерном виде:

$$\frac{dp^i}{ds} = mc \frac{dU^i}{ds} = \frac{e}{c} F^{ik} U_k \quad (1)$$

Кроме того $ds = c \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} dt \Rightarrow s = c \int \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} dt$ $t=0 \Rightarrow s=0$

Сформируем матрицу F^{ik} с учетом, что $F^{ik} = -F^{ki}$; $F^{0i} = -E^i$; $F^{ij} = -e^{ijkl} H^k$

$$F^{ik} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -E \\ 0 & 0 & -H & 0 \\ 0 & H & 0 & 0 \\ E & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Подставим эти в ур-е (1) и получим:

$$\begin{cases} \frac{dU^0}{ds} = \frac{e}{mc^2} (-E U_3) = -\frac{eE}{mc^2} U_3 \\ \frac{dU^1}{ds} = \frac{e}{mc^2} (-H U_2) = -\frac{eH}{mc^2} U_2 \\ \frac{dU^2}{ds} = \frac{e}{mc^2} H U_3 = \frac{eH}{mc^2} U_3 \\ \frac{dU^3}{ds} = \frac{e}{mc^2} E U_0 = \frac{eE}{mc^2} U_0 \end{cases}$$

Решает систему след образом:
разбиваем на 2 системы, а именно объединяем 1-е с 4-м и 2-е с 3-м ур-я.

Для 1-го "тангенса" групп. 1-е ур-е по s :

$$\frac{d^2 U^0}{ds^2} = \frac{eE}{mc^2} \frac{dU^3}{ds} = \frac{eE}{mc^2} \cdot \frac{eE}{mc^2} U^0 \Rightarrow$$

$$U^0 = A \cdot \text{sh} \left(\frac{eE}{mc^2} s \right) + B \cdot \text{ch} \left(\frac{eE}{mc^2} s \right)$$

Определим две константы интегрирования используя нач. ур-я:

$$t=0 \rightarrow S=0 \rightarrow U^0(t=0) = B; \quad U^1 = \frac{p^1}{mc} = \frac{\epsilon_0}{mc^2} \Rightarrow B = \frac{\epsilon_0}{mc^2};$$

Подставим в ур-е для U^0 в $t=0$ ур-е и проинтегрируем

получим: $U^3 = \frac{eE}{mc^2} \frac{mc^2}{eE} \left(A \operatorname{ch}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) + B \operatorname{sh}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) \right)$

$$U^3(t=0) = A = \frac{p^3(t=0)}{mc} = \frac{p_{0z}}{mc} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} U^3 = \frac{p_{0z}}{mc} \operatorname{ch}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) + \frac{\epsilon_0}{mc^2} \operatorname{sh}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) \\ U^0 = \frac{p_{0z}}{mc} \operatorname{sh}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) + \frac{\epsilon_0}{mc^2} \operatorname{ch}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) \end{cases}$$

Для 2-го "гидена" проделаем такие операции:

$$\frac{d^2 U^1}{dS^2} = -\left(\frac{eH}{mc^2}\right)^2 U^1 \Rightarrow U^1 = A \cos\left(\frac{eH}{mc^2} S\right) + B \sin\left(\frac{eH}{mc^2} S\right)$$

$$U^1(t=0) = A = \frac{p^1(t=0)}{mc} = \frac{p_{0x}}{mc};$$

$$U^2 = \frac{eH}{mc^2} \frac{mc^2}{eH} \left(-A \sin\left(\frac{eH}{mc^2} S\right) + B \cos\left(\frac{eH}{mc^2} S\right) \right)$$

$$U^2(t=0) = B = \frac{p^2(t=0)}{mc} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} U^1 = \frac{p_{0x}}{mc} \cos\left(\frac{eH}{mc^2} S\right) \\ U^2 = -\frac{p_{0x}}{mc} \sin\left(\frac{eH}{mc^2} S\right) \end{cases}$$

Теперь, определив явные зависимости U^0, U^1, U^2, U^3 от S

перейдем к величинам x, y, z, t , воспользовавшись тем, что

$$U^i = \frac{dx^i}{dS} \quad \text{Решение}$$

$$\underline{i=0}: U^0 = \frac{dx^0}{dS} = c \frac{dt}{dS} \Rightarrow ct = \frac{p_{0z}}{mc} \frac{mc^2}{eE} \operatorname{ch}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) + \frac{\epsilon_0}{eE} \operatorname{sh}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) + A$$

$$t=0 \Rightarrow \frac{p_{0z}c}{eE} + 1 = 0 \Rightarrow ct = \frac{p_{0z}c}{eE} \operatorname{sh}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) + \frac{E_0}{eE} \left[\operatorname{ch}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) - 1 \right]$$

$$ct = \frac{p_{0z}c}{eE} \left[\operatorname{ch}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) - 1 \right] + \frac{E_0}{eE} \operatorname{sh}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right)$$

$$i=1: \quad x = \frac{p_{0x}}{mc} \frac{mc^2}{eH} \sin\left(\frac{eH}{mc^2} S\right) + B$$

$$x(t=0) = B = 0 \Rightarrow x = \frac{p_{0x}c}{eH} \sin\left(\frac{eH}{mc^2} S\right)$$

$$i=2: \quad y = \frac{p_{0y}c}{eH} \cos\left(\frac{eH}{mc^2} S\right) + C \Rightarrow y(t=0) = 0 = \frac{p_{0y}c}{eH} + C$$

$$\Rightarrow y = \frac{p_{0y}c}{eH} \left[\cos\left(\frac{eH}{mc^2} S\right) - 1 \right]$$

$$i=3: \quad z = \frac{p_{0z}c}{eE} \operatorname{sh}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) + \frac{E_0}{eE} \operatorname{ch}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) + D$$

$$z(t=0) = \frac{E_0}{eE} + D = 0 \Rightarrow z = \frac{p_{0z}c}{eE} \operatorname{sh}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) + \frac{E_0}{eE} \left[\operatorname{ch}\left(\frac{eE}{mc^2} S\right) - 1 \right]$$

Для интереса можно ввести собственное время $\tau = \frac{S}{c}$.

Тогда получается следующий результат, что и показано ниже:

$$\text{Ответ: } x = \frac{p_{0x}c}{eH} \sin\left\{ \frac{eH}{mc} \tau \right\};$$

$$y = \frac{p_{0y}c}{eH} \left[\cos\left\{ \frac{eH}{mc} \tau \right\} - 1 \right]$$

$$z = \frac{p_{0z}c}{eE} \operatorname{sh}\left\{ \frac{eE}{mc} \tau \right\} + \frac{E_0}{eE} \left[\operatorname{ch}\left\{ \frac{eE}{mc} \tau \right\} - 1 \right]$$

$$ct = \frac{p_{0z}c}{eE} \left[\operatorname{ch}\left\{ \frac{eE}{mc} \tau \right\} - 1 \right] + \frac{E_0}{eE} \operatorname{sh}\left\{ \frac{eE}{mc} \tau \right\}$$

$$\tau = \frac{S}{c}$$

$$\vec{v}(\vec{v}, \vec{E}, \vec{H}) - ?$$

Р-ие: ~~$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{c^2 \vec{p}}{E_k} \right)$~~ Используя ур-е движения заряда в э.п. в 3-х мерном виде (векторной форме)

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = e\vec{E} + \frac{e}{c} [\vec{v} \times \vec{H}], \text{ а также те факты, что}$$

$$\vec{p} = \frac{E_k \vec{v}}{c^2}, \quad \frac{dE_k}{dt} = e\vec{E} \vec{v}, \text{ получим:}$$

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{E_k}{c^2} \dot{\vec{v}} + \frac{\vec{v}}{c^2} \frac{dE_k}{dt} = e\vec{E} + \frac{e}{c} [\vec{v} \times \vec{H}];$$

$$E_k = \frac{mc^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$

$$\dot{\vec{v}} = \frac{1}{m} \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} \left\{ e\vec{E} + \frac{e}{c} [\vec{v} \times \vec{H}] - \frac{e\vec{v}}{c^2} (\vec{E} \vec{v}) \right\} =$$

$$= \frac{e}{m} \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} \left\{ \vec{E} + \frac{1}{c} [\vec{v} \times \vec{H}] - \frac{1}{c^2} \vec{v} (\vec{E} \vec{v}) \right\}$$

$$\text{Ответ: } \dot{\vec{v}} = \frac{e}{m} \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} \left\{ \vec{E} + \frac{1}{c} [\vec{v} \times \vec{H}] - \frac{1}{c^2} \vec{v} (\vec{E} \vec{v}) \right\}$$

$$\vec{v} = \frac{c^2 \vec{p}}{E_k} \rightarrow \dot{\vec{v}}$$

Заряженный пространственный осциллятор. Собств. частота
кол-й - ω_0 . Определить ω в пост. одн. потн. поле.

Р-ие: Ур-я пространственного осциллятора в некоем поле

выглядят так:

$$\begin{cases} \ddot{x} + \omega_0^2 x = \frac{1}{m} \frac{dp_x}{dt} \\ \ddot{y} + \omega_0^2 y = \frac{1}{m} \frac{dp_y}{dt} \\ \ddot{z} + \omega_0^2 z = \frac{1}{m} \frac{dp_z}{dt} \end{cases}$$

(уточним специфику поля ($\vec{H} = (0, 0, H)$; $\vec{E} = 0$) и ур-я
движ-я в э.м.п. в вект.-форме $\frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{e}{c} [\vec{v} \times \vec{H}]$ имеем:

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{e}{c} \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ \dot{x} & \dot{y} & \dot{z} \\ 0 & 0 & H \end{vmatrix} \Rightarrow \frac{dp_x}{dt} = \frac{eH}{c} \dot{y}; \quad \frac{dp_y}{dt} = -\frac{eH}{c} \dot{x}; \quad \frac{dp_z}{dt} = 0$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \ddot{x} + \omega_0^2 x = \frac{eH}{mc} \dot{y} \\ \ddot{y} + \omega_0^2 y = -\frac{eH}{mc} \dot{x} \\ \ddot{z} + \omega_0^2 z = 0 \end{cases}$$

Допишем 2-е ур-е на i и сложившая с 1-м имеем:

$$(\ddot{x} + i\ddot{y}) + \omega_0^2(x + iy) = \frac{eH}{mc}(\dot{y} - i\dot{x}) = -\frac{ieH}{mc}(\dot{x} + i\dot{y})$$

Обозначим $x + iy = \xi$ имеем:

$$\ddot{\xi} + \omega_0^2 \xi = -\frac{ieH}{mc} \dot{\xi} \quad \text{или} \quad \ddot{\xi} + \frac{ieH}{mc} \dot{\xi} + \omega_0^2 \xi = 0$$

Ищем р-ие в виде $\xi = e^{\pm i\omega t}$

$$\Rightarrow -\omega^2 - \frac{eH}{mc} \omega + \omega_0^2 = 0, \quad -\omega^2 + \frac{eH}{mc} \omega + \omega_0^2 = 0$$

$$\omega = -\frac{eH}{2mc} \pm \sqrt{\omega_0^2 + \frac{1}{4} \left(\frac{eH}{mc}\right)^2}; \quad \omega = \frac{eH}{2mc} \pm \sqrt{\omega_0^2 + \frac{1}{4} \left(\frac{eH}{mc}\right)^2}$$

$\vec{E} \perp \vec{H}$, $\vec{E} \parallel \vec{H}$ - equatorial moment in a plane, then $\vec{E} \perp \vec{H}$
 - $\vec{E} \perp \vec{H}$, $\vec{E} \parallel \vec{H}$ - equatorial moment in a plane, then $\vec{E} \perp \vec{H}$

$$v = \sqrt{c^2 + \left(\frac{2E}{mc}\right)^2} = \frac{2E}{mc}$$

$\vec{E} \perp \vec{H}$, $\vec{E} \parallel \vec{H}$ - equatorial moment in a plane, then $\vec{E} \perp \vec{H}$

$$\text{Also } v = \sqrt{c^2 + \left(\frac{2E}{mc}\right)^2} = \frac{2E}{mc}$$

$\vec{E} \perp \vec{H}$

$\vec{E} \perp \vec{H}$, $\vec{E} \parallel \vec{H}$ - equatorial moment in a plane, then $\vec{E} \perp \vec{H}$

$\vec{H} = (0, 0, H)$; $\vec{E} = (E, 0, 0)$, $(1, 0, 0)$; $\vec{E} = 0$; $\vec{H} = (0, 0, 1)$

$\vec{E} \perp \vec{H}$

Derivation of \vec{E} and \vec{H} in a magnetic field

$$\frac{d\vec{p}^i}{ds} = \frac{e}{c} F^{ik} U_k \quad (1)$$

The expression U^i is small, Derivation of U^i

$$\frac{dU^i}{ds} = \frac{e}{mc} F^{ik} U_k \quad (2)$$

Derivation of \vec{E} and \vec{H} in a magnetic field $F^{0k} = -E^k$, $F^{ik} = e^{ijk} H^j$; $F^{00} = 0$

Derivation of \vec{E} and \vec{H} in a magnetic field

$$F^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -E & 0 \\ 0 & 0 & H & 0 \\ E & H & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Для разности i радиусов вектора U^{μ} по радиусам

$$\left\{ \begin{aligned} \frac{dU^0}{dS} &= \frac{e}{mc^2} E U^2 \\ \frac{dU^1}{dS} &= + \frac{e}{mc^2} H U^2 \\ \frac{dU^2}{dS} &= + \frac{e}{mc^2} E U^0 - \frac{e}{mc^2} H U^1 \\ \frac{dU^3}{dS} &= 0 \end{aligned} \right. \quad (3)$$

Из U^3 $U^3 = \text{const}$ U^3 $U^3 = mc \cdot U^3$

$$p^3 = mc U^3 = mc \frac{dx^3}{dS} = p_{0z} \Rightarrow \boxed{x^3 = z = \frac{p_{0z}}{mc} S}$$

Продифференцируем U^2 по S используя

$$\frac{d^2 U^2}{dS^2} = \frac{e}{mc^2} \left\{ E \frac{dU^0}{dS} - H \frac{dU^1}{dS} \right\} = \left\{ \text{используем } U^0 \text{ и } U^1 \right\}$$

$$\frac{dU^0}{dS} \text{ и } \frac{dU^1}{dS} \text{ из (3.1) и (3.2) соответственно, получаем:}$$

$$= \frac{e}{mc^2} \left\{ \frac{e}{mc^2} E^2 U^2 - \frac{e}{mc^2} H^2 U^1 \right\} = \left(\frac{e}{mc^2} \right)^2 \{ E^2 - H^2 \} U^2$$

Рассмотрим случай, когда $E > H$

$$\Rightarrow U^2 = A \operatorname{ch} \left\{ (E^2 - H^2)^{1/2} \cdot \frac{e}{mc^2} S \right\} = B \operatorname{sh} \left\{ \sqrt{E^2 - H^2} \cdot \frac{e}{mc^2} S \right\} \quad (4)$$

Через уг. искривлен. траекторию начисим интегралы A и B.
 $dS = c dt \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$ $S = \int dt c \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$ $t=0 \Rightarrow S=0 \Rightarrow$

\rightarrow с учетом, что $U^2(t=0) = \frac{p^2(t=0)}{m^2 c^2} = \frac{p_{0z}^2}{m^2 c^2}$ из гр-я (4) найдем

$$\frac{p_{0z}}{mc} = A$$

Подставим гр-е (4) в гр-е (3.2) и (3.2)!

$$\left\{ \begin{aligned} \frac{dU^0}{dS} &= \frac{e}{mc^2} E \cdot \left[\frac{p_{0z}}{mc} \operatorname{ch} \left\{ \sqrt{E^2 - H^2} \frac{e}{mc^2} S \right\} + B \operatorname{sh} \left\{ \sqrt{E^2 - H^2} \frac{e}{mc^2} S \right\} \right] \\ \frac{dU^z}{dS} &= + \frac{e}{mc^2} H \left[\frac{p_{0z}}{mc} \operatorname{ch} \left\{ \sqrt{E^2 - H^2} \frac{e}{mc^2} S \right\} + B \operatorname{sh} \left\{ \sqrt{E^2 - H^2} \frac{e}{mc^2} S \right\} \right] \end{aligned} \right.$$

Умножив на S оба вып-я найдем

$$\left\{ \begin{aligned} U^0 &= \frac{e}{mc^2} E \left[\frac{p_{0z}}{mc} \frac{1}{\sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{sh} \left\{ \sqrt{E^2 - H^2} \frac{e}{mc^2} S \right\} + \frac{B}{\sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{ch} \left\{ \sqrt{E^2 - H^2} \frac{e}{mc^2} S \right\} \right] \\ U^z &= + \frac{e}{mc^2} H \left[\dots \right] + D \end{aligned} \right.$$

Подставим н.в. грав U^0 и U^z [тогда $U^0(t=0) = \frac{E_0}{mc^2}$, $U^z(t=0) = \frac{p_{0z}}{mc}$]

$$\left\{ \begin{aligned} \frac{E_0}{mc^2} &= \frac{e}{mc^2} E \cdot \frac{1}{\sqrt{E^2 - H^2}} + C = \frac{EB}{\sqrt{E^2 - H^2}} + C \\ \frac{p_{0z}}{mc} &= + \frac{HB}{\sqrt{E^2 - H^2}} + D \end{aligned} \right. \quad (5)$$

Тогда грав \longrightarrow вычислим с.г. (3) подставив

вып-я грав $U^0 = U^z$ в (3.3) - найдем

$$\frac{p_{0z}}{mc} \frac{1}{\sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{sh}(\dots) + B \frac{1}{\sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{ch}(\dots) = \left(\frac{eE}{mc^2} \right)^2 \left[\frac{p_{0z}^2}{c^2 \sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{sh}(\dots) + \frac{B^2}{\sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{ch}(\dots) \right] + C \frac{eE}{mc^2} + \left(\frac{eH}{mc^2} \right)^2 \left[\frac{p_{0z}}{c^2 \sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{sh}(\dots) + \frac{B}{\sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{ch}(\dots) \right] + D \frac{eH}{mc^2}$$

Из уравнения в-б с помощью соотношения $\{e^x; e^{-x}; 1\}$ приравняем между собой свободные коэффициенты:

$$0 = \frac{e}{mc} \{CE + DH\} \Rightarrow C = + \frac{HD}{E} \Rightarrow \text{возвращаясь к усл. (5) получим:}$$

$$\begin{cases} \frac{EB}{\sqrt{E^2 - H^2}} + \frac{H}{E} D = \frac{E_0}{mc^2} \\ D + \frac{HB}{\sqrt{E^2 - H^2}} = \frac{p_{0x}}{mc} \end{cases} \Rightarrow \cancel{B} \quad D = \frac{p_{0x}}{mc} - \frac{H}{\sqrt{E^2 - H^2}} B =$$

$$\Rightarrow B \cdot \left\{ \frac{E}{\sqrt{E^2 - H^2}} - \frac{H^2}{E \sqrt{E^2 - H^2}} \right\} = \frac{E_0}{mc^2} - \frac{H}{E} \frac{p_{0x}}{mc}$$

$$B \left\{ \frac{E^2 - H^2}{E \sqrt{E^2 - H^2}} \right\} = \frac{E_0}{mc^2} - \frac{H}{E} \frac{p_{0x}}{mc} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} B = \frac{E}{\sqrt{E^2 - H^2} mc} \left\{ \frac{E_0}{c} - \frac{H}{E} p_{0x} \right\} \\ D = \frac{p_{0x}}{mc} - \frac{HE}{(E^2 - H^2) mc} \left\{ \frac{E_0}{c} - \frac{H}{E} p_{0x} \right\} \\ C = + \frac{H}{E} \frac{p_{0x}}{mc} - \frac{H^2}{(E^2 - H^2) mc} \left\{ \frac{E_0}{c} - \frac{H}{E} p_{0x} \right\} \end{cases} \quad (6)$$

из (4) с учетом (6)

Тогда: $U_z = \frac{p_{0x}}{mc} \operatorname{ch} \left\{ \sqrt{E^2 - H^2} \frac{eS}{mc^2} \right\} + \frac{E}{\sqrt{E^2 - H^2} mc} \left[\frac{E_0}{c} - \frac{H}{E} p_{0x} \right] \operatorname{sh} \left\{ \sqrt{E^2 - H^2} \frac{eS}{mc^2} \right\} = \frac{dx^2}{dS^2}$

$$\Rightarrow x^2 = y = \frac{p_{0x}}{mc} \cdot \frac{mc^2}{e \sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{sh} \left\{ \sqrt{E^2 - H^2} \frac{eS}{mc^2} \right\} + \frac{E}{\sqrt{E^2 - H^2} mc} \cdot \frac{mc^2}{e \sqrt{E^2 - H^2}} \left[\frac{E_0}{c} - \frac{H}{E} p_{0x} \right] \operatorname{ch} \left\{ \sqrt{E^2 - H^2} \frac{eS}{mc^2} \right\} + A_1$$

$$y(t=0) = 0 \Rightarrow y_{k=0} = 0 = \frac{Ec}{(E^2 - H^2)e} \left[\frac{E_0}{c} - \frac{H}{E} p_{0x} \right] - A_1 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow y = \frac{p_{0x} c}{e \sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{sh} \left\{ \sqrt{E^2 - H^2} \frac{eS}{mc^2} \right\} + \frac{eE}{e(E^2 - H^2)} \left(\frac{E_0 E - H p_{0x} c}{eE} \right) \left[\operatorname{ch} \left\{ \sqrt{E^2 - H^2} \frac{eS}{mc^2} \right\} - 1 \right]$$

или окончательно: $y = \frac{c p_{0x}}{e \sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{sh} \left\{ \frac{e \sqrt{E^2 - H^2}}{mc^2} S \right\} + \frac{E_0 E - c p_{0x} H}{e(E^2 - H^2)} \left[\operatorname{ch} \left\{ \frac{e \sqrt{E^2 - H^2}}{mc^2} S \right\} - 1 \right]$

Из (6) также находим выражения для U^0 и U^1 , а, следовательно, и x , ct (с учетом нач. условий):

$$U^z = H \cdot \left[\frac{p_{0z}}{mc\sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{sh}(\dots) + \frac{E}{(E^2 - H^2)mc} \left\{ \frac{E\epsilon_0 - p_{0z}cH}{c \cdot E} \right\} \operatorname{ch}(\dots) \right] \cdot \frac{p_{0z}}{mc} - \frac{HE}{(E^2 - H^2)mc} \left\{ \frac{E\epsilon_0 - p_{0z}cH}{c \cdot E} \right\}$$

$$X = \frac{-p_{0z}H}{\sqrt{E^2 - H^2}} \frac{mc^2}{c\sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{ch}(\dots) + \frac{HE}{(E^2 - H^2)^2 mc \cdot c} \cdot \frac{E\epsilon_0 - p_{0z}cH}{cE} \operatorname{sh}(\dots) +$$

$$- \frac{p_{0z}(E^2 - H^2) - HE}{mc} \left(\frac{p_{0z}}{mc} - \frac{HE\epsilon_0 - c p_{0z}H}{(E^2 - H^2)mc^2} \right) \int + A_2 =$$

$$= \left\{ x|_{t=0} = 0 = \frac{c p_{0z} H}{c(E^2 - H^2)} + A_2 \right\} = \frac{c p_{0z} H}{c(E^2 - H^2)} [\operatorname{ch}(\dots) - 1] + \frac{H(E\epsilon_0 - c p_{0z}H)}{c(E^2 - H^2)^2} \operatorname{sh}(\dots) +$$

$$+ \left(\frac{c p_{0z}(E^2 - H^2) - HE\epsilon_0 + c p_{0z}H^2}{mc^2(E^2 - H^2)} \right) \int ;$$

Окончательно

$$x = \frac{E(c p_{0z}E - H\epsilon_0)}{mc^2(E^2 - H^2)} \int + \frac{H(E\epsilon_0 - c p_{0z}H)}{c(E^2 - H^2)^2} \operatorname{sh}\left(\sqrt{E^2 - H^2} \frac{cS}{mc^2}\right) + \frac{c p_{0z}H}{c(E^2 - H^2)} [\operatorname{ch}\left(\sqrt{E^2 - H^2} \frac{cS}{mc^2}\right) - 1]$$

$$U^c = E \left[\frac{p_{0z}}{mc\sqrt{E^2 - H^2}} \operatorname{sh}(\dots) + \frac{E}{(E^2 - H^2)mc} \left\{ \frac{E\epsilon_0 - p_{0z}cH}{c \cdot E} \right\} \operatorname{ch}(\dots) \right] \cdot \frac{p_{0z}}{mc} - \frac{H^2}{(E^2 - H^2)mc} \left\{ \frac{E\epsilon_0 - c p_{0z}H}{c \cdot E} \right\}$$

Учитывая тот факт, что $ct(t=0) = 0$; $\frac{dct}{dS} = U^c$; $c^2 = ct$ умножим

$$ct = \frac{E p_{0z} E}{c(E^2 - H^2)} [\operatorname{ch}(\dots) - 1] + \frac{E(E\epsilon_0 - c p_{0z}H)}{c(E^2 - H^2)^2} \operatorname{sh}(\dots) + \int \left(\frac{p_{0z}Hc(E^2 - H^2) - H^2(E\epsilon_0 - c p_{0z}H)}{mc^2 E(E^2 - H^2)} \right) dS$$

В итоге:

$$ct = \frac{H(p_{0z}cE - H\epsilon_0)}{mc^2(E^2 - H^2)} \int + \frac{E(E\epsilon_0 - c p_{0z}H)}{c(E^2 - H^2)^2} \operatorname{sh}\left(\sqrt{E^2 - H^2} \frac{cS}{mc^2}\right) + \frac{c p_{0z}E}{c(E^2 - H^2)} [\operatorname{ch}\left(\sqrt{E^2 - H^2} \frac{cS}{mc^2}\right) - 1]$$

В Т.о. Билли получил зависимости ct, x, y, z от инварианта S , что обведено в прямоугольнике (см. выше).

Получим уравнение движения заряда в К и Е поле в вакууме

$$\underline{\text{Формула:}} \quad L = -mc^2 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} + \frac{e}{c} \vec{v} \vec{A} - e\varphi$$

Замечание: $d\vec{r} = \vec{e}_x dx + \vec{e}_y dy + \vec{e}_z dz$
 $\vec{v} = \vec{e}_x \dot{x} + \vec{e}_y \dot{y} + \vec{e}_z \dot{z} = \vec{e}_x v_x + \vec{e}_y v_y + \vec{e}_z v_z$

Уравнение движения: $\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} = \frac{\partial L}{\partial q_j}$

В нашем случае $q_1 = x$; $q_2 = y$; $q_3 = z$.

На практике было получено:

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{m \dot{z}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right) = \frac{m \dot{z} \dot{v}^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} + \frac{e}{c} (\vec{v} \times \vec{H})_z + e E_z \quad [\text{по симметрии } q = z]$$

Продолжим операцию для $q = x$ и $q = y$

1) ~~для~~ $q = x$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = \frac{d}{dt} \left\{ \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \left[-mc^2 \sqrt{1 - \frac{1}{c^2} (\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2)} + \frac{e}{c} (\dot{x} A_x + \dot{y} A_y + \dot{z} A_z) - e\varphi \right] \right\} =$$

$$= \frac{d}{dt} \left\{ \frac{m c^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \cdot \frac{\dot{x}}{c} + \frac{e}{c} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \frac{e}{c} x A_x \right\} =$$

$$= \frac{d}{dt} \left\{ \frac{m \dot{x}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right\} + \frac{e}{c} \dot{x} A_x + \frac{e}{c} z \frac{dA_x}{dt} = \left\{ \frac{dA_x}{dt} + \frac{\partial A_x}{\partial t} + \frac{\partial A_x}{\partial z} \frac{dz}{dt} \right\} =$$

$$= \left\{ \frac{\partial A_x}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial A_x}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial A_x}{\partial z} \frac{dz}{dt} + \frac{\partial A_x}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) A_x \right\} =$$

$$= \frac{d}{dt} \left\{ \frac{m \dot{x}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right\} + \frac{e}{c} \dot{x} A_x + \frac{e}{c} z \left[\frac{\partial A_x}{\partial t} + v_z \frac{\partial A_x}{\partial z} + \frac{v_x}{z} \frac{\partial A_x}{\partial x} - v_y \frac{\partial A_x}{\partial y} \right];$$

$$\frac{\partial L}{\partial y} = \frac{\partial L}{\partial y} = \frac{e}{c} \left(\dot{x} \frac{\partial A_x}{\partial y} + \dot{y} \frac{\partial A_y}{\partial y} + \dot{z} \frac{\partial A_z}{\partial y} \right) - e \frac{\partial \varphi}{\partial y}$$

Продолжаем сдвиг-а репером:

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{m \vec{v}}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \right) = \frac{e}{c} \left(i \frac{\partial A_z}{\partial x} + z \frac{\partial A_x}{\partial x} + i \frac{\partial A_z}{\partial z} \right) - e \frac{\partial \varphi}{\partial x} - \frac{e}{c} i A_x -$$

$$- \frac{e}{c} z \left[\frac{\partial A_x}{\partial t} - v_z \frac{\partial A_x}{\partial z} + \frac{v_x}{z} \frac{\partial A_x}{\partial x} + v_z \frac{\partial A_x}{\partial z} \right] =$$

$$= \left\{ \begin{aligned} (\text{rot } \vec{A})_x &= \frac{1}{z} \frac{\partial}{\partial z} (z A_x) - \frac{1}{z} \frac{\partial A_z}{\partial x} \\ (\text{rot } \vec{A})_y &= \frac{\partial A_z}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial z} \\ (\text{rot } \vec{A})_z &= \frac{1}{z} \frac{\partial A_x}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial z} \end{aligned} \right. = \left\{ \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} - \text{grad } \varphi \right\} =$$

$$= \left\{ \vec{E} = \vec{E}_x + \vec{E}_y + \vec{E}_z = -\frac{1}{c} \frac{\partial A_x}{\partial t} - \frac{1}{c} \frac{\partial A_z}{\partial t} - \right.$$

$$+ e z \left\{ -\frac{1}{z} \frac{\partial \varphi}{\partial x} - \frac{1}{c} \frac{\partial A_x}{\partial t} \right\} + e z \left[\frac{v_x}{z} \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{v_z}{z} \frac{\partial A_x}{\partial z} - \right.$$

$$\left. - \frac{v_z}{z} A_x - v_z \frac{\partial A_x}{\partial z} + \frac{v_x}{z} \frac{\partial A_x}{\partial x} \right] =$$

$$= e z E_x + \frac{e z}{c} \left[\frac{v_x}{z} \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{v_z}{z} \left(\frac{1}{z} \frac{\partial A_x}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial z} \right) - \frac{A_x}{z} \right] +$$

$$+ v_z \left(\frac{1}{z} \frac{\partial A_x}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial z} \right)] = e z E_x + \frac{e z}{c} [v_z H_z - v_x H_x] =$$

$$= e z \left\{ E_x + \frac{1}{c} (\vec{v} \times \vec{H})_x \right\}$$

Итого $\boxed{\frac{d}{dt} \left(\frac{m \vec{v}}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \right) = e z \left\{ E_x + \frac{1}{c} (\vec{v} \times \vec{H})_x \right\}}$

2) $\vec{g} = \vec{z}$

$$= \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial}{\partial z} \left[-m c^2 \sqrt{1 - \frac{1}{c^2} (i^2 + z^2 \dot{z}^2 + i^2)} + \frac{e}{c} (i A_x + z A_x + i A_z) - e \varphi \right] \right)$$

$$= \frac{d}{dt} \left(\frac{m \dot{z}}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} + \frac{e}{c} A_z \right) = \frac{d}{dt} \left(\frac{m \vec{v}}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \right) + \frac{e}{c} \frac{d A_z}{dt} =$$

$$= \frac{d}{dt} \left(\frac{m \dot{z}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right) + \frac{e}{c} \frac{\partial A_z}{\partial t} + \frac{e}{c} \left\{ v_z \frac{\partial A_z}{\partial z} + \frac{v_x}{z} \frac{\partial A_z}{\partial x} + v_z \frac{\partial A_z}{\partial z} \right\},$$

$$\frac{\partial L}{\partial z} = \frac{e}{c} \left\{ \dot{z} \frac{\partial A_z}{\partial z} + v_z \frac{\partial A_z}{\partial z} + \dot{z} \frac{\partial A_z}{\partial z} \right\} - e \frac{\partial \varphi}{\partial z}$$

Приведем к виду получаем:

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \left(\frac{m \dot{z}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right) &= -e \frac{\partial \varphi}{\partial z} - \frac{e}{c} \frac{\partial A_z}{\partial t} + \frac{e}{c} \left\{ v_z \frac{\partial A_z}{\partial z} + v_x \frac{\partial A_z}{\partial z} - \right. \\ &\left. - v_z \frac{\partial A_z}{\partial z} - \frac{v_x}{z} \frac{\partial A_z}{\partial x} \right\} = e E_z + \frac{e}{c} \left\{ v_z \frac{\partial A_z}{\partial z} - v_x \frac{\partial A_z}{\partial x} \right\} = \\ &= e E_z + \frac{e}{c} (\vec{v} \times \vec{H})_z \end{aligned}$$

$$\text{Учтем } \boxed{\frac{d}{dt} \left\{ \frac{m \dot{z}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right\} = e E_z + \frac{e}{c} (\vec{v} \times \vec{H})_z}$$

$$\text{Ответ: } \frac{d}{dt} \left\{ \frac{m \dot{z}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right\} = \frac{m z \dot{z}^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} - e E_z + \frac{e}{c} (\vec{v} \times \vec{H})_z$$

$$\frac{d}{dt} \left\{ \frac{m z^2 \dot{z}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right\} = e z \left[E_x + \frac{1}{c} (\vec{v} \times \vec{H})_z \right]$$

$$\frac{d}{dt} \left\{ \frac{m \dot{z}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right\} = e E_z + \frac{e}{c} (\vec{v} \times \vec{H})_z$$

~~2.4~~
 $S: \vec{E} \perp \vec{n}$

$S', H=0, \text{ или } E=0$

S' движется относительно S со скоростью V . $V < c$. Общепринятая система.

Вывод из уравнений Максвелла

Решение

а) Пусть $H=0$ или $H=0$ в системе S'

Преобразуем векторы \vec{E} и \vec{H} при переходе из S в S' с помощью:

Лоренц-преобразования:

$$\left\{ \begin{array}{l} H_x = H'_x \\ H'_y = \frac{H_y + \frac{V}{c} E_z}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}} \\ H'_z = \frac{H_z - \frac{V}{c} E_y}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}} \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{l} E_x = E'_x \\ E'_y = \frac{E_y - \frac{V}{c} H_z}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}} \\ E'_z = \frac{E_z + \frac{V}{c} H_y}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}} \end{array} \right. \quad (1)$$

Условие $H=0$ в системе S' : $H'_x = 0, H'_y = 0, H'_z = 0$

Пусть $\vec{r} = (0, 0, 0)$; $\vec{n} = (0, 0, 1)$

~~Сложные вычисления и формулы, которые были зачеркнуты и частично неразборчивы из-за нагромождения черт.~~

Пусть $\vec{E} = (0, E, 0)$; $\vec{H} = (0, 0, H)$

$$\begin{cases} H_x = H'_x = 0 \\ H'_y = H \frac{1 - \frac{v^2}{c^2}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = 0 \\ H'_z = \frac{H_2 - \frac{v}{c} E_2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = \frac{H - \frac{v}{c} E}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = 0 \Rightarrow \frac{v}{c} = \frac{H}{E} \end{cases}$$

$$\begin{cases} E_x = E'_x = 0 \\ E'_y = \frac{E - \frac{v}{c} H}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = \frac{E^2 - H^2}{E \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = \sqrt{E^2 - H^2} E' \\ E'_z = 0 \end{cases}$$

Тогда видно, что $H' = 0$ только тогда, когда $E > H$

Это видно из уравнения: $H^2 - E^2 = -E'^2 = E > H$

В обратном случае:

$$H_x = 0; \quad H_y = \frac{-\frac{v}{c} E_2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}; \quad H_z = \frac{v}{c} \frac{E_2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$

Пусть $\vec{V} = (V, 0, 0)$

$$\Rightarrow \vec{H} = \frac{1}{\sqrt{c^2 - v^2}} (\vec{V} \times \vec{E}) = \frac{E (\vec{V} \times \vec{E})}{c \sqrt{E^2 - H^2}}$$

$$\Rightarrow (\vec{V} \times \vec{E}) = \frac{c \sqrt{E^2 - H^2}}{E} \vec{H};$$

$$\frac{\vec{E}}{|\vec{E}|} = \frac{\vec{E}'}{|\vec{E}'|} = \frac{\vec{E}'}{E'} = \frac{E'}{\sqrt{E^2 - H^2}} \Rightarrow \boxed{\vec{E}' = \frac{\sqrt{E^2 - H^2}}{E} \vec{H}}$$

$$\vec{V} (\vec{E} \cdot \vec{H}) = \frac{c \sqrt{E^2 - H^2}}{E} H^2$$

отсюда
суммарно

Уг γ - инвариант

$$H^2 - E^2 = -E'^2 \Rightarrow E \gg H$$

$$E' = \sqrt{E^2 - H^2}$$

$$\frac{\vec{E}'}{E'} = \frac{\vec{E}}{E} \Rightarrow \boxed{\vec{E}' = \frac{\sqrt{E^2 - H^2}}{E} \vec{E}}$$

$$H' = 0 \Rightarrow H'_x = H'_y = H'_z = 0$$

$$\Rightarrow H_x = 0, H_z = -\frac{v}{c} \frac{E'_z}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}; H_y = \frac{v}{c} \frac{E'_y}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$

$$E_x = E'_x; E_y = \frac{E'_y}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}; E_z = \frac{E'_z}{\sqrt{1 + \frac{v^2}{c^2}}}$$

Кроме того по условию $(\vec{E}, \vec{H}) = 0 \Rightarrow$

$$\Rightarrow -\frac{v}{c} \frac{E_x E'_y}{1 - \frac{v^2}{c^2}} + \frac{v}{c} \frac{E_x E'_z}{1 - \frac{v^2}{c^2}} = 0 \quad \text{— все сократ}$$

Пусть $\vec{H} = (0, 0, H); \vec{E} = (0, E, 0) \quad \{ \vec{E} \perp \vec{H} \}$

Пусть \vec{V} направ. по $x \Rightarrow$

$$\Rightarrow \frac{\vec{V}}{c} = \frac{v}{c} \frac{\vec{E} \times \vec{H}}{|\vec{E} \times \vec{H}|} = \frac{v}{c} \frac{\vec{E} \times \vec{H}}{EH} = \left\{ \text{воз. "брога"} \right\} = \frac{v}{c} \frac{\vec{E} \times \vec{H}}{EH}$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{V} = c \frac{\vec{E} \times \vec{H}}{E^2}}$$

б) Пусть система, где $\vec{E}' = 0 \Rightarrow H'^2 - E'^2 = H'^2 = H^2 \Rightarrow E$

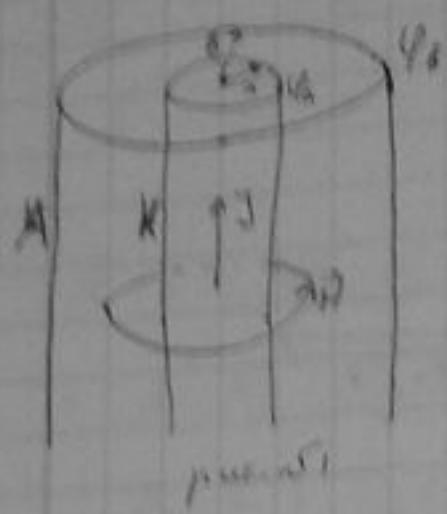
$$H' = \sqrt{H^2 - E^2} \Rightarrow \boxed{\vec{H}' = \frac{\sqrt{H^2 - E^2}}{H} \vec{H}}$$

Пусть опять $\vec{H} = (0, 0, H); \vec{E} = (0, E, 0) =$

$$\left\{ \begin{array}{l} E_1' = E_2' = 0 \\ \frac{E - \frac{v}{c} H}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = 0 \\ E_2' = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} H_1 = H_2' \\ H_2' = 0 \\ H_2' = \frac{H - \frac{v}{c} E}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \end{array} \right.$$

$$\frac{E}{H} = \frac{v}{c} \Rightarrow H_2' = \frac{H - \frac{v}{c} E}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = \sqrt{H^2 - E^2}$$



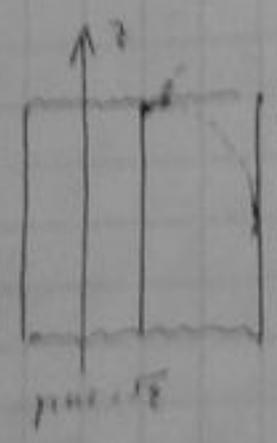
Аналогично σ^- с $V=0$

Теперь по аналогии.

Задача: $|\varphi_b - \varphi_a| = V_{min}$, чтоб e^- достигал катода

Рис. 12: Из-за протекания тока I по аноду в с-в

между A и K создается магнитное поле, как показано на рис. 12. В этом поле e^- будут поворачиваться за и по



дать обратно на анод. При увеличении

V e^- характерно движется, дуга e^-

будет ближе приближаться к катоду.

На рис. 12. показано поле, когда e^-

попадут на катод, причем это будет V_{min} .

Причем в т. под. e^- $r_e^{(0)} = 0$ (предложение критичности процесса);

а $r_a^{(0)} = 0$ (нет соответствующих сил)

$$\vec{H}(r) \text{ и } \vec{E}(r) = \text{const} = E = \text{const};$$

$$E = \sqrt{c^2 p^2 + m^2 c^4} = e \varphi \quad \{ e > 0 \}$$

$$E(r=a) = m c^2 = e \varphi_a$$

$$E(r=b) = \sqrt{m^2 c^4 + c^2 p_e^2} = e \varphi_b$$

Тогда образом $m c^2 + e(\varphi_a - \varphi_b) = \sqrt{m^2 c^4 + e^2 p_z^{(a)2}}$

Для того, чтоб e ускорения в поле, оно должно быть направлено к оси z , т.е. $\varphi_a = \varphi_b = V > 0 \Rightarrow$

$$\Rightarrow e V_{ep} = \sqrt{m^2 c^4 + e^2 p_z^{(a)2}} - m c^2$$

$$\Rightarrow V_{ep} = \sqrt{\frac{m^2 c^4}{e^2} + \frac{e^2}{e^2} p_z^{(a)2}} - \frac{m c^2}{e} \quad p_z^{(a)} = ?$$

Как было показано в задаче 30.11.11 на практике

$$\frac{d p_z}{d t} = F_z = e E_z - e (\vec{v} \times \vec{H})_z = \{ \vec{E} = (E, 0, 0), \vec{H} = (0, H, 0) \} =$$

$$= e \vec{v} \times \vec{H} = \left[u_0 \text{ "угри" "обычная физика" — э-во и магнетизм} \right]$$

$$H = \frac{2J}{c} \left[= - \frac{e 2J}{c} \frac{dz}{2 dt} \right] =$$

$$\Rightarrow \underline{d p_z = - \frac{2J e}{c^2} \frac{dz}{2}}$$

Принимая от а до б e ускорено $p_z^{(a)} = 0$ и т.д.

$$p_z^{(a)} = - \frac{2J e}{c^2} \cdot \ln \frac{b}{a} = - \frac{2J e}{c^2} \ln \frac{b}{a} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow V_{ep} = \sqrt{\frac{4J^2 e^2}{c^4} \ln^2 \frac{b}{a} + \frac{m^2 c^4}{e^2}} - \frac{m c^2}{e}$$

Или окончательно $V_{ep} = \sqrt{\frac{4J^2 e^2}{c^4} \ln^2 \frac{b}{a} + \frac{m^2 c^4}{e^2}} - \frac{m c^2}{e}$

Ответ: $V_{ep} = \sqrt{\frac{4J^2 e^2}{c^4} \ln^2 \frac{b}{a} + \frac{m^2 c^4}{e^2}} - \frac{m c^2}{e}$

Q: 112

Дано
 $S: E \perp \Pi$
 $S' \perp H \perp O$
 $S) E' \perp O$
 S' гл. отв. $S \perp V$
 $\vec{V} = ?$

а) $H^2 = E' \perp H' \perp E' \perp E' \perp H$ $|E' \perp H|$
 $\vec{V} \perp (E, H)$
 $H = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{E' \cdot H}{|E'| |H|}}} \vec{V} \perp H$
 $H' = 0$ $\sqrt{1 - \frac{E' \cdot H}{|E'| |H|}}$

$\Rightarrow \vec{H} = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{E' \cdot H}{|E'| |H|}}} \vec{V} \perp H$

$E' \perp H = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{E' \cdot H}{|E'| |H|}}} (E' \cdot \vec{V}) = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{E' \cdot H}{|E'| |H|}}} (E' \cdot \vec{V}) \Rightarrow$

$\Rightarrow \vec{V} = \frac{E' \perp H}{|E' \perp H|}$

Замечание: Введем систему S'' , гл. отв. отв. S' косо
 гл. отв. \vec{V}' . Тогда $H'' = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{E' \cdot H}{|E'| |H|}}} \vec{V}' \perp H''$

Требуют, чтоб $H'' = 0 \Rightarrow \vec{V}' \perp E' = 0$

\Rightarrow В любой системе, движущаяся в поле E' с определенной скоростью может поле H'' быть сгустиваться.

б) $H^2 = E' \perp H' \perp E' \perp H' \perp H$ $|H \perp E|$

$E' \perp 0 = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{E' \cdot H}{|E'| |H|}}} (E' \cdot \vec{V}) = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{E' \cdot H}{|E'| |H|}}} (E' \cdot \vec{V}) \Rightarrow$
 $\sqrt{1 - \frac{E' \cdot H}{|E'| |H|}}$

$\Rightarrow \vec{E} = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{E' \cdot H}{|E'| |H|}}} (E' \cdot \vec{V}) \perp H'$

$\Rightarrow H \perp E = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{E' \cdot H}{|E'| |H|}}} (H \cdot \vec{V}) = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{E' \cdot H}{|E'| |H|}}} (H \cdot \vec{V})$

Решение

$$\vec{V} = c \frac{\vec{E} \times \vec{H}}{H^2}$$

Решение

Дана
 волна (\vec{E}, \vec{H}) ,
 найти \vec{V}
 на волне \vec{E} ,
 и \vec{H} в \vec{E} и \vec{H} , $\vec{E} \parallel \vec{H}$



рис. 1

Решение

Попробую найти \vec{V} в волне \vec{E} и \vec{H}

на волне \vec{E} и \vec{H} в \vec{E} и \vec{H} , $\vec{E} \parallel \vec{H}$

на \vec{E} и \vec{H} в \vec{E} и \vec{H} , $\vec{E} \parallel \vec{H}$

на \vec{E} и \vec{H} в \vec{E} и \vec{H} , $\vec{E} \parallel \vec{H}$

на \vec{E} и \vec{H} в \vec{E} и \vec{H} , $\vec{E} \parallel \vec{H}$

на \vec{E} и \vec{H} в \vec{E} и \vec{H} , $\vec{E} \parallel \vec{H}$

В волне \vec{E} и \vec{H} в \vec{E} и \vec{H} , $\vec{E} \parallel \vec{H}$

на \vec{E} и \vec{H} в \vec{E} и \vec{H} , $\vec{E} \parallel \vec{H}$

на \vec{E} и \vec{H} в \vec{E} и \vec{H} , $\vec{E} \parallel \vec{H}$

на \vec{E} и \vec{H} в \vec{E} и \vec{H} , $\vec{E} \parallel \vec{H}$

$$E(\mathbf{p}) = \sqrt{c^2 p^2 + m^2 c^4} = \text{const}$$

Состояние $p_x^{(a)} = p_x^{(b)} = p_z^{(a)} = p_z^{(b)} = 0$ и т.д.

$$E(z=a) = \sqrt{c^2 (p_z^{(a)})^2 + m^2 c^4} \Rightarrow$$

$$E(z=b) = \sqrt{c^2 (p_z^{(b)})^2 + m^2 c^4}$$

$$\Rightarrow (p_z^{(a)})^2 = (p_z^{(b)})^2 \Rightarrow |p_z^{(a)}| = |p_z^{(b)}|$$

Применяя ту же процедуру к другим операциям, как и в разд. 1.1, \checkmark

и т.д. получаем $\frac{dp_z}{dt} = p_z = -\frac{e}{c} (\vec{v} \times \vec{H})_z$ получаем: \checkmark

$$p_z^{(b)} - p_z^{(a)} = \frac{2Je}{c^2} \ln \frac{b}{a}$$

Теперь обозначив за $p_0 = \frac{m v_0}{\sqrt{1 - v_0^2/c^2}}$ и заметив, что

~~$p_z^{(a)}$~~ и $p_z^{(a)}$ противоположно знаку (а именно $p_z^{(a)} = -p_z^{(b)}$) получим:

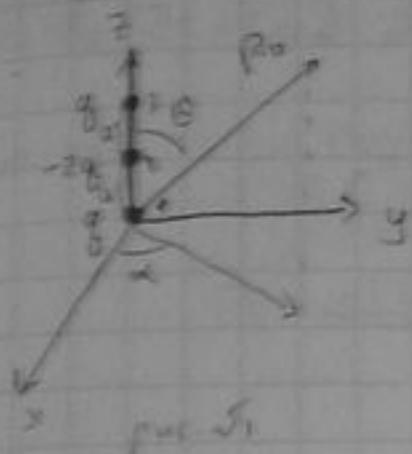
$$2p_z^{(a)} = 2p_0 = \frac{2Je}{c^2} \ln \frac{b}{a} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{b}{a} = \exp \left\{ \frac{p_0 c^2}{Je} \right\} \Rightarrow b = a \exp \left\{ \frac{p_0 c^2}{Je} \right\}$$

Ответ: $b = a \cdot \exp \left\{ \frac{p_0 c^2}{Je} \right\}$, где

$$p_0 = \frac{m v_0}{\sqrt{1 - v_0^2/c^2}}$$

594(a)



Дана линейная зарядовая система, или это изображение на рис. 51

$\varphi(R_0) = ?$ при $R_0 \rightarrow \infty$

Р-ис. $\varphi = \frac{\sum e}{R_0} + \frac{\vec{n} \vec{d}}{R_0^3} + \frac{D_{xp} n_x n_p}{2 R_0^3}$, где e - суммарный заряд, $\vec{n} = \frac{\vec{R}_0}{R_0}$

Учитывая то, что $R_0 \rightarrow \infty$ 1-е слагаемое уходит

$$\left. \begin{aligned} d_z &= \sum e z = q \cdot 0 = 2q \cdot a + q \cdot 2a = 0 \\ d_y &= \sum e y = 0 \\ d_x &= \sum e x = 0 \end{aligned} \right\} \vec{d} = 0 \Rightarrow$$

→ 2-е слагаемое тоже уходит

В итоге получаем $\varphi = \frac{D_{xp} n_x n_p}{2 R_0^3}$, где D_{xp} - тензор электрического момента поля

Вспомогательная бесконечность, то если система зарядов (в нашем случае линейная зарядовая) имеет ось симметрии

тогда 2-го порядка, то $D_{xx} = D_{yy} = -\frac{1}{2} D_{zz}$; $D_{xp} = 0$

По определению $D_{xp} = \sum e (3x_p x_p - \epsilon_{ip} r_i^2)$
 $= D_{zz} = -2q (3a^2 - a^2) + q (4a^2 - 4a^2) = -4qa^2 + 8qa^2 = 4qa^2$

$D_{xx} = D_{yy} = -2qa^2$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \varphi &= \frac{D_{xp}}{2 R_0^3} \left\{ \sum n_x n_x - \frac{n_z n_z}{2} - \frac{n_z n_z}{2} \right\} = \frac{2qa^2}{R_0^3} \left\{ \cos^2 \theta - \frac{\sin^2 \theta \sin^2 \alpha}{2} - \frac{\sin^2 \theta \sin^2 \alpha}{2} \right\} \\ &= \frac{2qa^2}{R_0^3} \left\{ \cos^2 \theta - \frac{\sin^2 \theta}{2} (\sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha) \right\} = \frac{2qa^2}{R_0^3} \left\{ \cos^2 \theta - \frac{\sin^2 \theta}{2} \right\}; \end{aligned}$$

Решения следующие полиномов Лежандра $P_n(x) = \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n}{dx^n} (x^2-1)^n$
 и следующие явные формулы полиномов Лежандра 2-го порядка

$$P_2(x) = \frac{1}{2} \frac{d^2}{dx^2} (x^2-1)^2 = \frac{1}{2} (12x^2 - 4) = \frac{1}{2} (3x^2 - 1)$$

Напомним формулу замены $x \rightarrow \cos \theta$,

$$P_2(\cos \theta) = \frac{1}{2} (3 \cos^2 \theta - 1) = \frac{1}{2} (2 \cos^2 \theta - \sin^2 \theta) = \cos^2 \theta$$

С учетом последнего можно явно записать формулу для
 внешнего потенциала:

$$U_{\text{внеш}}(R_0) = \frac{2q a^2}{R_0^3} \left(\cos^2 \theta - \frac{\sin^2 \theta}{2} \right) = \frac{2q a^2}{R_0^3} P_2(\cos \theta)$$

119

Задача В сфере радиуса a потенциал $\varphi(z) = q e^{-\alpha z} / z$; q, α - const

$\rho(z) = ?$

$$\underline{\text{Реш}} \quad \Delta \varphi = -4\pi \rho \Rightarrow \boxed{\rho = -\frac{1}{4\pi} \Delta \varphi}$$

С учетом того, что $\Delta \left(\frac{1}{r} \right) = -4\pi \delta(\vec{r})$ имеем

$$\rho = -\frac{1}{4\pi} \Delta \left[\frac{q e^{-\alpha z}}{z} \right] = \left\{ \text{удовлетворяет условиям в } z=0 \right.$$

$$\left. - \frac{1}{4\pi} \Delta \left[\frac{e^{-\alpha z} - 1}{z} + \frac{1}{z} \right] = -\frac{q}{4\pi} \Delta \left[\frac{e^{-\alpha z} - 1}{z} \right] - \frac{q}{4\pi} \Delta \left(\frac{1}{z} \right) = \right.$$

$$\left. \left| \Delta \left(\frac{1}{z} \right) = -4\pi \delta(\vec{r}) \right| = -\frac{q}{4\pi z} \frac{d^2}{dz^2} [e^{-\alpha z} - 1] + q \delta(\vec{r}) = \right.$$

$$= -\frac{q}{4\pi z} [d^2 e^{-dz}] + q\delta(\vec{z})$$

$$\text{Ответ: } \rho(z) = q\delta(\vec{z}) - \frac{q d^2}{4\pi} \cdot \frac{e^{-dz}}{z}$$

583

В атоме водорода $\rho(z) = -\frac{e_0}{\pi a^3} \cdot \exp[-\frac{2z}{a}]$;

$a = 0,529 \cdot 10^{-8} \text{ см}$; $e_0 = 4,8 \cdot 10^{-10} \text{ CGSE}$

$\Psi_0, E_{0z} - ?$ $\Psi, E - ?$

Р-ие: воспользуемся результатами зад. 581

$$1) E_{0z} = \frac{4\pi}{z^2} \int_0^z \rho(z') z'^2 dz' = -\frac{4\pi}{z^2} \int_0^z \frac{e_0}{\pi a^3} e^{-\frac{2z'}{a}} z'^2 dz' =$$

~~$$\frac{4e_0}{a^3} \int_0^z e^{-\frac{2z'}{a}} z'^2 dz' = \frac{4e_0}{a^3} \left[-\frac{a}{2} e^{-\frac{2z'}{a}} \left(\frac{2z'}{a} + 1 \right) \right]_0^z =$$~~

$$= + \frac{4e_0}{2^2 a^3} \frac{a}{2} \int_0^z z^2 dz e^{-\frac{2z}{a}} = \frac{2e_0}{2^2 a^2} z^2 e^{-\frac{2z}{a}} \Big|_0^z - \frac{4e_0}{2^2 a^2} \int_0^z z e^{-\frac{2z}{a}} dz =$$

$$= \frac{2e_0}{a^2} e^{-\frac{2z}{a}} + \frac{4e_0}{2^2 a^2} \frac{a}{2} \int_0^z z dz e^{-\frac{2z}{a}} = \frac{2e_0}{a^2} e^{-\frac{2z}{a}} + \frac{2e_0}{2^2 a} \int_0^z e^{-\frac{2z}{a}} dz =$$

$$= \frac{2e_0}{2^2 a^2} \int_0^z e^{-\frac{2z}{a}} dz = \frac{2e_0}{a^2} e^{-\frac{2z}{a}} + \frac{2e_0}{2a} e^{-\frac{2z}{a}} + \frac{4e_0 a}{2^2 a^2} \left[e^{-\frac{2z}{a}} - 1 \right] =$$

$$= \frac{2e_0}{a^2} e^{-\frac{2z}{a}} - \frac{e_0}{2^2} \left[1 - \frac{2z}{a} e^{-\frac{2z}{a}} - e^{-\frac{2z}{a}} \right] =$$

$$= \frac{2e_0}{a^2} e^{-\frac{2z}{a}} - \frac{e_0}{2^2} \left[1 - \left(\frac{2z}{a} + 1 \right) e^{-\frac{2z}{a}} \right] = E_{0z} \quad \checkmark$$

$$2) \varphi_e(z) = +4\pi \frac{1}{z} \int_0^z \rho(z') z'^2 dz' + 4\pi \int_z^\infty \rho(z') z' dz' ;$$

$$-4\pi \int_z^\infty \frac{\rho_0}{\sqrt{a^3}} e^{-\frac{2z'}{a}} z' dz' = + \frac{4\rho_0}{a^3} \frac{a}{2} \int_z^\infty z' dz' e^{-\frac{2z'}{a}} =$$

$$= \frac{2\rho_0}{a^2} \int_z^\infty z' e^{-\frac{2z'}{a}} dz' + \frac{2\rho_0}{a^2} \frac{a}{2} \int_z^\infty dz' e^{-\frac{2z'}{a}} =$$

$$= -\frac{2\rho_0}{a^2} z e^{-\frac{2z}{a}} + \frac{\rho_0}{a} e^{-\frac{2z}{a}} =$$

$$= -\frac{2\rho_0}{a^2} z e^{-\frac{2z}{a}} + \frac{\rho_0}{a} e^{-\frac{2z}{a}}$$

$$+ 4\pi \frac{1}{z} \int_0^z \rho(z') z'^2 dz' = + \frac{1}{z} \rho_0 z =$$

$$= \frac{\rho_0}{z} [1 - (\frac{2z}{a} + 1) e^{-\frac{2z}{a}}] + \frac{2\rho_0 z}{a^2} e^{-\frac{2z}{a}} =$$

$$\Rightarrow \varphi_p(z) = -\frac{\rho_0}{z} + \frac{2\rho_0}{a} \frac{\rho_0}{z} e^{-\frac{2z}{a}} - \frac{\rho_0}{z} e^{-\frac{2z}{a}} + \frac{2\rho_0 z}{a^2} e^{-\frac{2z}{a}} - \frac{2\rho_0 z}{a^2} e^{-\frac{2z}{a}}$$

$$- \frac{\rho_0}{a} e^{-\frac{2z}{a}} = -\frac{\rho_0}{z} [1 - e^{-\frac{2z}{a}}] + \frac{\rho_0}{a} e^{-\frac{2z}{a}}$$

✓ T.e. $\varphi_e(z) = -\frac{\rho_0}{z} \{1 - e^{-\frac{2z}{a}}\} + \frac{\rho_0}{a} e^{-\frac{2z}{a}}$

3) C yтeрoн, ттo $\varphi_p(z) = \frac{\rho_0}{z}$; $E_{p1} = \frac{\rho_0}{z^2}$

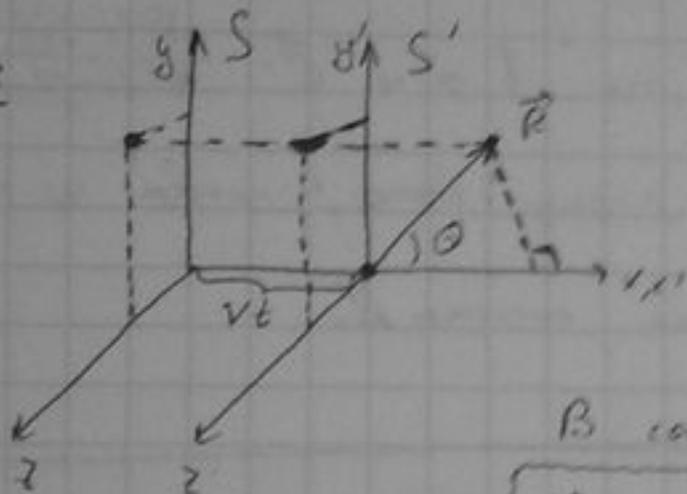
✓ $\varphi(z) = -\frac{\rho_0}{z} \{1 - e^{-\frac{2z}{a}}\} + \frac{\rho_0}{a} e^{-\frac{2z}{a}} + \frac{\rho_0}{z}$

$E(z) = -\frac{\rho_0}{z^2} \{1 - (\frac{2z}{a} + 1) e^{-\frac{2z}{a}}\} + \frac{2\rho_0}{a^2} e^{-\frac{2z}{a}} + \frac{\rho_0}{z^2}$

Дано: Точечный заряд, т.е. E заряды и поле
 " в напр-е движ-е (всплощили поле в чп линии - движ-е зар.)

Если ли согласно с формул $E_{||} = E_{||}'$

Р-ие:



Заряд и поле в системе координат S' , движ-е со скор v отн. к бер. с.о. S .

В соответствии с формул 5610:

$$\vec{E} = \frac{e\vec{R} \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)}{R^3 \left(1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta\right)^{3/2}}$$

Фигуры R, v зависят от $E(\theta)$. Отсюда, что при

$\theta = 0, \theta = \pi$ E принимает мин. значения, а при $\theta = \frac{\pi}{2}, \theta = \frac{3\pi}{2}$ -

максимальное, и именно:

$$\theta = 0; \theta = \pi : E_{||} = \frac{e}{R_{||}^2} \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) = \frac{e}{R^2} \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) \quad (1)$$

$$\theta = \frac{\pi}{2}; \theta = \frac{3\pi}{2} : E_{\perp} = \frac{e}{R_{\perp}^2 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = \frac{e}{R^2} \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)^{-3/2} \quad (2)$$

$$R_{\perp}' = R_{\perp} \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$$

С этой точки зрения поле движ-е зар и впрямь "схлоп-

нуется" в напр-е движ-е

$$E_{||} = \frac{e \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)}{R_{||}^2} = \frac{e \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)}{\left(R_{\perp}' \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}\right)^2}$$

$$\text{Что касается соотношения } E_{||} = E_{||}' : = \frac{e \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}{\left(R_{\perp}' \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}\right)^2} = \frac{e}{R_{||}'^2}$$

Пусть ~~заряд~~ мы рассмотрим поле в т. отстоящей от O' на

оси R (или x на оси x, x'), т.е. отстоящей от заряда на рас. R .

В л.с.о. этот интервал с учетом Лоренцова сокращения

1) 39	21) 564	39) 59
1) 41	22) 569	40) 60
2) 43a	24) 573	41) 6986
3) 44	25) 622	46) 703
4) 57	26) 636	53) 705
6) 43	28) 641	55) ?
8) 549	29) 625	56) 706
9) 550	31) 654	58) 94
10) 546	32) 702	59) 119
11) 548	33) 693	60) 83
12) 551	34) 626	62) 611
14) 554	35) 564	
15) 557	36) 697	
16) 560		
18) 556		
19) 562		

Страница) Номер_задачи